

الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية

وزارة التربية الوطنية

امتحان البكالوريا التجربى

الشعبة: تقني رياضي

مديرية التربية لولاية المسيلة

السنة الدراسية: 2023 / 2022

ثانوية بن شبيرة – بوسعدة –

المدة: 04 ساعات

اختبار في مادة: التكنولوجيا (هندسة كهربائية)

الموضوع: نظام آلي لتعليب وتوضيب الشاي

يحتوى الموضوع على 28 صفحة.

- ملف العرض من الصفحة 28/01 إلى الصفحة 28/16.
- العمل المطلوب من الصفحة 28/17 إلى الصفحة 28/20.
- وثائق الإجابة الصفحات 28/21، 28/22، 28/23، 28/24، 28/25، 28/26، 28/27، 28/28.

دفتر الشروط:

1. الهدف من التأليف: يهدف هذا النظام إلى تعليب وتوضيب الشاي بصفة آلية ومستمرة ومنتظمة.
2. وصف التشغيل: بعد العمل التحضيري من وجود علبة فارغة في "مركز الماء" وعلبة مملوئة في "مركز الغلق" ينطلق النظام الإنتاجي الآلي في العمل مباشرة بعد الضغط على زر بداية الدورة Dey وفق العمليات التالية:
 - الأشغولة (1): شحن العلبة على البساط 1 ولعد
 - الأشغولة (2): ملء العلبة.
 - الأشغولة (3) : غلق العلبة.
 - الأشغولة (4): عدّ وتحويل صندوق ب 5 علب إلى مركز التوضيب.
 - الأشغولة (5) : توضيب مجموعة 16 صندوق على لوحة الشحن و تغليفها.
 - بعد شحن العلب على البساط المتحرك 1 الدائم الدوران إلى مركز الماء والغلق لتبدأ العمليتين معا وفي آن واحد. ليتم عدّها وتجميعها في مجموعة ذات 05 علب داخل صندوق كارتوني بعدها يحوال الصندوق على لوحة الشحن (Palette) إلى مركز التوضيب ليتم تشكيل مجموعة ذات 16 صندوق لتغليفها وتحويلها إلى التخزين.
 - توضيحات حول الأشغولة (3) "غلق العلبة": تطلق العملية بعد حجز علبة الشاي في مركز الغلق بعد الضغط على الملقظ f0 ، حيث وفي ان واحد يقدم الغطاء بواسطة البساط 2 الذي يديره المحرك خ/خ مع بخروج ذراع الرافعة C ليتم سحب الغطاء بواسطة المصاصة الهوائية V ثم دخول ذراع الرافعة C . بعدها نزول ذراع الرافعة D لغلق العلبة ثم صعود ذراع الرافعة D وتنتهي الأشغولة.
3. الاستغلال: تشغيل النظام الآلي يستوجب وجود عاملين إثنين (02):
 - تقني متخصص: للصيانة الدورية، المراقبة والتهيئة، البرمجة بواسطة API، القيادة والأمن من خلال لوحة التحكم.
 - عامل دون تخصص: دوره القيام بجميع الأعمال اليدوية (العب، الشاي، الأغطية، البطاقات، الصناديق والفيلم البلاستيكي).

4. الأمن: حسب القوانين في النظام الدولي(SI) لضمان الأمان الصناعي.
5. الجاهزية: يجب على النظام الآلي الإنتاجي أن لا يتوقف أكثر من 30min في اليوم الواحد.
6. دليل دراسة أنماط التشغيل والتوقف د.د.أ.ع.ت (GEMMA):

- ✓ دراسة حلقات إجراءات التشغيل: عندما يكون النظام الآلي في وضعية الراحة (جميع منفذات الجزء العملي في الحالة الإبتدائية) يضع التقني المبدلة في وضعية **Manu** ليبدأ النظام الآلي في:
- ❖ التشغيل التحضيري: تتم العمليات التالية يدويا:
 - ملء الخزان بحبوب الشاي والذي يكشف عن مستواها العلوي بواسطة الملقظ **m** ومستواها الأدنى بالملقط **I**.
 - تعبئة قناة العصب الفارغة والذي يكشف عنها بواسطة الملقظ **r**.
 - علبة فارغة في مركز الماء والذي يكشف عنها بواسطة الملقظ **x**.
 - علبة شاي في مركز الغلق والذي يكشف عنها بواسطة الملقظ **z**.
 - وضع الأغطية على البساط المتحرك 2.
 - حضور الصناديق الفارغة والتي يكشف عنها بواسطة الملقظ **k**.
 - شحن أسطوانة التغليف بالفيلم البلاستيكي وأسطوانة البطاقات بشريطها اللاصق. - ❖ الإنتاج العادي (التشغيل المستمر): بعد التحضير يحول التقني المبدلة في وضعية **Auto** وبالضغط على **Dcy** يبدأ النظام الآلي في الإنتاج حسب متمن الإنتاج العادي **GPN**. وعند الضغط على الصاغطة **Acy** أو يضع التقني المبدلة في وضعية **cy/cy** يتواصل التشغيل حتى نهاية الدورة **Fey** لمتمن الإنتاج العادي **GPN**
 - ❖ التشغيل الإختباري بدون ترتيب: يمكن للتقني القيام بإختبار تشغيل بعض المنفذات الكل على حد للتأكد من تشغيلها قبل الإنتاج المستمر وذلك بوضع المبدلة في وضعية **Manu** و«**Test=1**» ليتم التشغيل اليدوي بواسطة الضواغط **C+,C-,D+,D-,M₂,** الموجودة على لوحة التحكم للرافعين **C** و **D** و المحرك **M₂** ثم عند نهاية المراقبة يلغى التقني مفعول الإختبار بوضع المبدلة في وضعية **Auto** و«**Test=0**» مع الضغط على **Init** لتعود جميع المنفذات إلى الوضعية الإبتدائية لتنطلق الدورة من جديد.

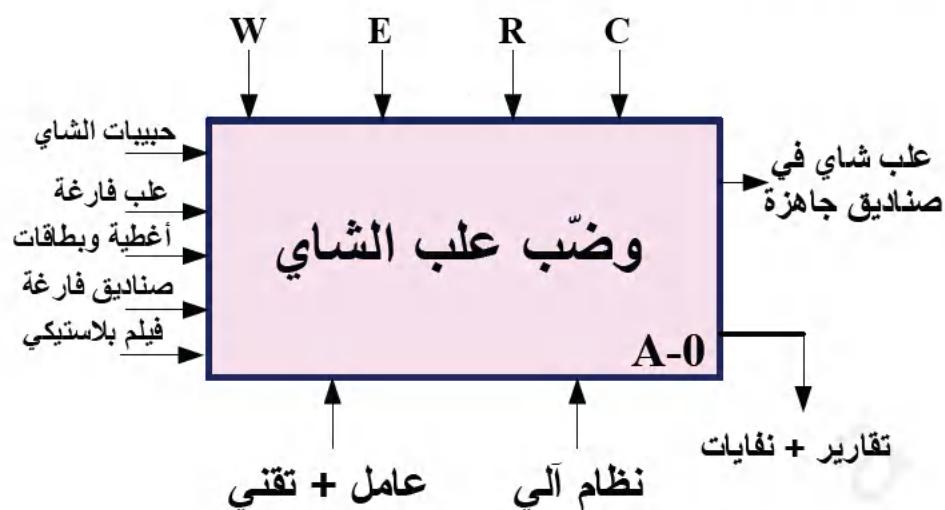
✓ دراسة حلقة الإجراءات في حالة خلل لجزء المنفذ:

 - ❖ التوقف الإستعجالي: عند حدوث خلل أو تدخل أحد المرحلات الحرارية **RT₁ + RT₂** للمحركين **M₁** و **M₂** على الترتيب يضغط التقني على زر التوقف الإستعجالي **ARU** النظام يتوقف فتقطع التغذية الكهربائية والهوائية على الجزء المنفذ (العملي **PO**) للنظام. بعدها يقوم العامل المختص بمعالجة الخلل.
 - ❖ التهيئة بعد معالجة الخلل:

من أجل تحضير النظام من جديد للعمل يقوم التقني بتحرير زر التوقف الإستعجالي **ARU** بالضغط على الزر **Réarm** ليسحب العصب يدويا ويقوم بالتنظيف ثم يعيد التغذية والضغط على **Init** ليعود الجزء المنفذ إلى الوضعية الإبتدائية، وعند تحقيق الشروط الإبتدائية **CI** يوضع النظام في وضعية الراحة ليصبح في جاهزية تامة للعمل من جديد.

7. التحليل الوظيفي:

1.7 الوظيفة الشاملة: مخطط النشاط (A-0)



: (Work \equiv Energie) W

w_e : طاقة كهربائية w : طاقة هوائية

: تعليمات الاستغلال (Consignes d'exploitation) E

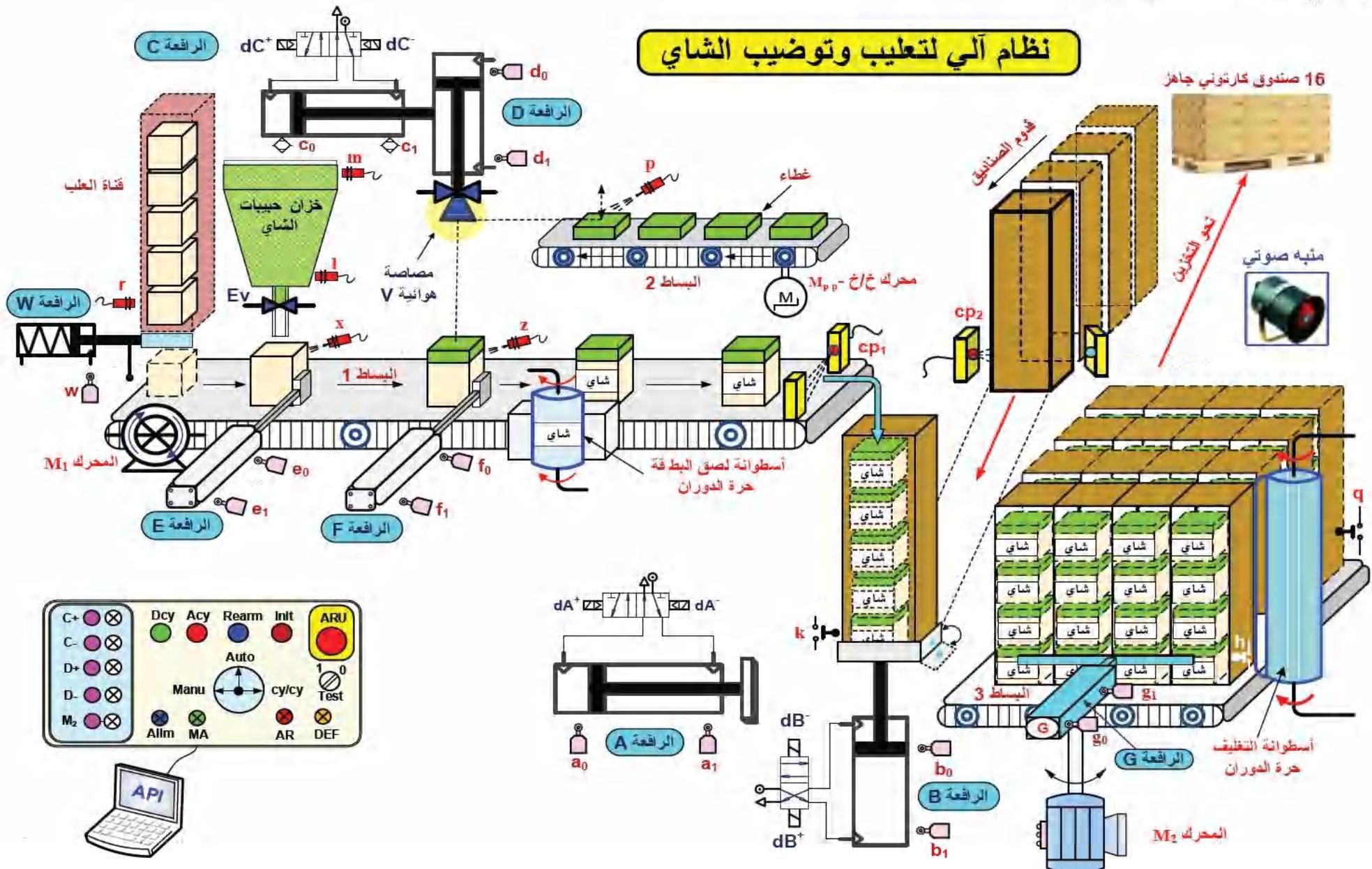
التحكم في تشغيل النظام الآلي: Dcy -Acy - Manu -Auto -cy/cy-Test-Réarm-ARU-Init

: إلتزامات الضبط (Consignes de réglage) R

- عدّ العلب N1 - عدّ الصناديق T₁, T₂, T₃ - N2 مؤجلات

: الإعدادات (Configurations) C

التشغيل متحكم فيه بواسطة آلي مبرمج صناعي API.

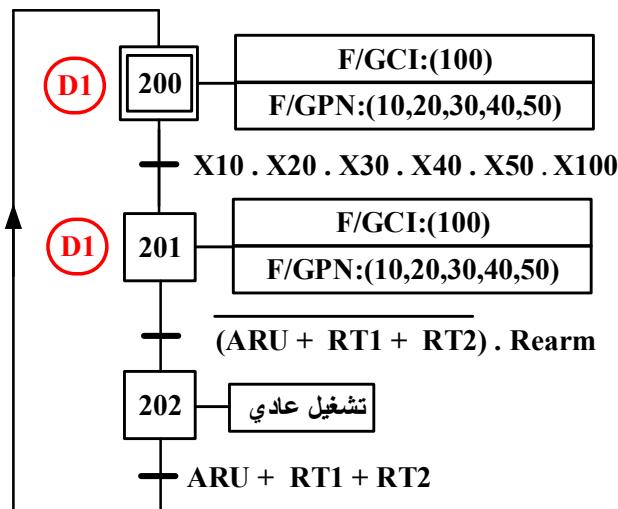


9. جدول الاختيارات التكنولوجية للمنفذات، المنفذات المتقدرة والملتقاطات:

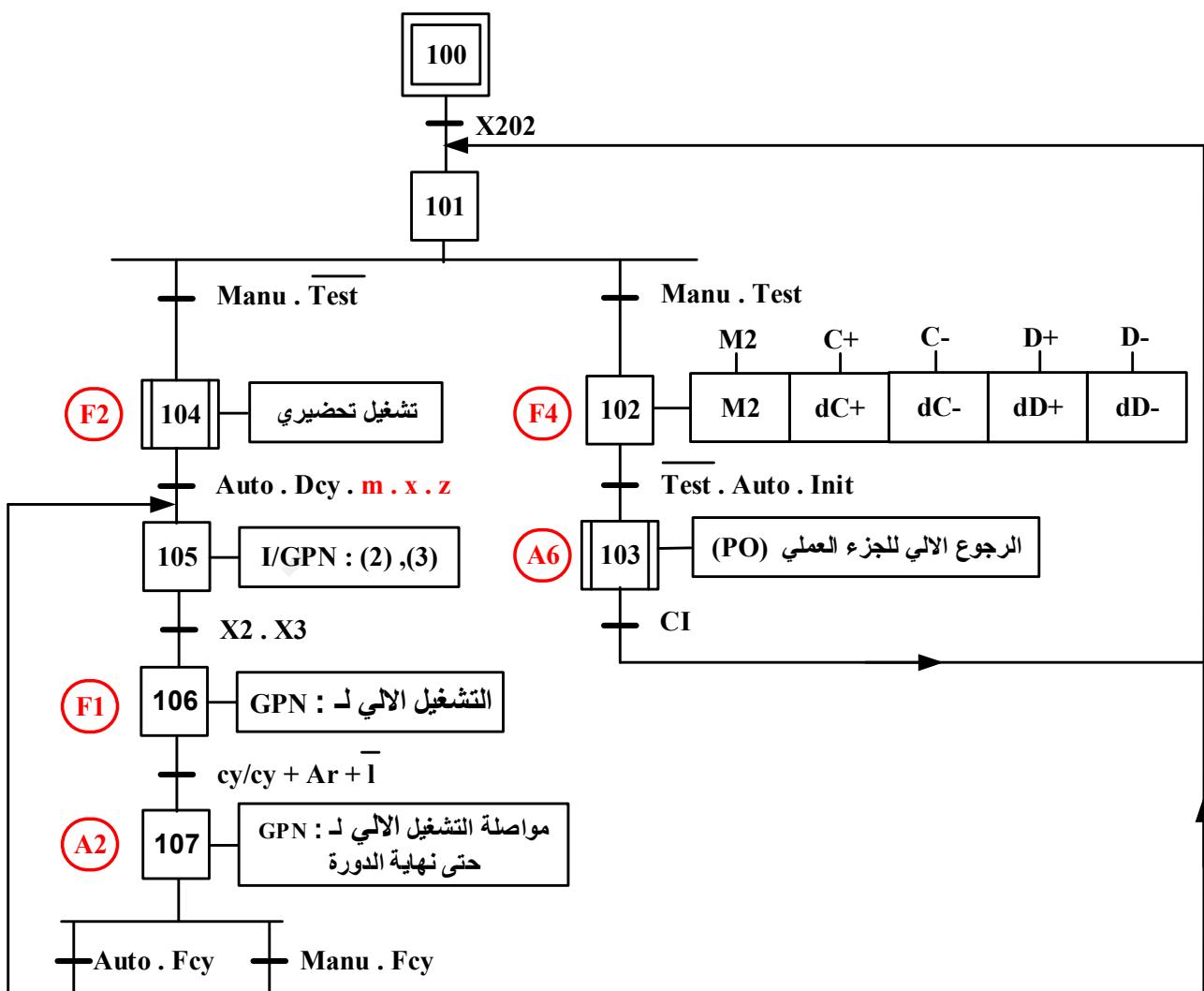
المنفذات المتقدرة	المنفذات الحادية	الملامسات الكهربائية	الملامسات المغناطيسية	الملامسات الحرارية	الملامسات الصوتية
عَدْ وشحن العلبة على البساط 1	ملء العلبة	غلق اللعبة	عَدْ وتحويل صندوق بـ 5 علب إلى مركز التوضيب	توضيب مجموعة 16 صندوق وتغليفها	
W: رافعة بسيطة المفعول (بنابض على يسار المكبس)	ي: كهروصمam الاستقرار	C: رافعة مزدوجة المفعول D: رافعة مزدوجة المفعول V: ماصاصة هوائية أحادية الاستقرار M _{P/P} : المحرك خ/خ	A: رافعة مزدوجة المفعول B: رافعة مزدوجة المفعول	M ₂ : محرك لا تزامني ~3: إتجاه واحد للدوران $\Delta - Y$: إقلاع G: رافعة مزدوجة المفعول	K _{MY} K _{MΔ} K _M لاماسات كهرومغناطيسية ~48v التحكم في المحرك M ₂ dG ₊ ; dG ₋ : موزع ثانوي الاستقرار 5/2 تحكم كهروهوائي ~24v dG ₊ ; dG ₋ : موزع ثانوي الاستقرار 4/2 تحكم كهربائي ~24v N ₂ : عدد الصناديق
dW: موزع أحادي الاستقرار 3/2 تحكم كهروهوائي ~24v N ₁ : عدد علب الشاي	KE _V : ملامس 24v: كهرومغناطيسي ~ T ₁ : مؤجلة	dC ₊ ; dC ₋ : موزع ثانوي الاستقرار 5/2 تحكم كهروهوائي ~24v dD ₊ ; dD ₋ : موزع ثانوي الاستقرار 5/2 تحكم كهروهوائي ~24v KV: ملامس كهرومغناطيسي ~24v M _{P/P} : المحرك خ/خ	aA ₊ ; aA ₋ : موزع ثانوي الاستقرار 5/2 تحكم كهروهوائي ~24v dB ₊ ; dB ₋ : موزع ثانوي الاستقرار 4/2 تحكم كهربائي ~24v N ₂ : عدد الصناديق	g ₀ ; g ₁ : ملقطا نهاية الشوط للرافعة A h: ملقط يكشف عن صفات من الصناديق q: ملقط يكشف عن مجموعة الصناديق t ₂ = 20s: زمن تغليف 16 صندوق t ₃ = 3s: زمن التبديل من Y من إلى Δ	w: ملقط نهاية الشوط لرافعة W. r: ملقط يكشف عن العلب farage في القناة cp ₁ : ملقط يكشف عن علب الشاي

القيادة والأمن: Ream: إعادة تسلیح أجهزة الحماية _ Auto: آلي _ Acy: توقف في نهاية الدورة _ Manu: التشغيل اليدوي _ C+, C-, D+, D-, M2, RT₂: ضواغط التشغيل اليدوي بدون ترتيب _ Test: مبدلة الاختبار _ ARU: توقف إستعجالي _ cy/cy: تشغيل دورة بدورة _ Init: التهيئة _ Dcy: بداية الدورة _ RT₁: مراحلات حرارية _ RAZ: إرجاع العدادات إلى الصفر N=0، شبكة التغذية: 230/400V-50Hz _

متمن الأمان (GS)



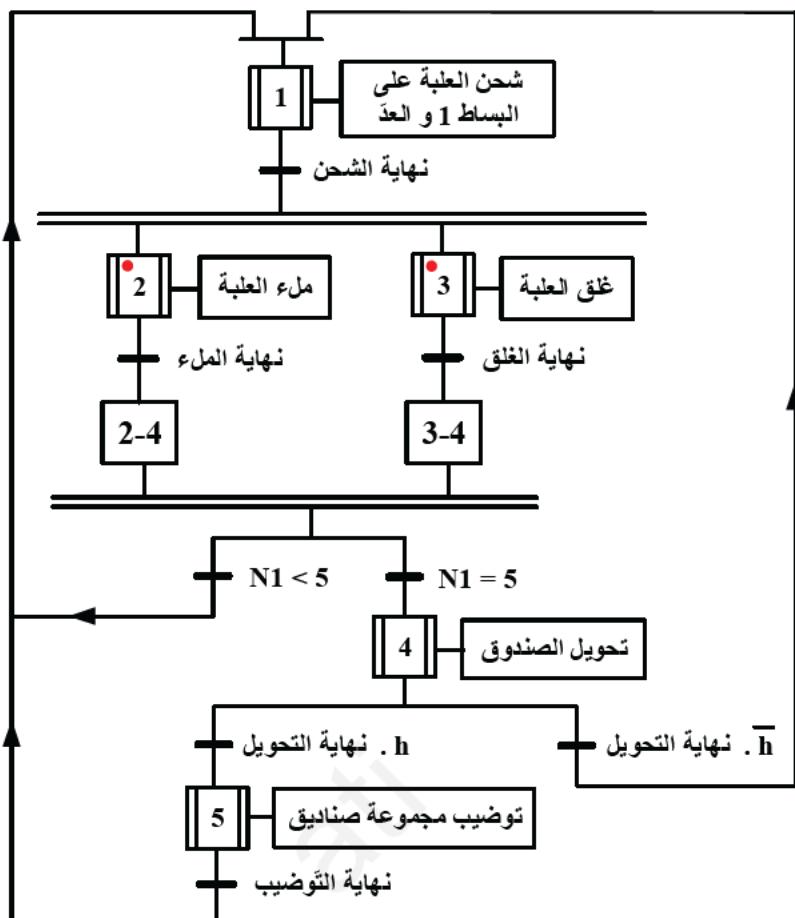
متمن القيادة والتهيئة (GCI)



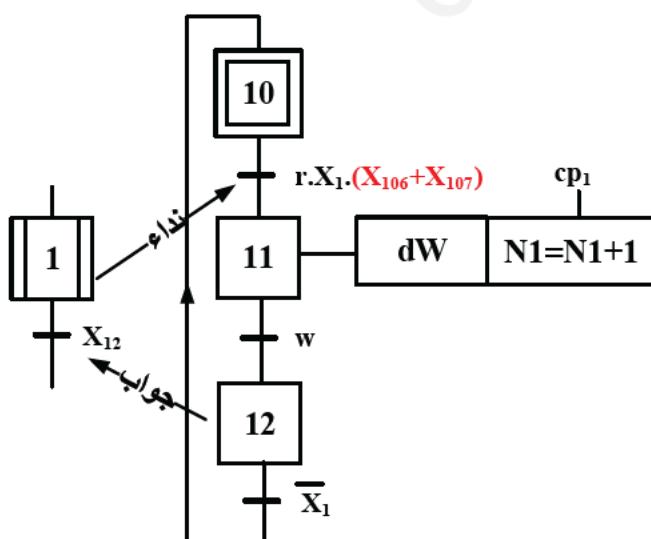
ملاحظة: إلزامية قبل بداية التشغيل، يختار التقى الوضيعة **Manu.Test** لإختبار المنفذات وتهيئة الجزء العملي (**P.O.**) قبل المرور إلى التشغيل الآلي للنظام.

متمن إنتاج العادي GPN

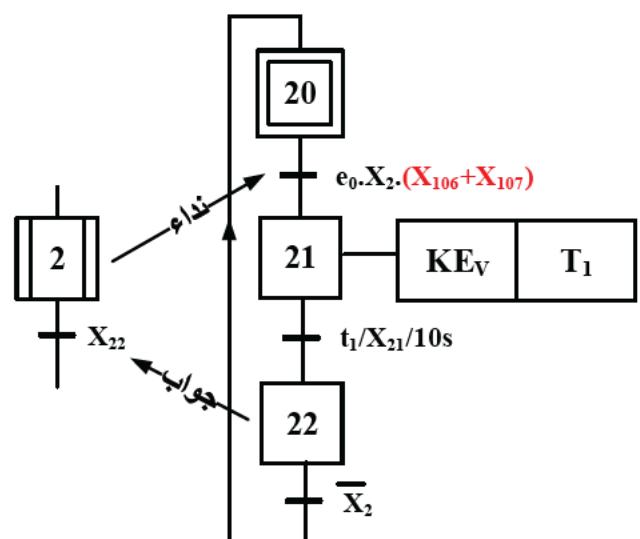
متمن تنسيق الأشغولات (GCT)



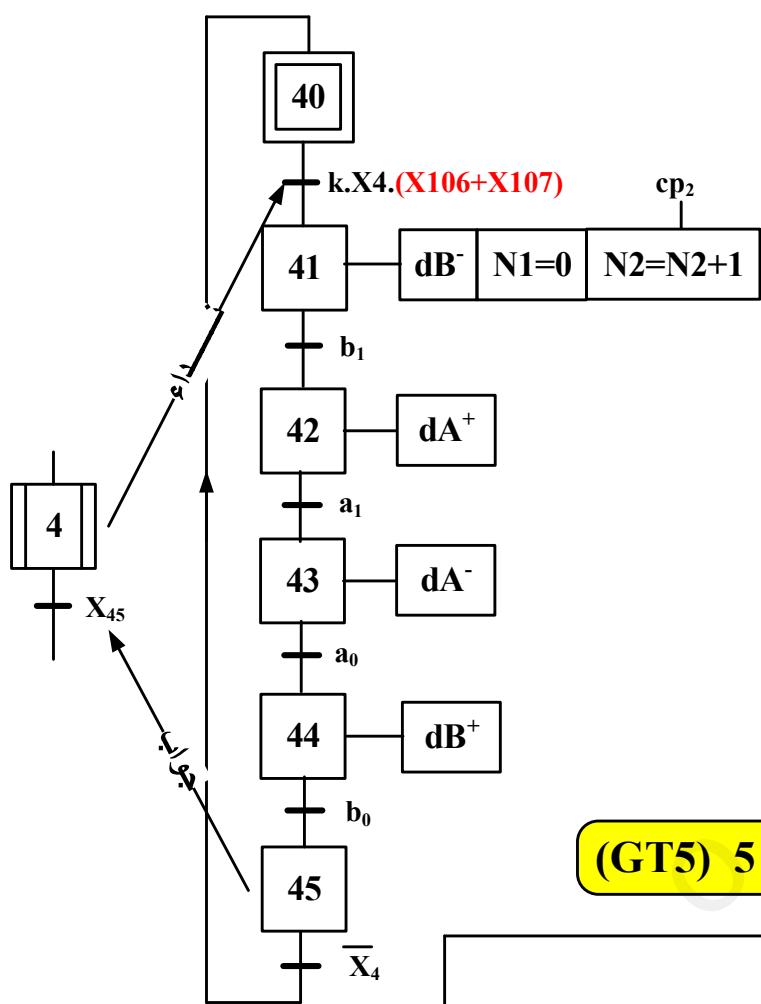
متمن الأشغولات 1 (GT1)



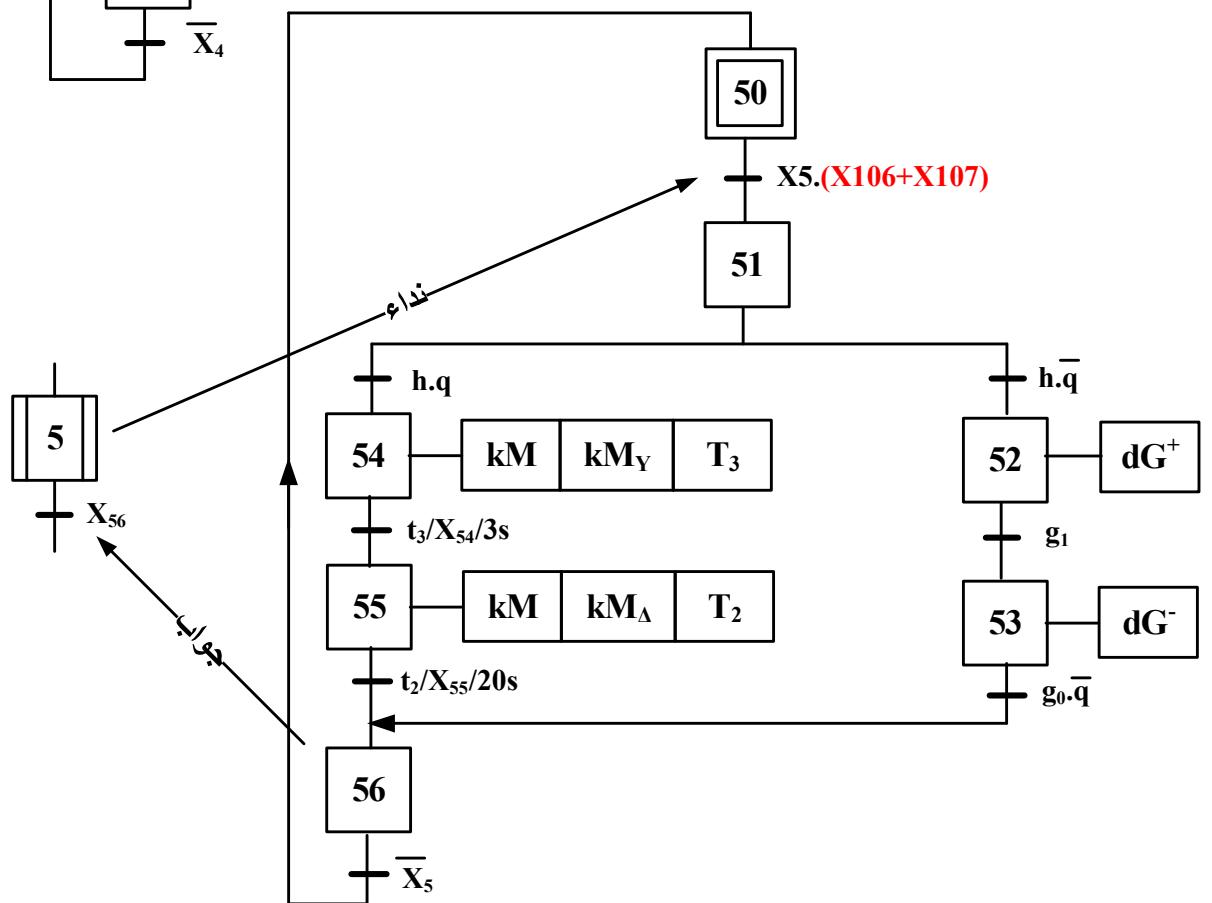
متمن الأشغولات 2 (GT2)



(GT4) متن الأشغولات 4

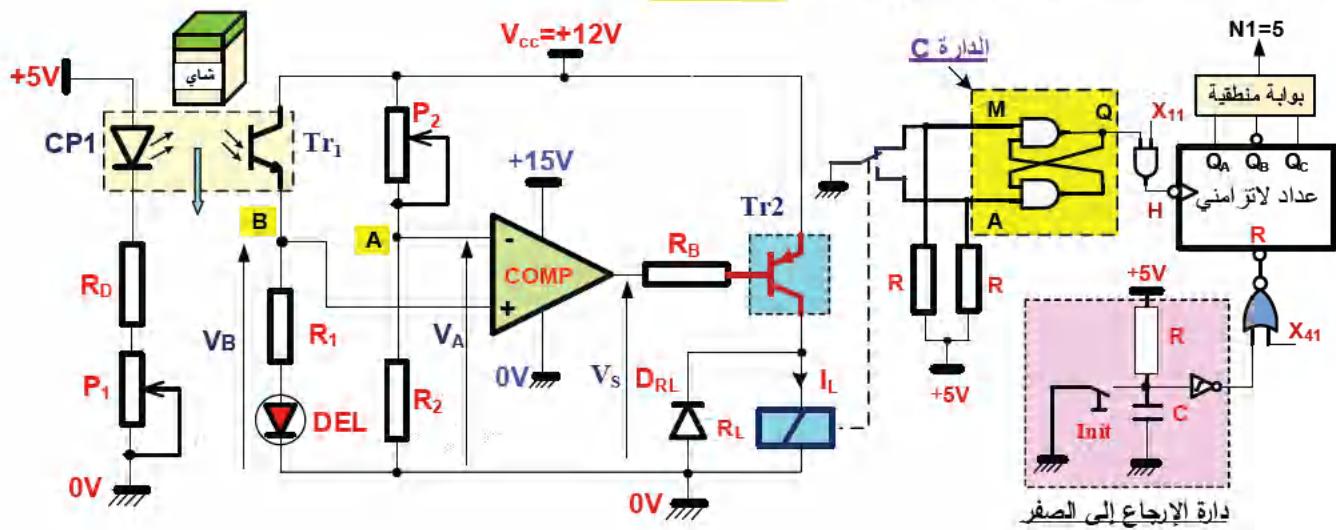


(GT5) متن الأشغولات 5



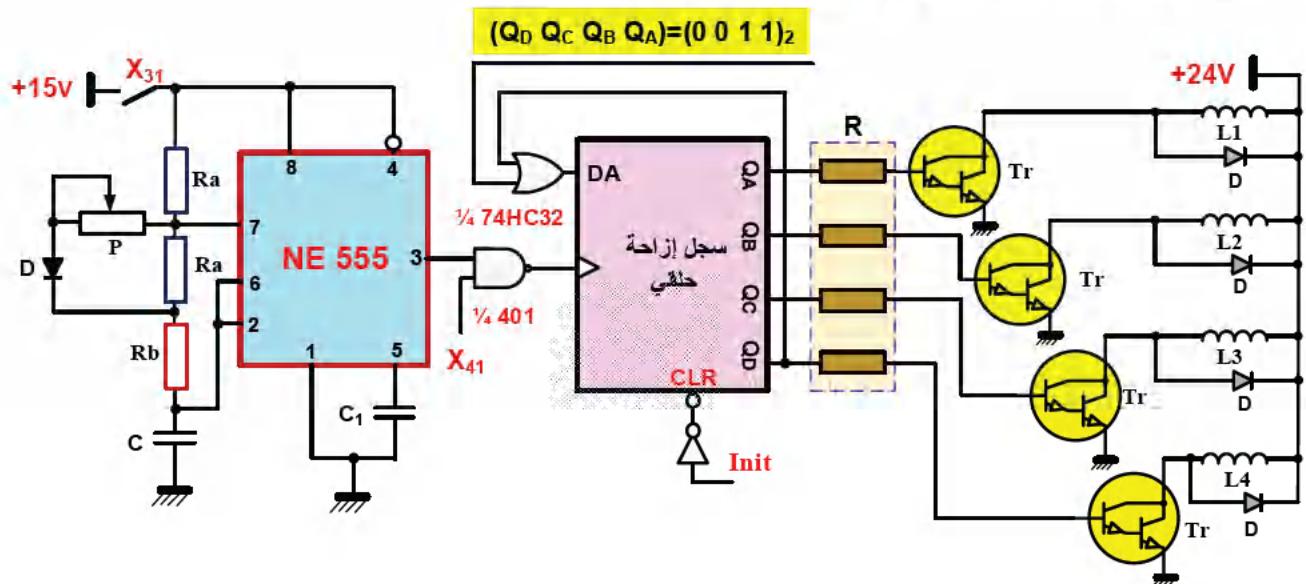
11. إنجازات تكنولوجية: (التحليل المادي)

1.11. دارة الكشف وعدّ علب الشاي الجاهزة الشكل 01:



$$R_1 = 470 \Omega ; R_2 = 22K \Omega ; P_1 = 12K \Omega ; R_L = 690\Omega ; R_D = 470\Omega ; \text{ DEL } (2.6V; 20mA)$$

2.11. دارة التحكم في المحرك خ/خ (Mp/p) (شکل 02)

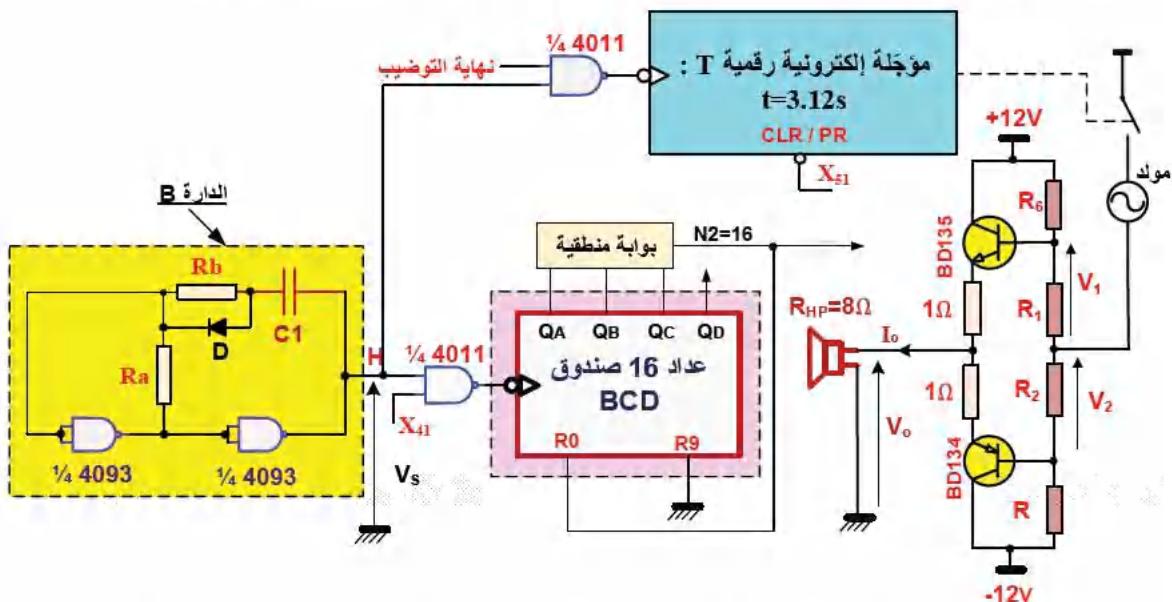


$$R_a = 100k \Omega ; R_b = 4.7k \Omega ; P = ? ; C = 10\mu F ; R_{L1} = R_{L2} = R_{L3} = R_{L4} = 47\Omega ; D : \text{ثنائي المساري مثالي}$$

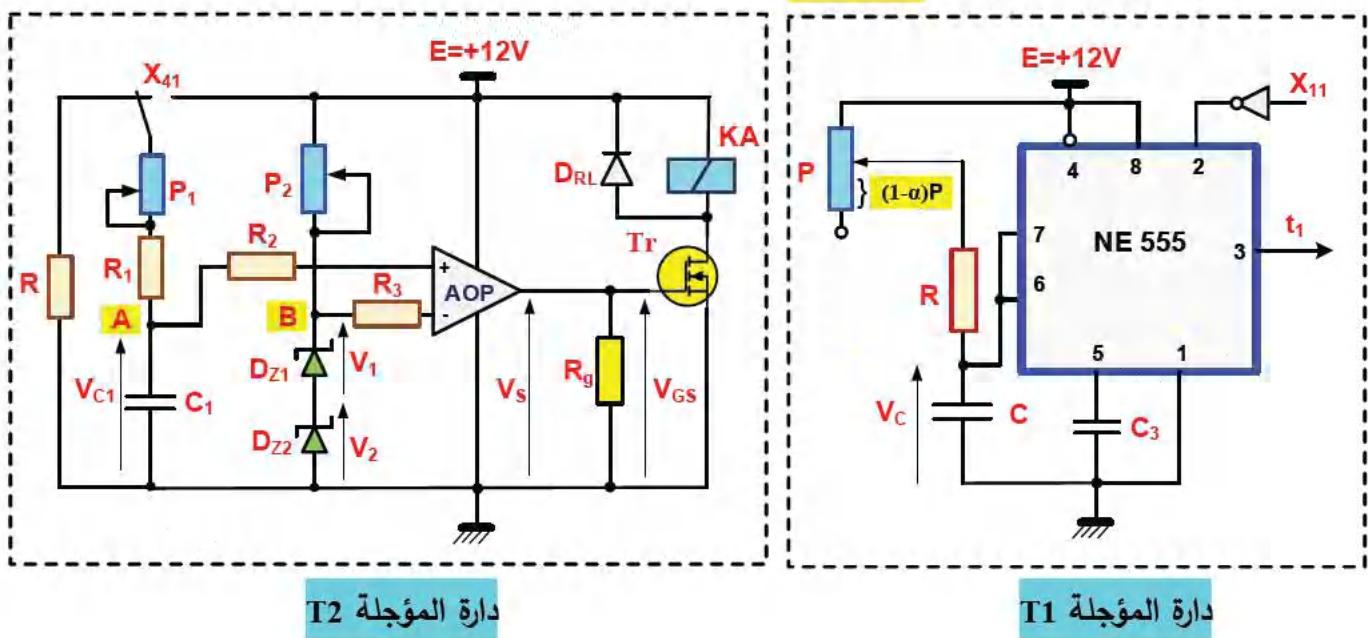
ملاحظة هامة:

- ثُبِّهَت قيمة المقاومة P أمام قيمة المقاومة Ra في حالة التوازي ($Ra//P$)
- في كل حسابات التطبيق العددي: نضع $(Ra + P) = Ra$ أي $Ra \gg P$

3.11. دارة التحكم في جرس التبيبة عند نهاية توصيب 16 صندوقاً جاهز الشكل 03



4.11. دارتي المؤجلتين T1 و T2 الشكل 04



$$P_1=? ; P_2=0-100\Omega ; R_1=100K ; C_1=100\mu F$$

$P_{Z1MAX}=1.3W$ ، BZX85C3V6 : نوع DZ1

$P_{Z2MAX}=1W$ ، BZX85C3V6 : نوع DZ2

$t_2=20s$: زمن التغليف

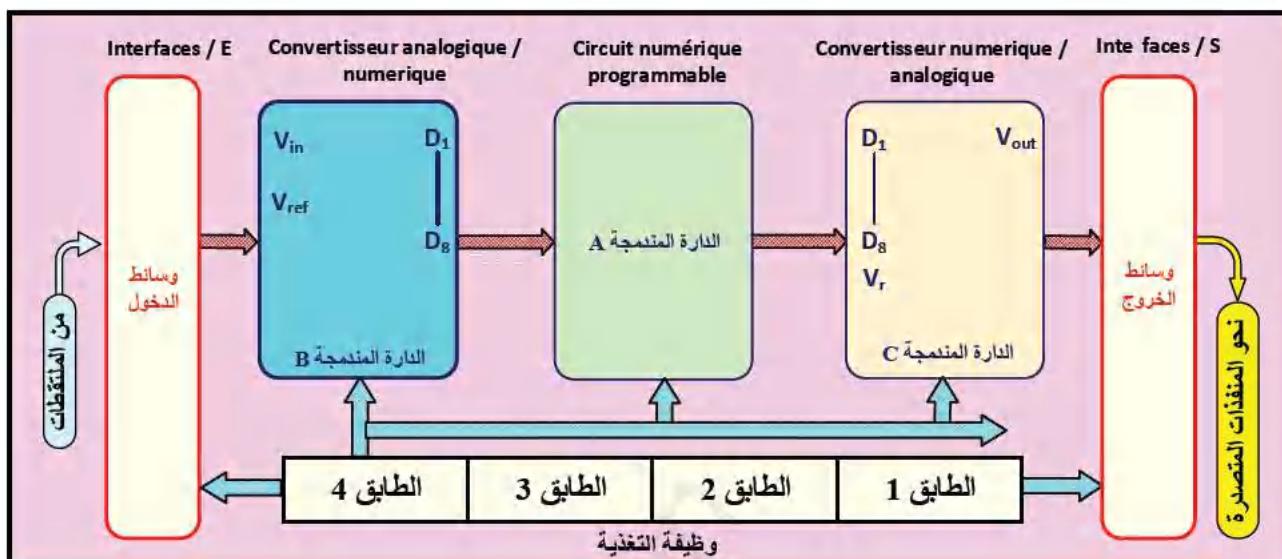
$$P=100K \quad R=10K ; C=?$$

$t_1=10s$: زمن الملء

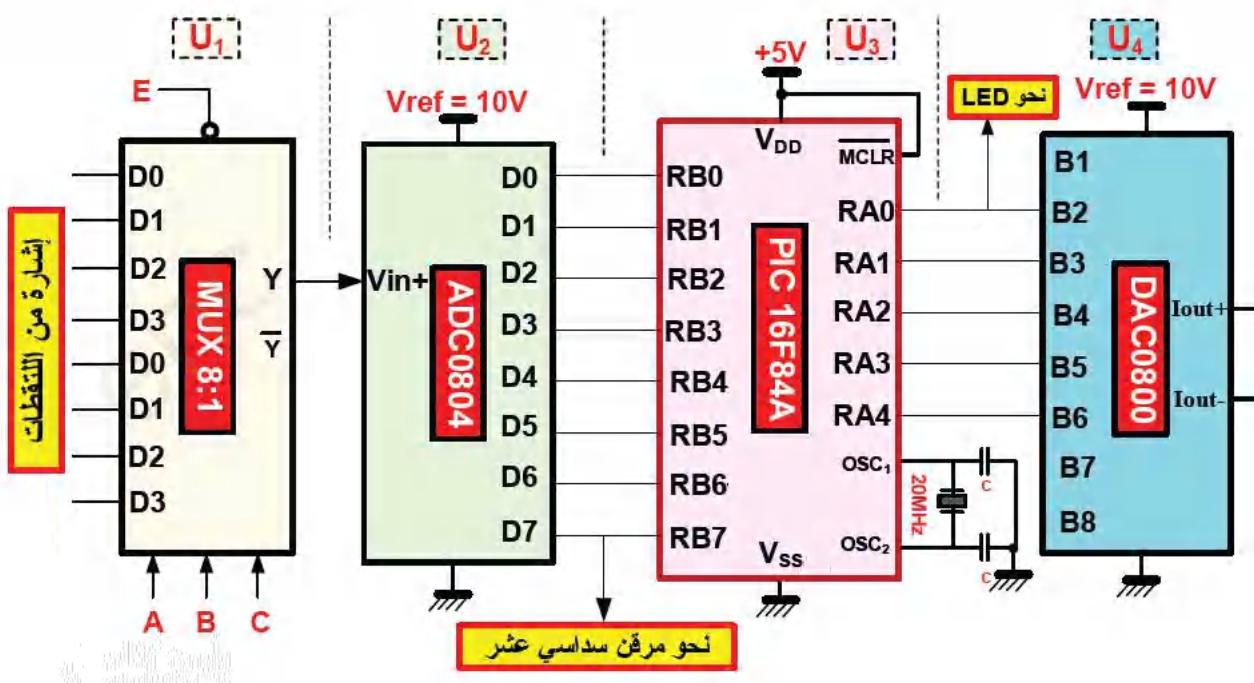
5.11. الوضعية الإدماجية الشكل 05:

فجأة توقف الآلي المبرمج الصناعي (API) عند بداية تنفيذ برنامج الأشغوله 5 (GT5) لمواصلة التشغيل الآلي للنظام. فقرر المهندس المختص في البرمجة معالجة هذا الحدث بإنجاز بطاقة إلكترونية قابلة للبرمجة تعوض عمل الآلي المبرمج الصناعي (API). بعدها وطلاها ليد المساعدة قرر المهندس التوجه إلى طلبة إحدى ثانويات المدينة بها ورشة الهندسة الكهربائية، فكان إقتراحهم كالتالي:

إنجاز بطاقة إلكترونية قابلة للبرمجة تشمل الطوابق التالية وفق التصميم المبدئي (Schéma synoptique) الشكل 05:

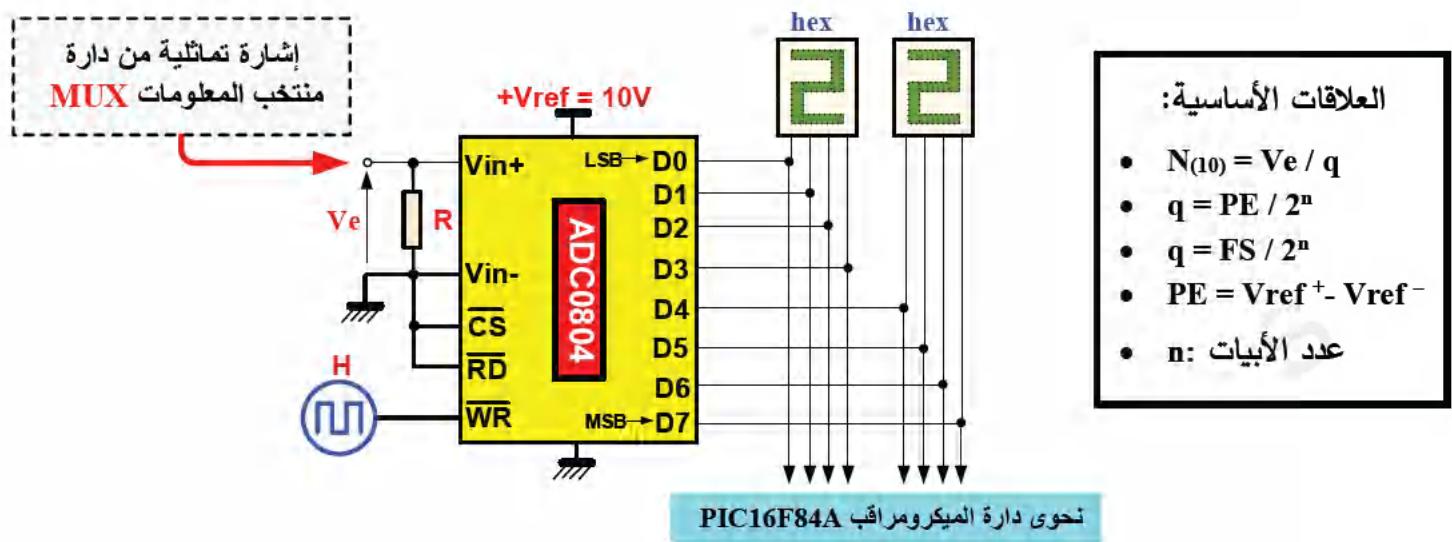


1.5.11. التصميم المفصل للبطاقة الإلكترونية القابلة للبرمجة الشكل 06:



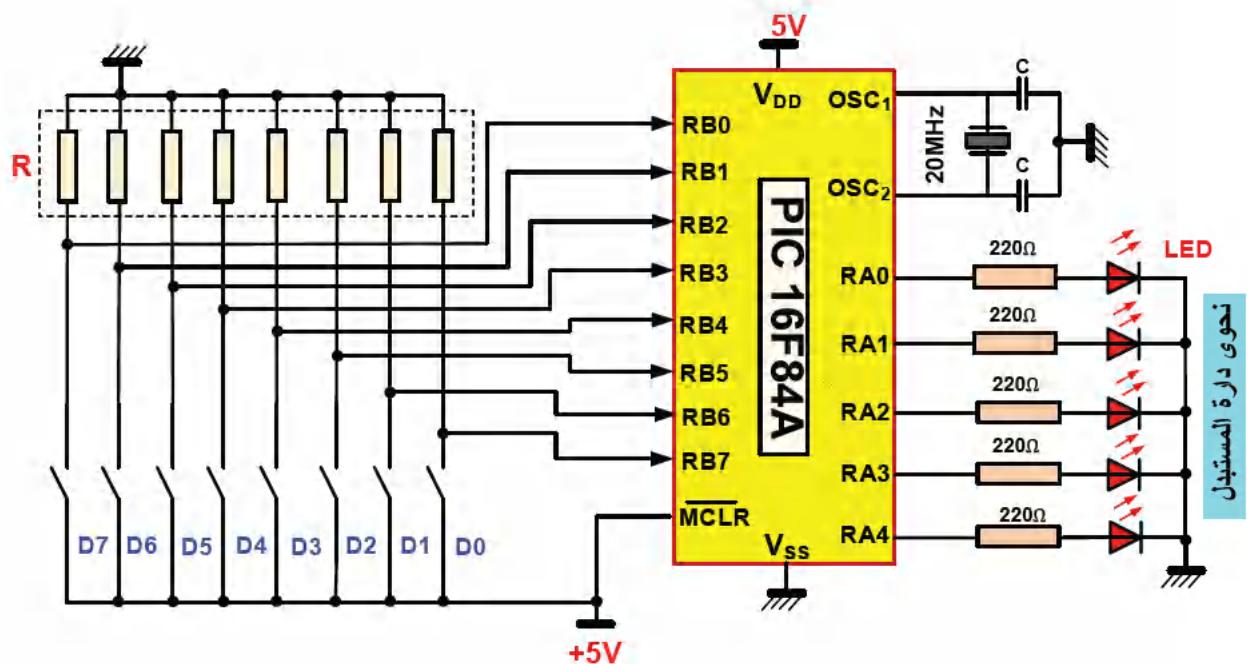
2.5.11. تصميم دارة المستبدل التماثلي - الرقمي :07 ← الشكل U₂: الدارة ADC0804

(Convertisseur analogique / numérique)



3.5.11 تصميم دارة الميكرومراقب :08 ← U₃: الدارة PIC16F84A

(Circuit numérique programmable)

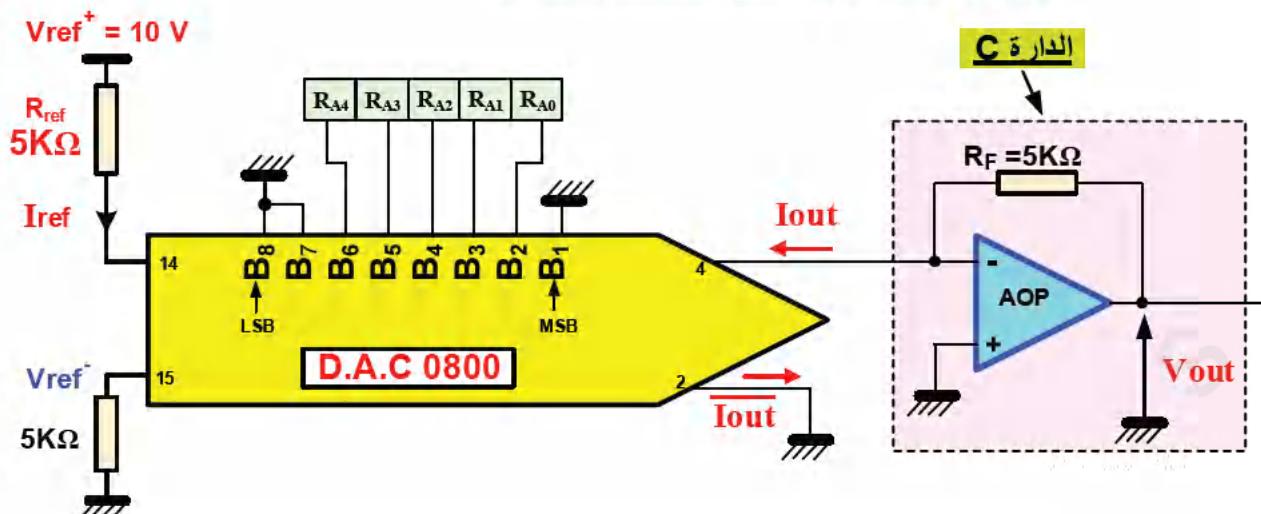


جدول تعليمات الميكرومراقب PIC16F84A

التعليمية	المدخل	زمن دورة الآلة	التعليمية	المدخل	زمن دورة الآلة
movwf	إشحن محتوى سجل العمل W في f	1	bsf	ضع البت في 1	1
call	نداء برنامج فرعى	2	bcf	ضع البت في 0	1
return	العودة من البرنامج الفرعى	2	movlw	إشحن القيمة I في سجل العمل W	1
/	/	/	decfsz	أنقص f أقفز إذا كان 0	1(2)

4.5.11. تصميم دارة المستبدل الرقمي - التماثلي **DAC0800** : الدارة U₄ ← الشكل 09 :

(Convertisseur numérique / analogique)



تذكير العلاقات الأساسية:

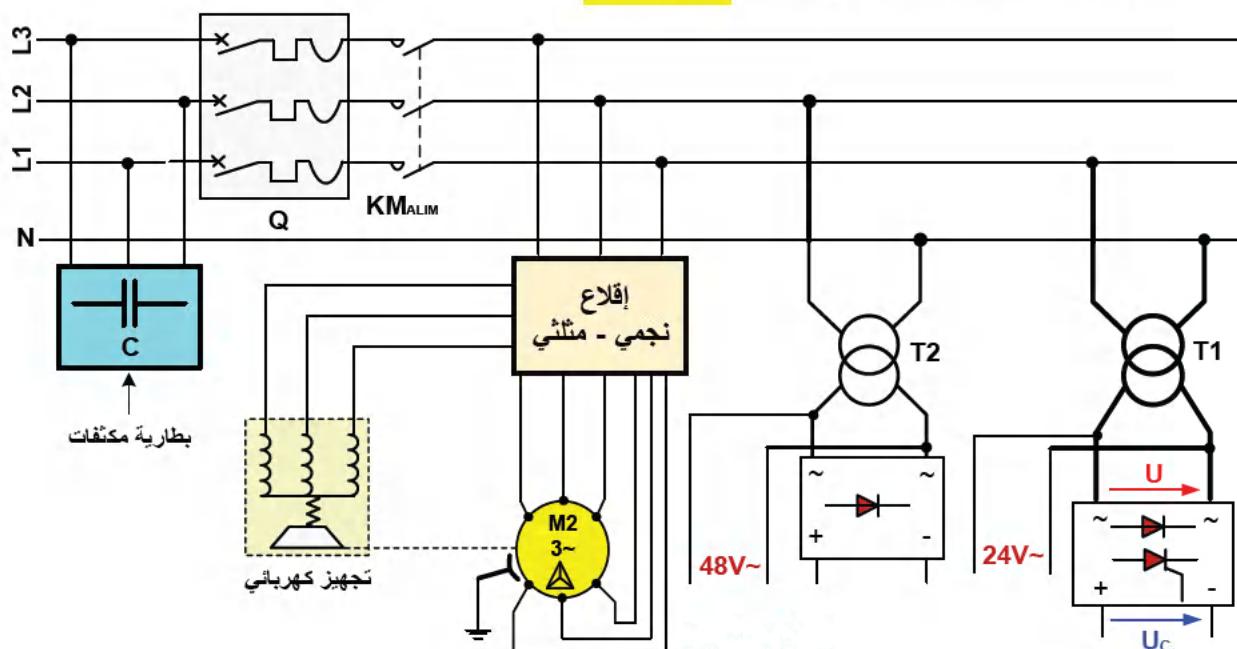
$$I_{ref} = V_{ref}^+ / R_{ref} \quad I_{out} = V_{out}/R_F \quad I_{out} = q \cdot N_{(10)}$$

$$V_{out_{max}} = V_{FS} - 1LSB \quad I_{out_{max}} = q \cdot N_{max}$$

• جدول تشغيل الدارة المدمجة DAC0800

	قيمة الدخول الرقمية N								قيم الخروج التماثلي	
	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	B8	I _{OUT}	V _{OUT}
N1	0	0	0	0	0	0	0	1	8µA	40mV
N2	1	0	0	0	0	0	0	0	1mA	5V
N3	1	1	1	1	1	1	1	1	2mA	9.96V

6. شبكة التعذية : 230/400V-50Hz : الشكل 10 :



11. الملحق: سندات تقنية للعناصر الإلكترونية.

▽ خصائص مقاصل الإستطاعة (Transistors de puissance)

:1- 01 جدول ▽

Reference	V _{DS} (V)	R _{Ds} (Ω)	I _D (A)	V _T ou V _{Gsth} (V)
MOSFET 4800B	30	V _{GS} = 10v 0.0185	9	3
		V _{GS} = 5v 0.035	7	3
MOSFET IRFZ44N	60	V _{GS} = 10V 0.028	50	3

:2- 01 جدول ▽

Reference	V _{BE} (V)	I _B (A)	V _{CEmax} (V)	I _{Cmax} (A)	P _{MAX} (W)	h _{FE}
DARLINGTON BD681S	1.4	/	100	4	40	/
DARLINGTON TIP 122	/	0.1	100	5	/	1000

:3- 01 جدول ▽

Reference	Type	V _{BE} (V)	V _{CESat} (V)	V _{CEmax} (V)	I _{Cmax} (A)	P _{MAX} (W)	β_{min}
Transistor de puissance BD 135	NPN	1	0.5	45	1.5	12.5	40
Transistor de puissance BD 134	PNP	1	0.5	45	1.5	12.5	40

:4- 01 جدول ▽

Reference	V _{AKmax} (V)	I _{max} (A)	I _g (mA)
Thyristor C122D	600	5	30

▽ خصائص المقاصل ذات الإستطاعة الضعيفة (Transistors de faible puissance)

:02 جدول ▽

Reference	Type	V _{BE} (V)	V _{CESat} (V)	V _{CEmax} (V)	I _{Cmax} (A)	P _{MAX} (W)	β
2N2222	NPN	0.75	0.3	40	0.8	0.5	100
BC548	NPN	0.7	0.2	30	0.1	0.628	100
BC137	PNP	0.7	0.2	- 40	0.6	0.3	$\beta_{min}=90$

خواص المرحلات الكهرومغناطيسية (Relais Électromagnétiques)

جدول 03 - 1:

المرجع	توتر التغذية	مقاومة الوشيعة	تيار الوشيعة	تيار التماس
LDN-12F	12V	80 Ω	150 mA	3A
A0214676	12V	90 Ω	133 mA	10A

جدول 03 - 2:

توتر التغذية	التيار الأقصى للتماس	مقاومة الوشيعة	الإمكانية الإسمية
12VDC	10A	360 OHM	450mW
24VDC	10A	600 OHM	900mW
48 VDC	10A	2.560 OHM	900mW

خواص المرحلات الحرارية (Relais Thermiques)

جدول 04:

المرجع	تيار الضبط Ir	التماسات	إمكانية التبديل
3RB2016-1SB0	3A.....12A	NO + NC	5.5 kW
3RB2016-1PB0	1A..... 4A	NO + NC	1.5 kW

الدارة المتكاملة 74LS76 (من وثائق الصانع)

ENTREES			SORTIES		
CLEAR	PRESET	CLOCK	J	K	Q
0	1	X	X	X	0 1
1	0	X	X	X	1 0
0	0	X	X	X	1 1
1	1	↓	0	0	Q0 Q̄0
1	1	↓	1	0	1 0
1	1	↓	0	1	0 1
1	1	↓	1	1	TOGGLE
1	1	1	X	X	Q0 Q̄0
1	1	0	X	X	Q0 Q̄0

Fig. 56. - Table de vérité de chaque bascule JK du circuit intégré 74LS76.

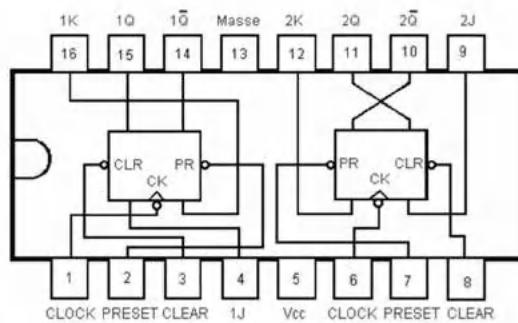


Fig. 55. - Brochage du circuit intégré 74LS76.

SYMBOLE

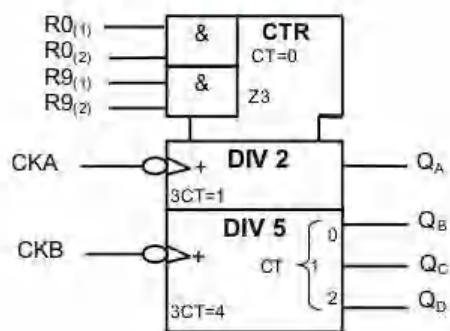
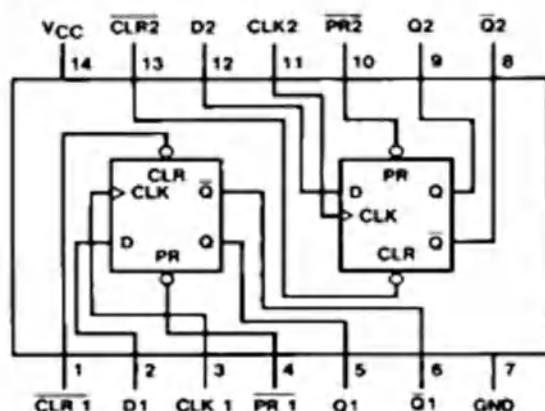


TABLE DE FONCTIONNEMENT

R0 ₍₁₎	R0 ₍₂₎	R9 ₍₁₎	R9 ₍₂₎	Q _D	Q _C	Q _B	Q _A
1	1	0	X	0	0	0	0
1	1	X	0	0	0	0	0
X	X	1	1	1	0	0	1
X	0	X	0			Compte	
0	X	0	X			Compte	
0	X	X	0			Compte	
X	0	0	X			Compte	

Connection Diagram



Function Table

Inputs				Outputs	
PR	CLR	CLK	D	Q	\bar{Q}
L	H	X	X	H	L
H	L	X	X	L	H
L	L	X	X	H (Note 1)	
H	H	↑	H	H	L
H	H	↑	L	L	H
H	H	L	X	Q ₀	\bar{Q}_0

L = LOW State

H = HIGH State

X = Don't Care

↑ = Positive Edge Transition

Q₀ = Previous Condition of Q

Note 1: This condition is nonstable; it will not persist when preset and clear.

العمل المطلوب

I. التحليل الوظيفي:

س1: على وثيقة الإجابة 1 الصفحة 28/21 أكمل ملء التحليل الوظيفي التنازلي (النشاط A0).

II. التحليل الزمني:

س2: لماذا تم الإبقاء على فعل الإرغام في المرحلة X201 في متمن الأمان GS ؟

س3: تم إختيار التشغيل اليدوي Manu أولاً في متمن القيادة والتهيئة GCI ، علل سبب هذا الإختيار؟

س4: فسر الأوامر التالية: F/GCI:(100) و I/GPN:(2),(3)؟

س5: على وثيقة الإجابة 1 الصفحة 28/21 أكمل رسم التدرج بين المتamen: GS , GCI , GPN .

س6: حدد شرط تهيئة الجزء العملي PO في متمن القيادة والتهيئة GCI (رجوع المنفذات إلى احالة الإبتدائية).

س7: في متمن لإنتاج العادي GPN ما هو إسم ودور كل من المراحل التالية: X12 , X22 , X45 , X56 ؟

س8: أنشئ متمن الأشغولة 3 "غلق العلبة" من وجهة نظر جزء التحكم PC؟

س9: على وثيقة الإجابة 2 الصفحة 28/22 إملاً جدول 1 معادلات التنشيط، التخمير والمخارج للأشغولة 4

"عد وتحويل صندوق إلى مركز التوضيب".

س10: على وثيقة الإجابة 2 الصفحة 28/22 أكمل ربط تصميم دارة المعقب الكهربائي للأشغولة 4 مع ربط دارة التحكم في المنفذات المتقدرة.

س11: على وثيقة الإجابة 2 الصفحة 28/22 إملاً جدول 2 معادلات التنشيط، التخمير والمخارج للأشغولة 5 "توضيب 16 صندوق وتغليفها".

س12: على وثيقة الإجابة 3 الصفحة 28/23 أكمل ربط تصميم دارة المعقب الهوائي للأشغولة 5 "توضيب 16 صندوق وتغليفها" مع ربط دارة التحكم في المنفذات المتقدرة.

س13: على وثيقة الإجابة 8 الصفحة 28/28 أكمل ملء وثيقة GEMMA حسب دفتر الشروط؟

III. التحليل المادي:

❖ دارة الكشف وعد العلب الجاهزة: الشكل 01 الصفحة 20/9

س14: أكتب العلاقة الحرفية لكل من التوترين V_A و V_B ؟

س15: أحسب القيم العددية لكل من V_A و V_B في الحالتين التاليتين:

- الحالة 1 : حضور علبة الشاي الجاهزة.

- الحالة 2 : غياب علبة الشاي الجاهزة.

س16: ما نوع الدارة C ، ثم أنذر دور المدخلين M و A ؟

س17: أحسب شدة تيار التشبّع I_{CSAT} المار في وشيعة المرحل الكهرومغناطيسي مع ($V_{CESAT} = 0.2V$).

س18: على وثيقة الإجابة 3 الصفحة 28/23 أكمل ملء الجدول 3: تشغيل دارة الكشف وعد العلب الجاهزة؟

س19: على وثيقة الإجابة 3 الصفحة 28/23 أكمل ربط التصميم المنطقى لدارة العداد بالقلابات "JK" لعد 5 العلب الجاهزة؟

❖ دارة التحكم في المحرك خ/خ ($M_{p/p}$) : الشكل 02 الصفحة 20/9

س20: أكتب العبارة الحرفية للدور T لإشارة الساعة بالدارة NE555 بدلالة كل من: C ، R_b ، R_a ؟

س21: إستنتج النسبة الدورية σ ؟

س22: على وثيقة الإجابة 4 الصفحة 28 ما نوع الإزاحة للسجل، علّ إجابتك؟ أكمل ملأ جدول 4 تشغيل المحرك خ/خ ($M_{p/p}$)

س23: على وثيقة الإجابة 4 الصفحة 28 أكمل رسم التصميم المنطقي لسجل الإزاحة الحلقي؟

س24: على وثيقة الإجابة 4 الصفحة 28 أكمل رسم المخطط الزمني لدارة السجل؟

س25: ما نوع المحرك خ/خ ($M_{p/p}$)؟ أحسب عدد الخطوات في الدورة $N_{p/tr}$ لنمط تشغيل خطوة كاملة ($2p=2$) ثم إستنتاج الخطوة الزاوية a .

س26: أذكر نوع مقلع الإسطاعات Tr ثم حدد قيمة شدة التيار I العار في ملف المحرك خ/خ ($M_{p/p}$)؟

❖ دارة التحكم في جرس التببيه عند نهاية التوضيب لـ 16 صندوق جاهز: الشكل 03 الصفحة 20/10

س27: ما إسم الدارة B ، ثم بين بالرسم دارتي الشحن والتفريج؟

س28: أوجد قيمة المكثفة C_1 لإشارة الساعة H الموافقة للدور $?T = 0,26s$

س29: على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 25 أكمل ربط التصميم المنطقي لدارة العداد بالadarat SN74LS90 لعد 16 صندوق؟

- عند نهاية عملية التوضيب، يرن جرس مدة زمنية $s = 3.12t$ لتنبه العامل من أجل إجلاء الصناديق.
- الموضوعة.

س30: على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 25 أكمل ربط التصميم المنطقي لدارة المؤجلة T بعد تحديد سعته

س31: على وثيقة الإجابة 5 الصفحة 25 أكمل رسم المخطط الزمني الموافق للمؤجلة T .

- التحكم في جرس التببيه بواسطة مضخم إسطاعات صنف B .

▪ توتر الحمولة V_o يعطى بالعلاقة: $v_o(t) = 7\sqrt{2} \sin \omega t$

أحسب ما يلي:

س32: الإسطاعات (الممتصة) المقدمة من طرف التغذية $?P_a$

س33: الإسطاعات (المفيدة) المقدمة من طرف الحمولة $?P_u$

س34: مردود المضخم η ؟

س35: إذا كان مردود المضخم $\eta = 50\%$ ، أوجد قيمة V_o الجديدة؟

(في هذه الحالة يكون الضياع في المقلحين أعظمي)

❖ داري المؤجلتين T_1 و T_2 : الشكل 04 الصفحة 20/10

1. دراسة دارة المؤجلة T_1 : $t_1 = 10s$

س36: أكتب العبارة الحرفية للتوتر V_c في الحالتين: $X_{11} = 0$; $X_{11} = 1$

س37: نقوم بضبط المقاومة P بمعامل $(a = 0.4)$. أحسب سعة المكثفة C للحصول على التأجيل t_1

2. دراسة دارة المؤجلة $t_2 = 20s$: T_2

س38: أكتب العبارة الحرفية لزمن التأجيل t_2 ثم أحسب قيمة المقاومة المتغيرة P_1 ؟

س39: حدد قيمة المقاومة المتغيرة P_2 لحماية ثنائي زينر D_{Z2} ؟

س40: أحسب شدة تيار المصرف المار في وشيعة المرحل KA ؟

❖ دراسة دارات الوضعية الإدماجية:

1. دراسة دارة المستبدل التماثلي - الرقمي **ADC0804**: الدارة U_2 ← الشكل 07 الصفحة 20/12

س41: أحسب خطوة الإنقال q للمستبدل؟

س42: أوجد لقيمة التماثلية للدخول Ve من أجل القيمة الرقمية 16(22)؟

س43: إستنتج القيمة الرقمية N_{max} وأحسب القيمة التماثلية القصوى للدخول V_{emax} ؟

2. دراسة دارة الميكرومراقب **PIC16F84A**: الدارة U_3 ← الشكل 08 الصفحة 20/12

س44: على وثيقة الإجابة 6 الصفحة 28/26 أكمل كتابة برنامج تهيئة المداخل والمخارج والبرنامـج الرئيسي.

س45: على وثيقة الإجابة 6 الصفحة 28/26 إملاً محتوى سجلات الإتجاه TRISA، TRISB.

- عند نفاذ الفيلم البلاستيكي يضيء الثنائي المتصل بالمخرج RA1 بشكل متقطع (غمـاز).

س46: على وثيقة الإجابة 6 الصفحة 28/26 أكمل كتابة البرنامج الفرعـي للتأـجـيل.

3. دراسة دارة المستبدل الرقمي - التماثلي **DAC0800** : الدارة U_4 ← الشكل 09 الصفحة 20/13

س47: إستنتاج خطوة التيار q لدارة المستبدل؟

س48: أوجد القيمة التماثلية للخروج I_{OUT} من أجل القيمة الرقمية 2(01111100)؟

س49: إستنتاج القيمة التماثلية للخروج V_{OUT} ؟

س50: ما هي أكبر قيمة تماثلية للخروج V_{OUTMAX} التي يقدمها المستبدل في هذه الحالة؟

❖ شبكة التغذية: الشكل 10 الصفحة 20/13

1. دراسة دارة التقويم المراقب بجسر مختلط: التركيب 1

- نريد الحصول على توتر بقيم متوسطة قابلة للضبط الممثلة على التركيب 1. إنطلاقاً من توتر (t) u_1

لشبكة التغذية: $u_1(t) = 230 \cdot \sqrt{2} \cdot \sin(314 \cdot t)$ ونسبة التحويل ($m_0 = 0,11$) للمحول المثالي T_1 .

- نعتبر الحمولة مقاومة صرفـة والقيمة المتوسطـة $\langle u_C \rangle$ للتوتر (t) $u_C(t)$ يعطـى بالعـلاقـة:

$$\langle u_C \rangle = \frac{U_{MAX}}{\pi} (1 + \cos \theta)$$

س51: أحسب القيمة المتوسطـة $\langle u_C \rangle$ للتوتر (t) $u_C(t)$ لزمن تأخـير قدرـه $t = 5ms$ ؟

س52: على وثـيقة الإجـابة 7 الصـفـحة 28/27 أـكـمل رـسـمـ شـكـلـ إـشـارـةـ كلـ منـ التـوـتـرـينـ $u(t)$ ، $\langle u_C \rangle$.

س53: إـسـتـنـجـ التـوـاتـرـ f التـوـتـرـ $u_C(t)$.

2. دراسة المحول T2 لتغذية المنفذات المتصددة: 230V / 48V -50Hz -200VA

▪ التجربة في فراغ: $U_1 = 230V$, $U_{20} = 48V$, $P_{10} = 10W$

▪ التجربة في القصر: $U_{1CC} = 20V$, $I_{2CC} = I_{2N}$, $P_{1CC} = 12W$

▪ في التشغيل الإسمي، المحول يغذي حمولة ثابتة بمعامل $\cos\phi_2 = 0,8$

أحسب ما يلي:

س64: شدة التيارات الإسمية في دارة الأولى I_{1N} وفي دارة الثانوي I_{2N} .

س65: نسبة التحويل في فراغ m_0 ؟

س66: المقادير المرجعة إلى الثانوي $?R_s$, Z_s , X_s

س67: الإستطاعة الفعالة P_2 ، الارتكاسية Q_2 والظاهرة S_2 في دارة الثانوي

▪ هذا المحول يصب في حمولة مقاومة تيارا I_2 ($I_2 < I_{2N}$) وبمردود أعظمي η_{max}

س68: إستنتاج الضياع في النحاس $?P_j$ ؟

س69: أحسب شدة التيار I_2 ؟

س70: أحسب الهبوط في التوتر لدارة ثانوي المحول $? \Delta U_2$ ؟

س71: أحسب الإستطاعة الفعالة P_2 والمتردد الأعظمي η_{max} ؟

3. دراسة المحرك: M_1

. $g = 6\%$, $400V / 690V -50Hz$, $6KW$, $\cos\phi = 0,78$,

▪ المحرك سداسي الأقطاب، التيار المار في وشيعة واحدة هو $7,87A$ للمحرك.

▪ نهمل جميع الضياعات أمام الضياع بمفعول جول في الدوار P_{jr}

▪ في التشغيل الإسمي للmotor أحسب ما يلي:

س62: سرعة التزامن n_s وسرعة الدوار n ؟

س63: تيار الخط I ، ثم قيمة الإستطاعة الممتصة P_a ؟

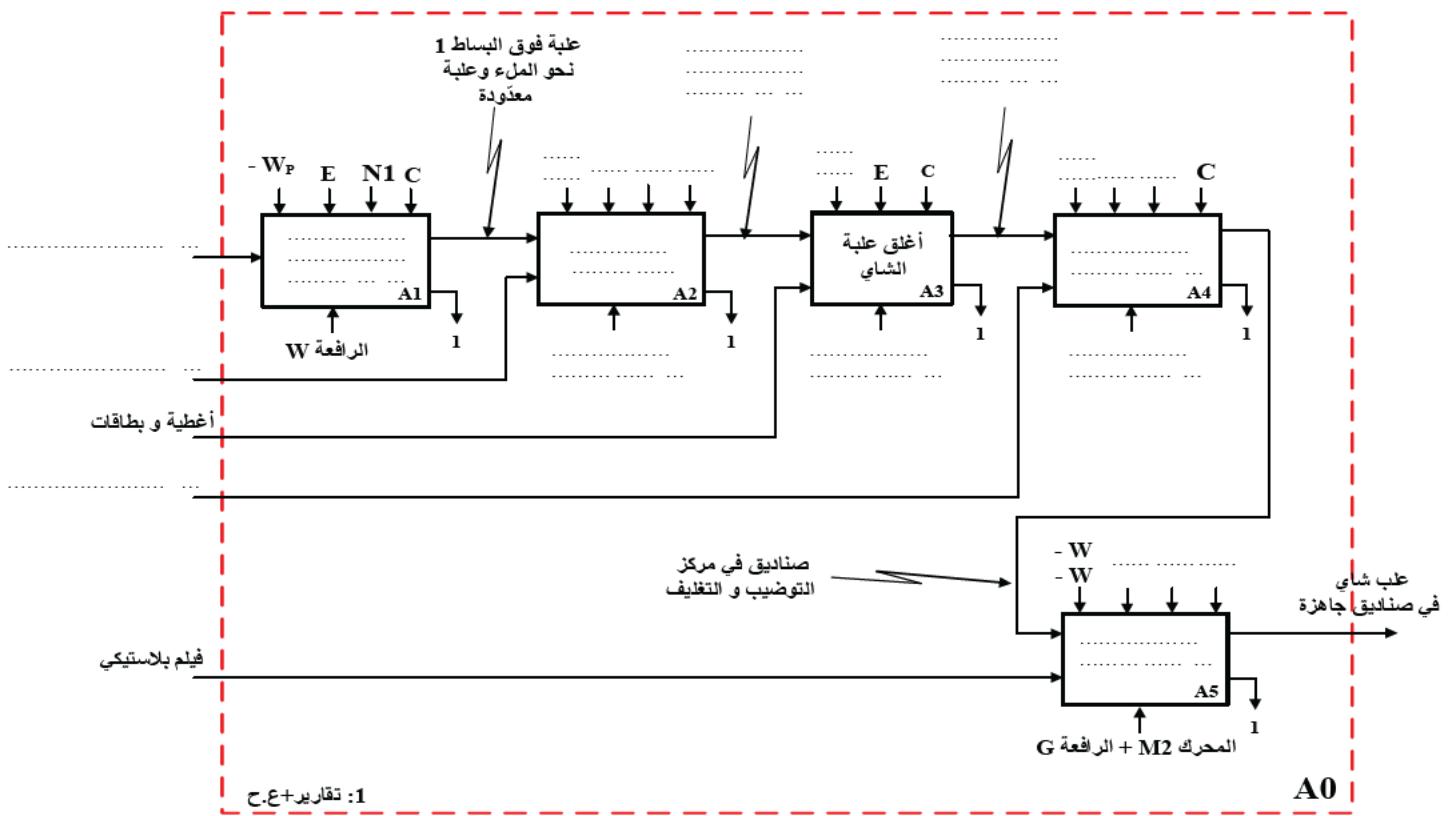
س64: مردود المحرك η والوزن المفید T_u ؟

س65: على وثيقة الإجابة 7 الصفحة 28/27 أكمل رسم تصميم دارة الإستطاعة للمotor M_2 ؟

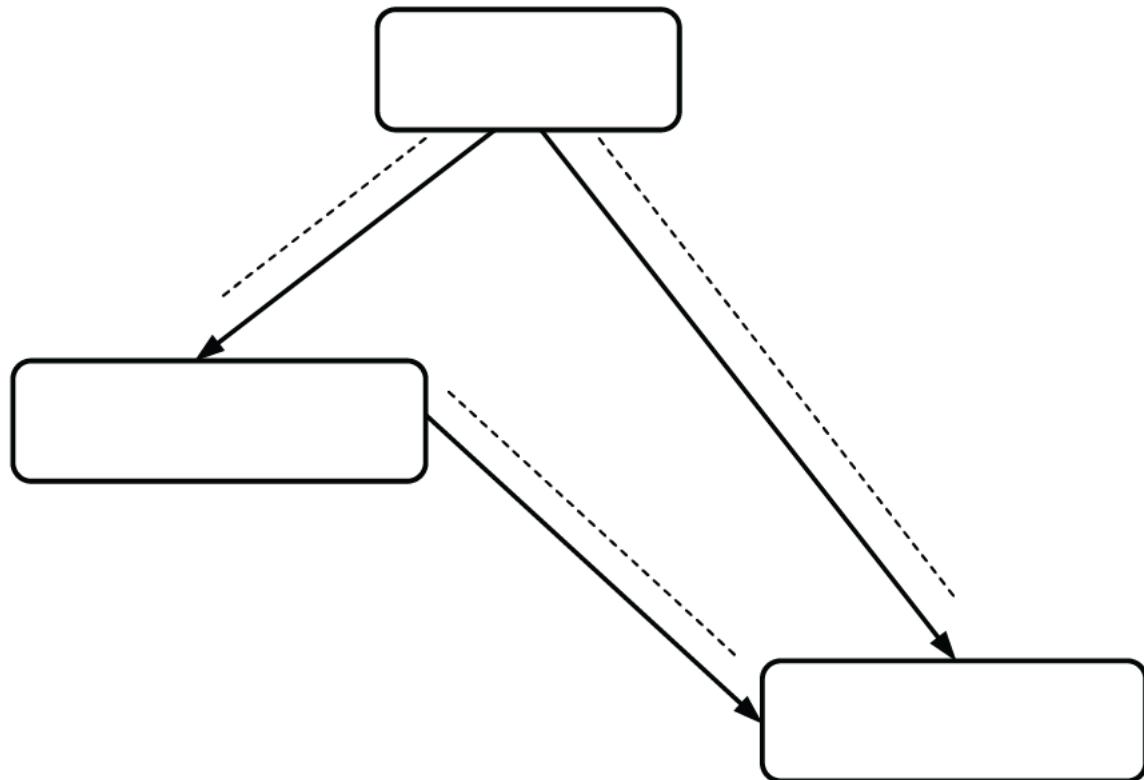
س66: ما دور بطارية المكتفات C ؟

الاسم ولقب: وثيقة الإجابة 1 : (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج 1: التحليل الوظيفي التنازلي للإنتاج العادي (GPN) : (النشاط البياني A0)



ج 5: إنشاء التدرج بين المتمام الثلاثة التالية: GS , GCI GCT

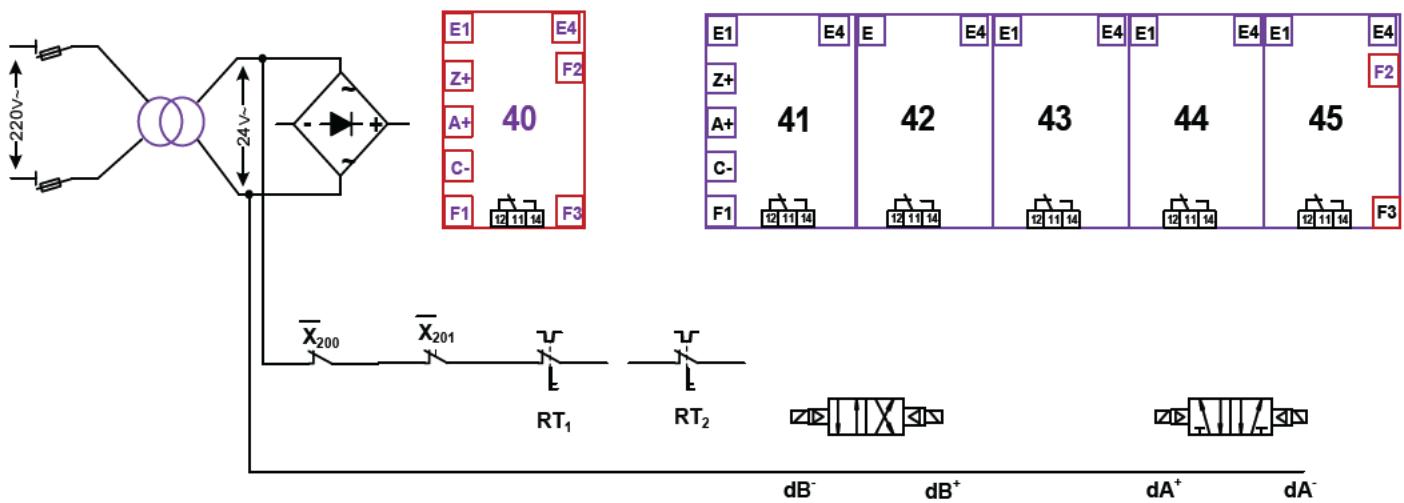


الاسم ولقب وثيقة الإجابة 2 : (تعاد مع أوراق الإجابة)

ج9: الجدول 1: معادلات التنشيط، التخمير والأفعال للأشغولات 4 "عد وتحويل صندوق ب 5 علب إلى مركز التوضيب"

الأفعال	التخمير	التنشيط	المرحلة
			40
			41
			42
			43
			44
			45

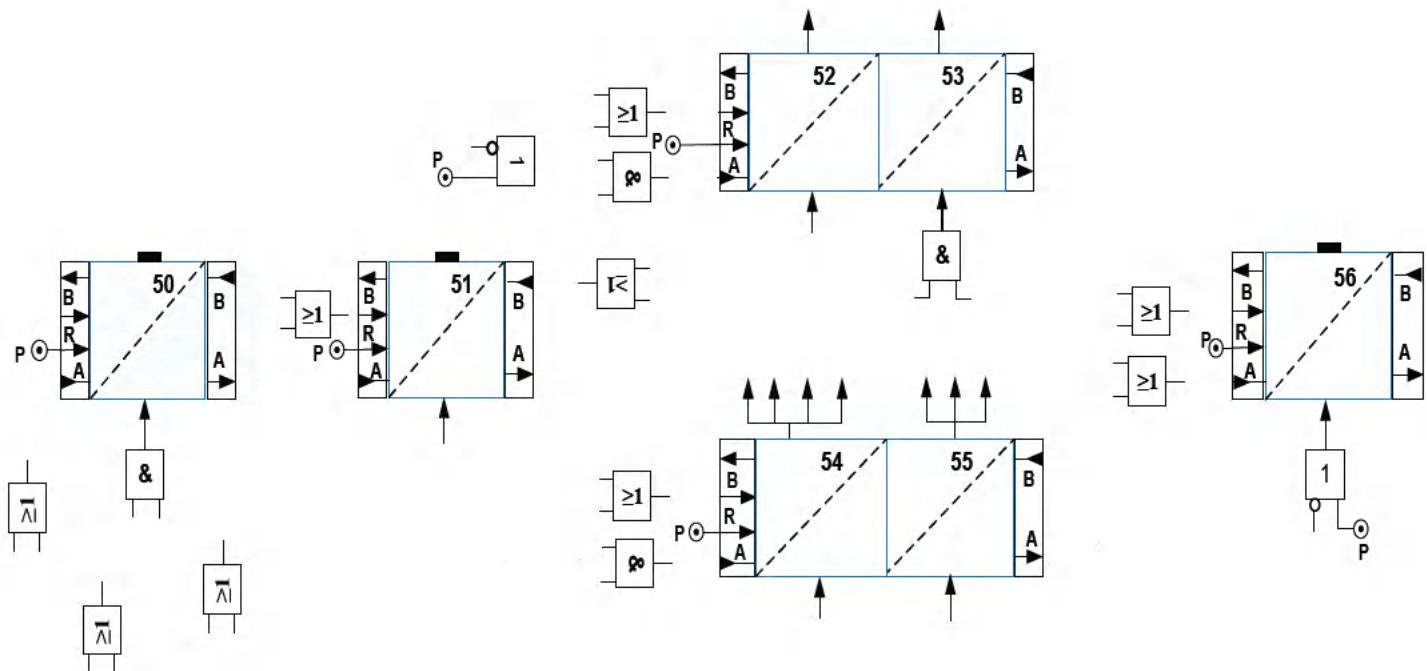
ج10: تصميم دارة المعقب الكهربائي للأشغولات 4 "عد وتحويل صندوق ب 5 علب إلى مركز التوضيب"



ج11: الجدول 2: معادلات التنشيط، التخمير والأفعال للأشغولات 5 "توضيب مجموعة 16 صندوق على لوحة الشحن وتغليفها"

الأفعال	التخمير	التنشيط	المرحلة
			50
			51
			52
			53
			54
			55
			56

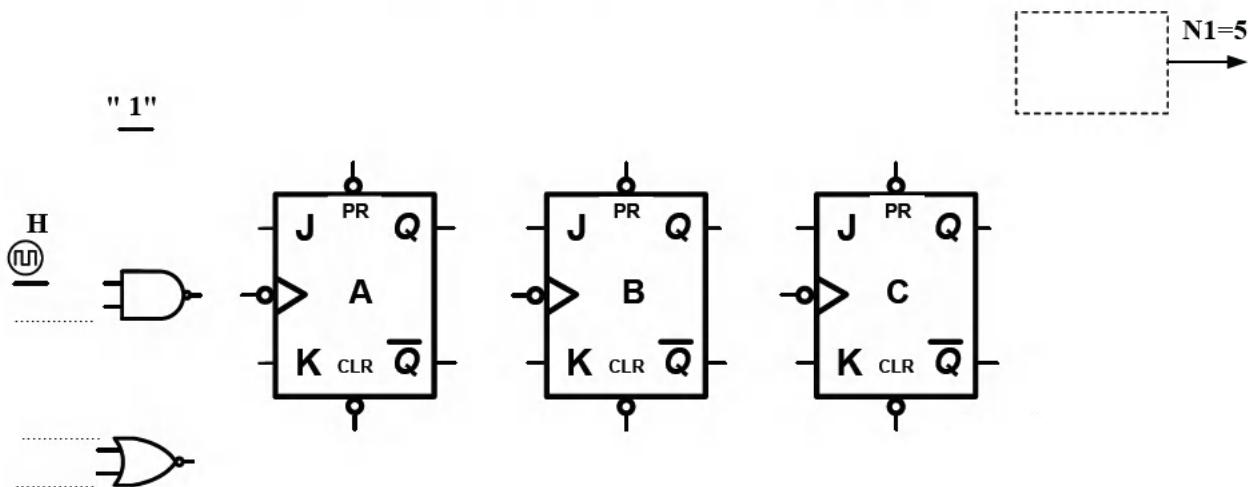
الاسم ولقب وثيقة الإجابة 3 : (تعاد مع أوراق الإجابة)
 ج12: تصميم دارة المعيق الهوائي للأشغال 5 " توضيب مجموعة 16 صندوق على لوحة الشحن وتغليفها"



ج18: الجدول 3: تشغيل دارة الكشف وعد العلب الجاهزة

الناظر الحزمة	العاصر	Tr1 حالة	V _A قيمة	V _B قيمة	V _S قيمة	حالة Tr2	المدخل A	المدخل M	المخرج Q
حضور علبة									
غياب علبة									

ج19: التصميم المنطقي لدارة عد 5 علب شاي جاهزة ياستعمال القلاب "JK" للدارة المندمجة 74LS76

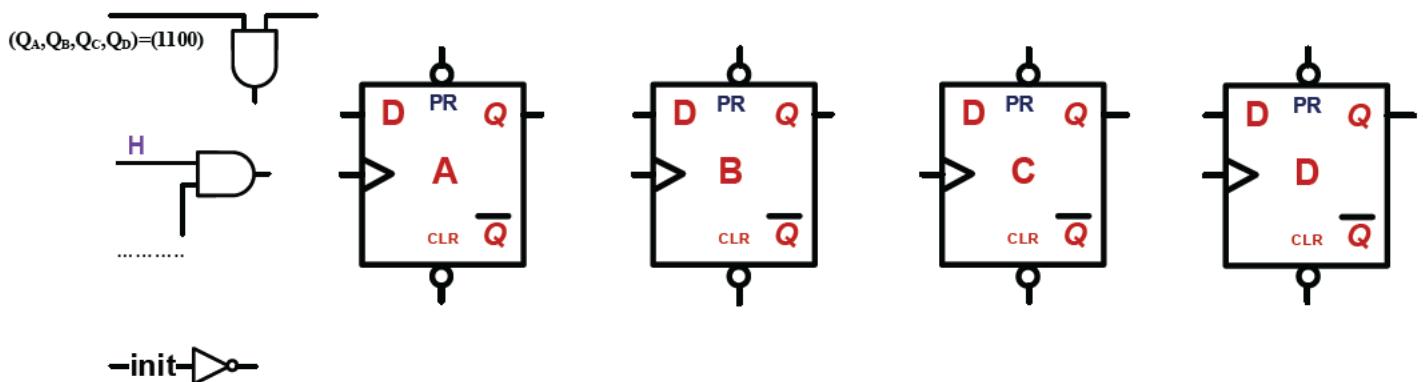


الاسم ولقب وثيقة الإجابة 4: (تعاد مع أوراق الإجابة)

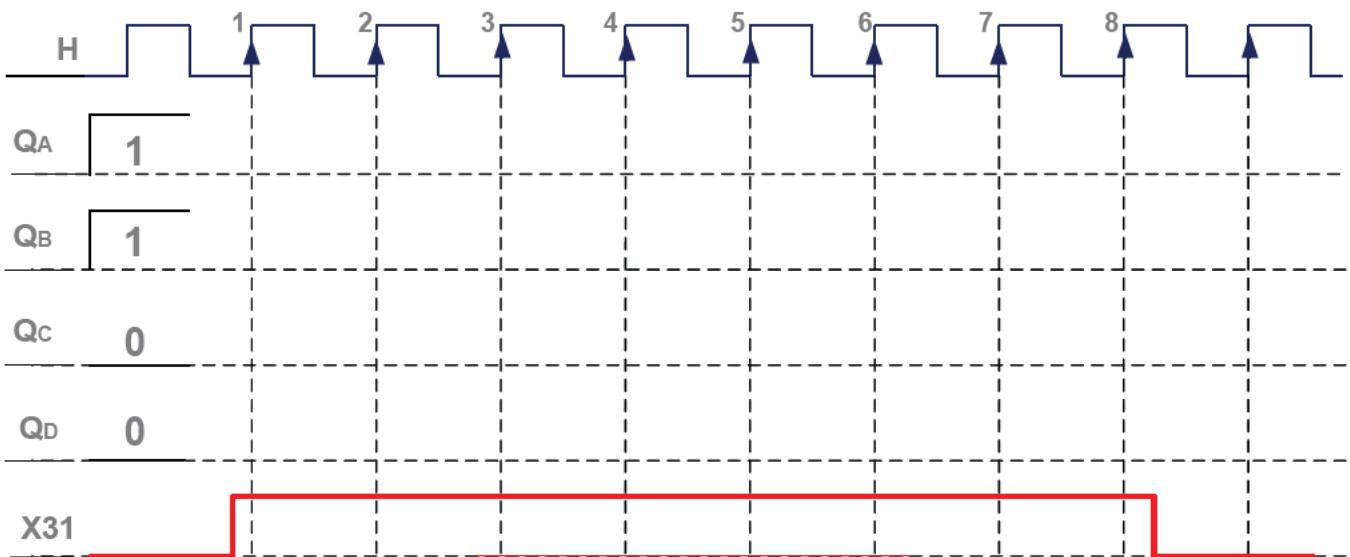
ج22: جدول 4 تشغيل المحرك خ/خ ($M_{P/P}$)

init	H	L1	L2	L3	L4
لـ	X				
شحن تسلسلي		1	1	0	0
1	↑				
1	↑				
1	↑				
1	↑				

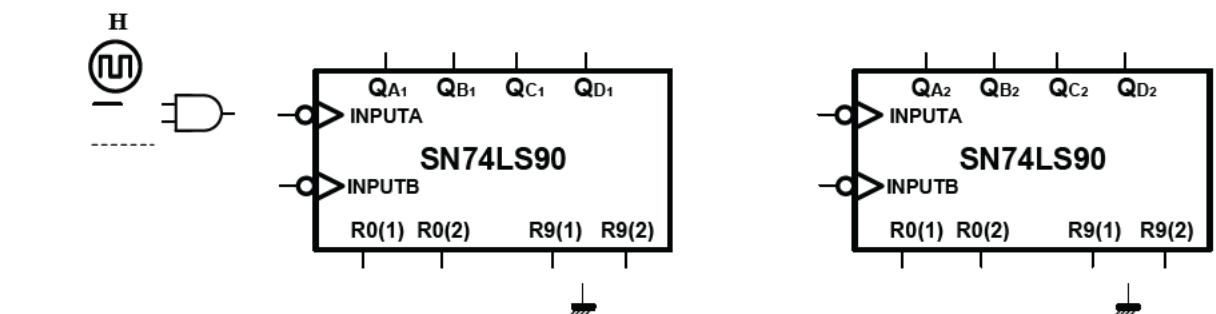
ج23: التصميم المنطقي لسجل الإاحة الحلقي:



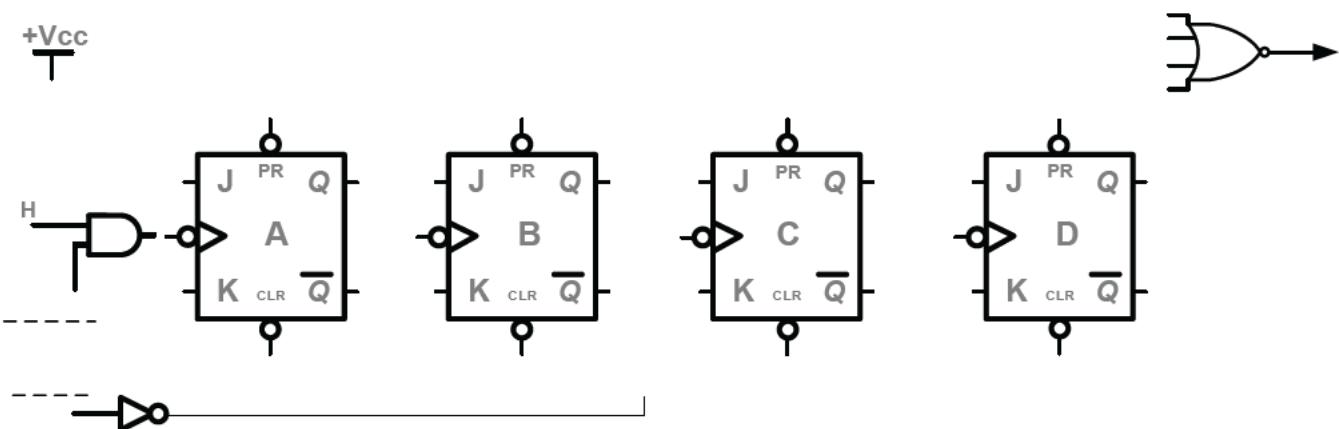
ج24: المخطط الزمني لسجل الإزاحة الحلقي:



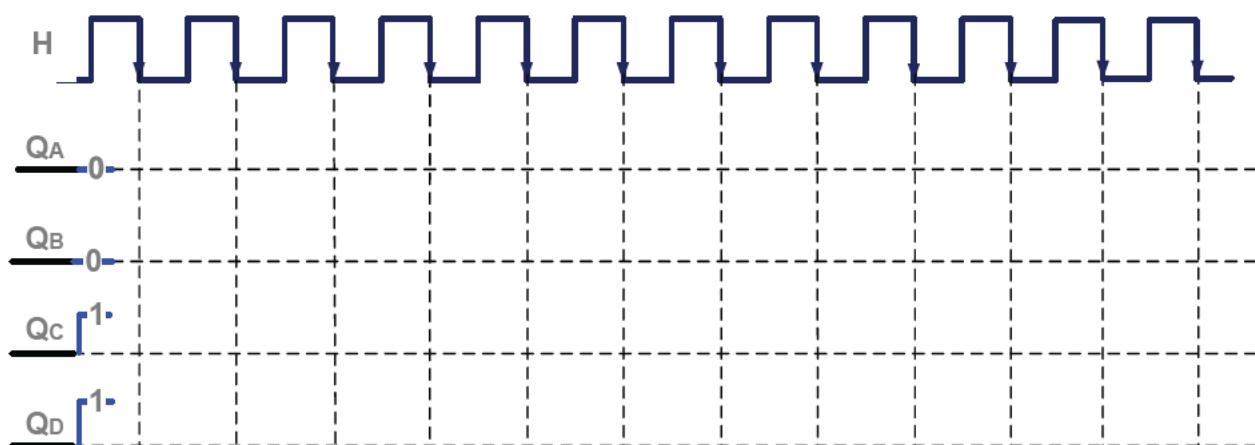
الاسم ولقب: وثيقة الإجابة 5: (تعاد مع أوراق الإجابة)
 ج29: التصميم المنطقي لدارة العداد بالدائرة المدمجة SN74LS90 لعد 16 صندوق جاهز:



ج30: ربط التصميم المنطقي لدار المؤجلة T بعداد تنازلي:



ج31: المخطط الزمني الموافق للمؤجلة T :



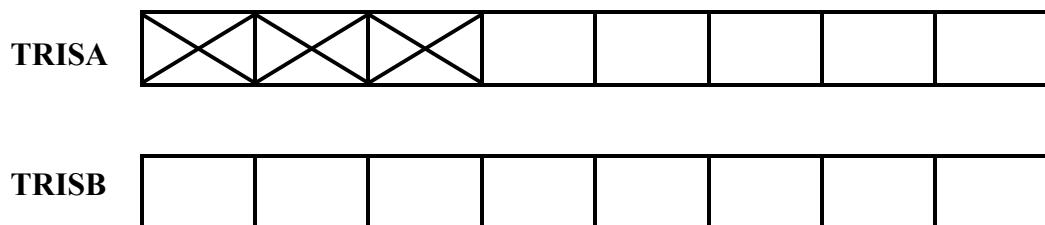
الاسم واللقب: وثيقة الإجابة 6 : (تعاد مع أوراق الإجابة)
 ج44: كتابة برنامج تهيئة المداخل والمخارج:

start	bsf ;	الذهب إلى البنك 1
	movlw ;	
	movwf.	trisb ;	برمجة المرفأ B كمدخل
	movlw ;	
	movwf.	trisa ;	برمجة المرفأ A كمخرج
		status, RP0 ;	

ج44: كتابة البرنامج الرئيسي (تابع):

k	bsf ;	إجعل 1
	Call ;	
	led ;	إجعل 0
	 tempo.. ;	نداء برنامج فرعی tempo
	goto	k ;	
	 ;	نهاية البرنامج الرئيسي

ج45: ملء محتوى سجلات الإتجاه .TRISB, TRISA

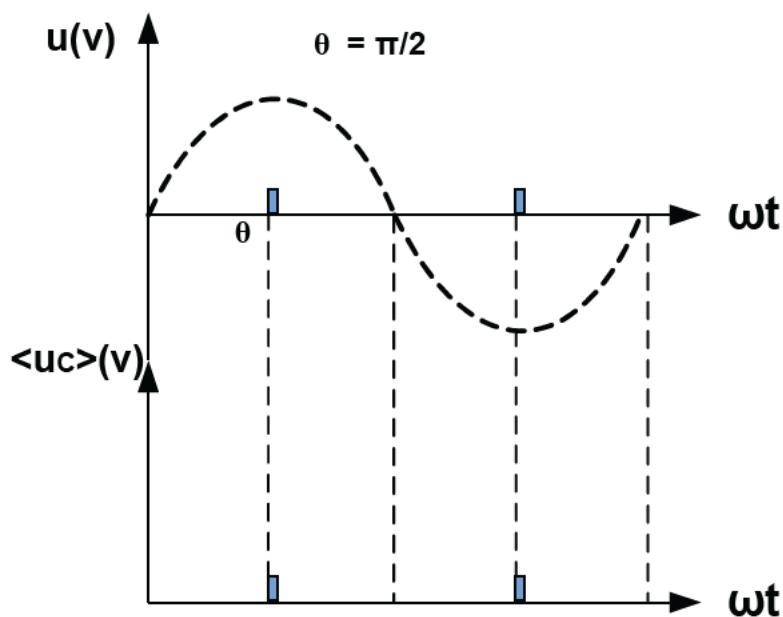


ج46: كتابة البرنامج الفرعی للتأجيل.

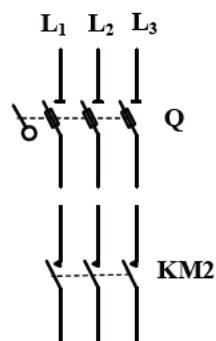
tempo	0xFF ;	شحن سجل العمل W بالقيمة FF
		MOVWF COUNT.. ;	
B2	DECFSZ ;	
	GO TO ;	
	RETURN ;	

الاسم ولقب: وثيقة الإجابة 7 : (تعاد مع أوراق الإجابة)

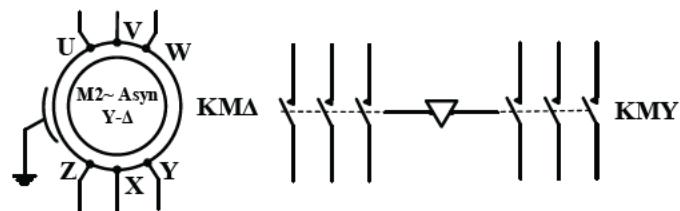
ج52: رسم شكل إشارة كل من التوترين $u(t)$ ، $\langle u_c \rangle$: زاوية القدح



ج55: تصميم دارة الإستطاعة للمحرك M₂ :



RT2



ج13: الاسم واللقب:

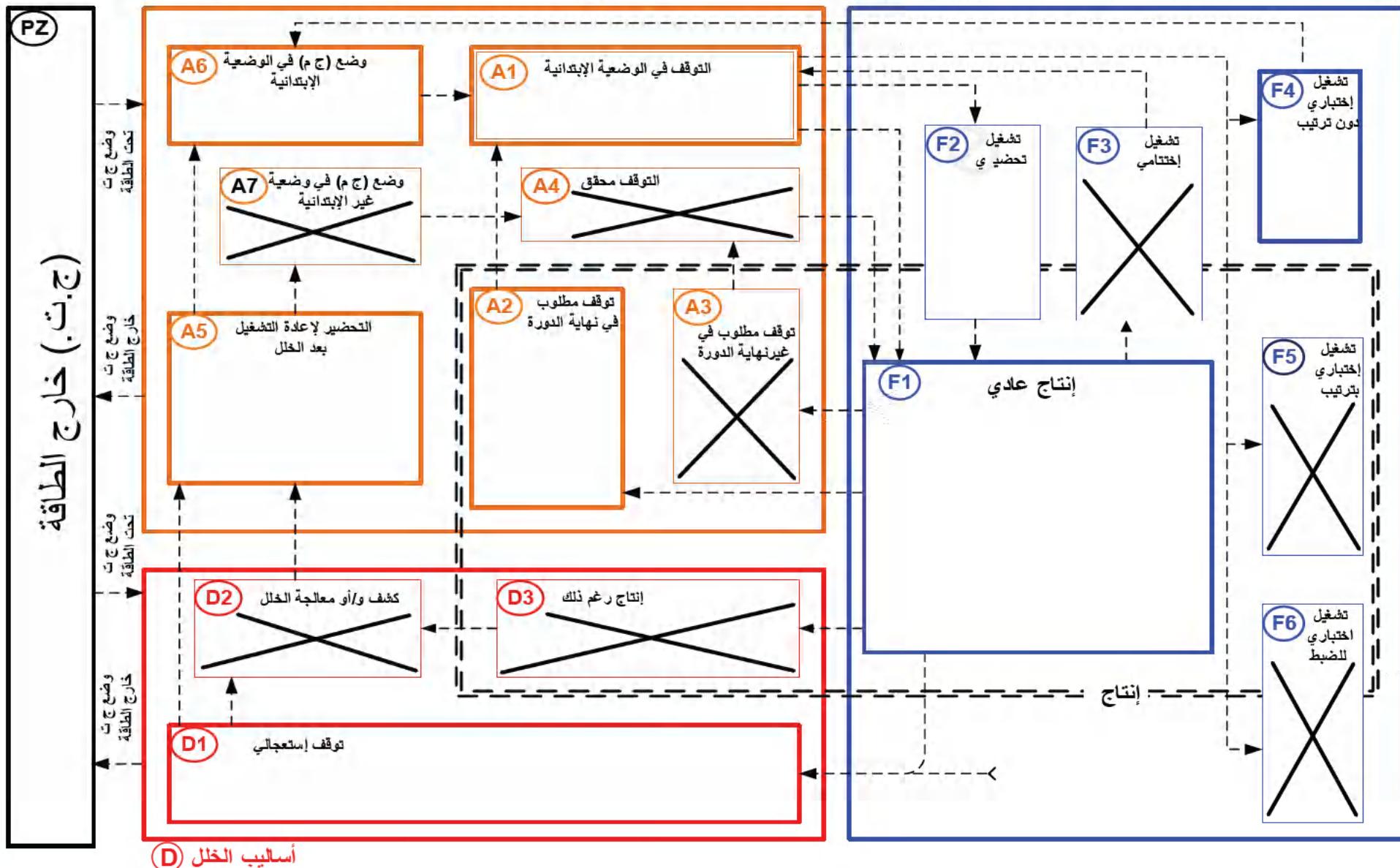
وثيقة الإجابة 8: (تعداد مع أوراق الإجابة)

5 - دليل دراسة أساليب التشغيل و التوقف GEMMA

أساليب التوقف A

أساليب التشغيل F

مرجع المعدات:



II. التحليل الزمني:

ج 2: تم الإبقاء على فعل الإرغام في المرحلة X201 من متمن الأمان GS لعدم زوال الخلل (RT1+RT2) ، عدم تحرير ضاغطة التوقف الاستعجالي (ARU) وعدم تفعيل إعادة تسلیح أجهزة الحماية بالضغط على الزر Rearm (والذي يجب أن يكونا يدويا).

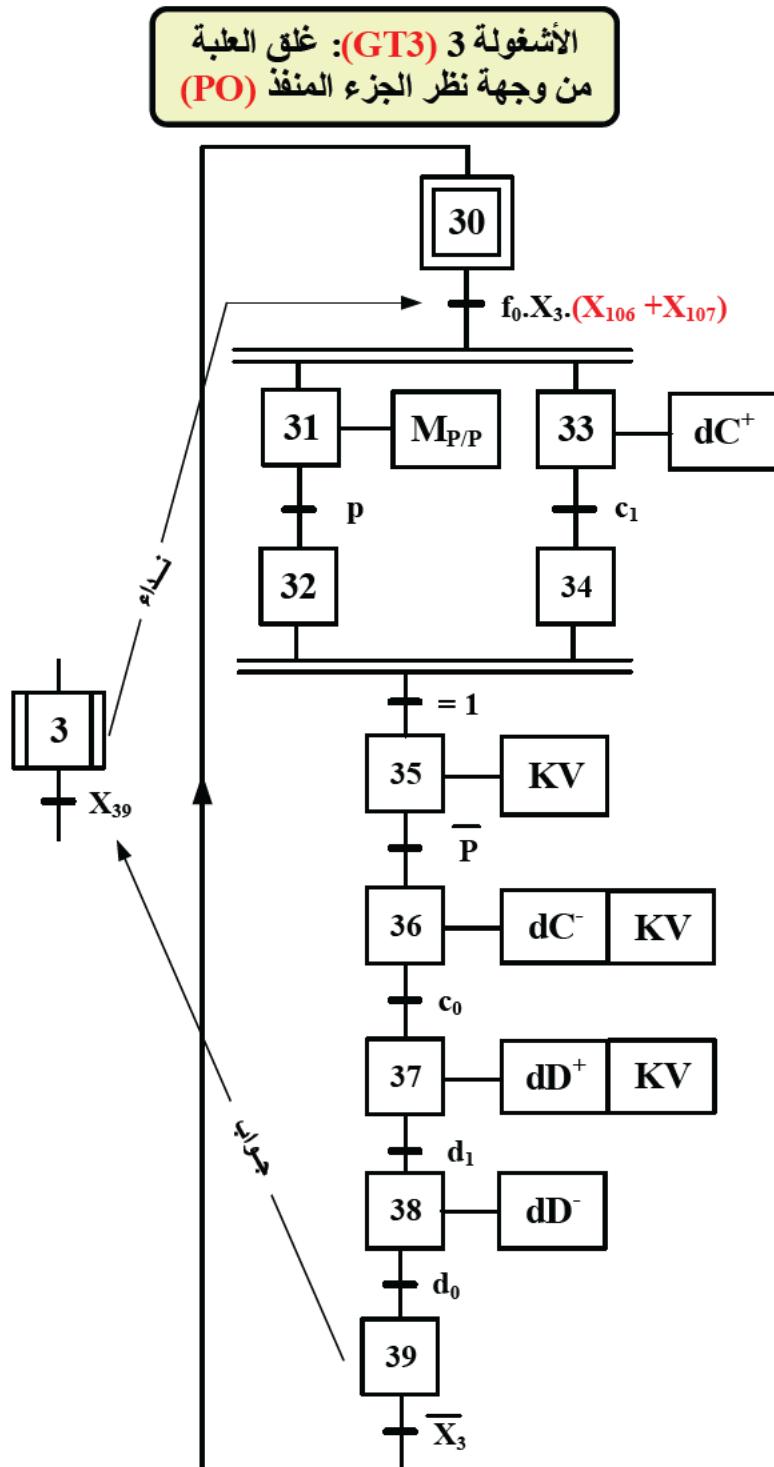
ج 3: تم إختيار التشغيل اليدوي Manu أولاً في متمن القيادة والتهيئة GCI ، لتحقيق الشروط الإبتدائية CI للنظام بعد تهيئة الجزء المنفذ PO للرجوع إلى الوضعية الإبتدائية إثر القيام بتشغيل إختباري دون ترتيب لبعض العناصر من الجزء العملي . PO

ج 4: تفسير الأوامر التالية: F/GCI:(100) و (3),(2) : I/GPN
F/ GCI:(100) : أمر إرغام صادر من متمن الأمان (GS) نحو متمن القيادة و التهيئة (GCI) ، بتنشيط المرحلة الإبتدائية 100 وتخميل باقي مرحله. يبقى الأمر ساري المفعول إلى غاية زوال الخلل.

I/GPN :(2),(3) : أمر تهيئة صادر من متمن القيادة و التهيئة (GCI) نحو متمن الأشغالتين (2) و (3) بتهيئة مراحلهما الإبتدائيتين (20) و (30) على الترتيب ويزول بعد تنفيذه.

ج 6: تحديد شرط تهيئة الجزء العملي PO في متمن القيادة والتهيئة GCI (رجوع المنفذات إلى الحالة الإبتدائية).
$$CI = c_0 \cdot d_0 \cdot a_0 \cdot b_0 \cdot g_0$$

ج 7: إسم ودور كل من المراحل التالية: X56 ، X45 ، X22 ، X12 :
هي مراحل تزامن (Etapes de synchronisation) من خلالها وبعد الرد أو ا جوب تسمح بتطور متمن تنسيق الأشغال (GCT) وفق ترتيبها الوارد فيه ومنه تحقيق التشغيل الآلي للنظام.



III. التحليل المادي:

❖ دارة الكشف وعد العلب الجاهزة: الشكل 01 الصفحة 20/9

ج 14: كتابة العلاقة الحرفية لكل من التوترين V_A و V_B

$$V_A = \frac{R_2}{R_2 + P_2} \cdot V_{CC}$$

$$V_B = R_1 \cdot I_{DEL} + V_{DEL}$$

ج 15: حساب القيم العددية لكل من V_A و V_B في الحالتين التاليتين:

- الحالـة 1: حضور علبة الشـاي الجـاهـزة $\leftarrow I_{DEL} = 0$

$$V_A = \frac{22}{22+12} \cdot 12 = 7.76V$$

$$V_B = 0V$$

- الحالـة 2: غـيـاب عـلـبة الشـاي الجـاهـزة $\leftarrow I_{DEL} \neq 0$

$$V_A = \frac{22}{22+12} \cdot 12 = 7.76V$$

$$V_B = 470 \times 20 \times 10^{-3} + 2.6 = 12V$$

ج 16:

- تمثل الدرة C قـلـاب ثـانـي الاستـقـرار بـالـبـوـابـة "تفـي وـ" والـذـي هـوـ القـلـاب "R S".

$$M = \bar{S}; A = \bar{R}$$

- دور المـدخلـين:

$M = 0 \Rightarrow Q = 1$: "1" في $\bar{R} \bar{S}$ للـقلـاب Q

$A = 0 \Rightarrow Q = 0$: "0" في $\bar{R} \bar{S}$ للـقلـاب Q

ج 17: حـساب شـدـة تـيـار التـشـبـع I_{CSAT} المـارـ فـيـ وـشـيـعـةـ المـرـحلـ الـكـهـرـوـمـغـناـطـيسـيـ مع $(V_{CESAT} = 0.2V)$

$$V_{CC} = R_L \cdot I_{CSAT} + V_{CESAT} \Rightarrow I_{CSAT} = \frac{V_{CC} - V_{CESAT}}{R_L} = \frac{12 - 0.2}{690} = 17.1mA$$

❖ دـارـةـ التـحـكمـ فـيـ المـحـركـ خـ/ـخـ ($M_{p/p}$) : الشـكـلـ 02ـ الصـفـحةـ 20/9

ج 20: كتابـةـ العـبـارـةـ الحـرـفـيـةـ لـلـدـورـ Tـ لـإـشـارـةـ السـاعـةـ بـالـدـارـةـ NE555ـ بـدـلـالـةـ كلـ منـ:

$$T = t_H + t_L$$

$$t_H = 0.7 \times C \cdot (R_a + (R_a \parallel P) + R_b)$$

علـماـ أـنـ: تـهـمـلـ قـيـمـةـ المـقاـوـمـةـ Pـ أـمـامـ قـيـمـةـ المـقاـوـمـةـ Raـ فـيـ حـالـةـ التـواـرـيـ (Ra//P)

فيـ كـلـ حـسـابـاتـ التـطـبـيقـ العـدـديـ: نـصـعـ (Ra + P) = Ra أي $Ra \gg P$

$$(R_a \parallel P) = \frac{R_a \cdot P}{R_a + P} \approx \frac{R_a \cdot P}{R_a} = P$$

: t_H يـصـبـحـ

$$t_H = 0.7 \times C \cdot (R_a + R_b)$$

$$t_L = 0.7 \times C \cdot (R_a + R_b)$$

$$T = t_H + t_L = 0.7 \times 2C \cdot (R_a + R_b)$$

ج 21: إـسـتـنـاطـاجـ النـسـبـةـ الدـورـيـةـ σ

$$\sigma = \frac{t_H}{T} = \frac{0.7 \times C \cdot (R_a + R_b)}{0.7 \times 2C \cdot (R_a + R_b)} = \frac{1}{2} = 0.5 \text{ soit } 50\%$$

ج 22: سجل حلقى دخول تسلسلى خروج على التفرع (SIP) والإزاحة إلى اليسار
(الانتقال يتم من البيت أدنى وزن LSB نحو البيت أعلى وزن MSB)

ج 25:

- نوع المحرك خ/خ ($M_{p/p}$) : محرك خطوة-خطوة بمعناطيس دائم أحادي القطبية

- حساب عدد الخطوات في الدورة $N_{p/tr}$

← عدد أطوار الساكن: $m=4$

← عدد أزواج أقطاب الدوار: $p=1$

← من أجل محرك خ/خ أحادي القطبية $k_1=1$

← من أجل تشغيل بخطوة كاملة (بمزدوجة أعظمية) $k_2=1$

$$N_{p/t} = m \cdot p \cdot K_1 \cdot K_2 = 4 \times 1 \times 1 \times 1 = 4p/t$$

- حساب الخطوة الزاوية α

$$\alpha = \frac{360^\circ}{N_{p/t}} = \frac{360}{4} = 90^\circ$$

ج 26:

- نوع مقلع الإستطاعة Tr : مقلع دارلنقطون

- تحديد قيمة شدة التيار I المار في ملف المحرك خ/خ ($M_{p/p}$)

$$V_{CC} = R_{L1} \cdot I \Rightarrow I = \frac{V_{CC}}{R_{L1}} = \frac{24}{47} = 0.51A$$

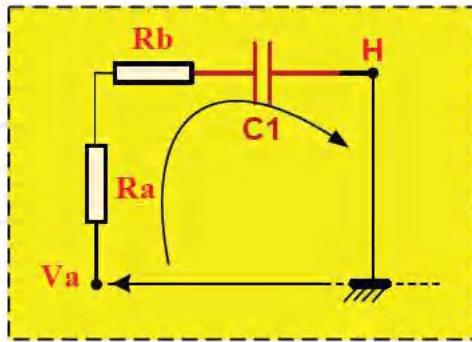
❖ دارة التحكم في جرس التنبيه عند نهاية التوضيب لـ 16 صندوقاً جاهزاً: الشكل 03 الصفحة 20/10

ج 27:

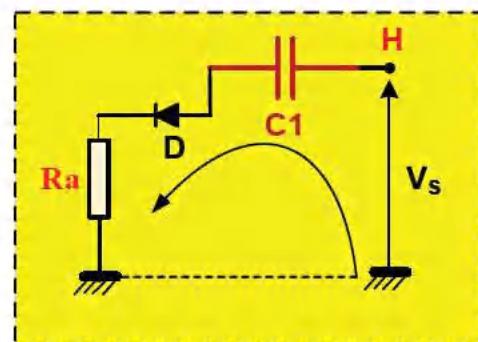
- إسم الدارة B : دارة إشارة الساعة بالبوابات المنطقية "تفي و" بالتقنولوجيا CMOS

- بالرسم دارتي الشحن والتفرير

دارة التفريغ



دارة الشحن



ج 28: حساب قيمة المكثفة C_1 لإشارة الساعة H الموافقة للدور $T = 0,26s$

$$T = t_H + t_L = \ln 3 \times C_1 R_a + \ln 3 \times C_1 (R_a + R_b)$$

$$T = t_H + t_L = \ln 3 \times C_1 (2R_a + R_b)$$

$$C_1 = \frac{T}{\ln 3 \times (2R_a + R_b)} = \frac{0.26}{\ln 3 \times (2 \times 20 + 10) \cdot 10^3} = 4.73 \mu F$$

ج30: تحديد سعة العداد التنازلي

$$N = \frac{t}{T} = \frac{3.12}{0.26} = 12$$

ج32: حساب الإستطاعة (الممتصة) المقدمة من طرف التغذية P_a

$$P_a = \frac{2 \cdot V_{CC} \cdot V_{0max}}{\pi \cdot R_{HP}} = \frac{2 \times 12 \times 7 \times \sqrt{2}}{\pi \times 8} = 9.45W$$

ج33: حساب الإستطاعة (المفيدة) المقدمة من طرف الحمولة P_u

$$P_u = \frac{V_{0max}^2}{2R_{HP}} = \frac{(7\sqrt{2})^2}{2 \times 8} = 6.125W$$

ج34: حساب مردود المضخم η

$$\eta = \frac{P_u}{P_a} = \frac{6.125}{9.45} = 0.6481 \text{ soit } 64.81\%$$

ج35: حساب قيمة V_0 الجديدة من أجل $\eta = 50\%$ ، (في هذه الحالة يكون الضياع في المقطعين أعظمي)

- الإستطاعة القصوى المبددة في المقاحل:

$$P_d = P_a - P_u = \frac{2 \cdot V_{CC} \cdot V_{0max}}{\pi \cdot R_{HP}} - \frac{V_{0max}^2}{2R_{HP}}$$

- رياضيا: لتحديد القيمة x_0 لكي تكون للدالة $f(x)$ قيمة عظمى يجب لمشتقتها $\frac{d}{dx} f(x)$ ان تكون معدومة وعليه:

- لكي تكون الإستطاعة المبددة أعظمية، يجب أن يتحقق الشرط التالي:

$$\frac{d}{dV_{0max}} [P_d] = 0$$

- بعد الإشتقاق نجد:

$$\frac{d}{dV_{0max}} [P_d] = \frac{2 \cdot V_{CC}}{\pi \cdot R_{HP}} - \frac{2 \cdot V_{0max}}{R_{HP}} = 0 \Rightarrow V_{0max} = \frac{2 \cdot V_{CC}}{\pi} = \frac{2 \times 12}{\pi} = 7.64V$$

$$V_0 = \frac{V_{0max}}{\sqrt{2}} = \frac{7.64}{\sqrt{2}} = 5.40V$$

❖ دارتى المؤجلتين T1 و T2: الشكل 04 الصفحة 20/10

1. دراسة دارة المؤجلة T1 : $t_1 = 10s$

ج36: كتابة العبارة الحرفية للتوتر V_c

- الحالات: $X_{II} = 1$

$$V_c = E(1 - e^{\frac{-t_1}{(R+\alpha P)C}})$$

- الحالات: $X_{II} = 0$

$$V_c = 0$$

ج37: حساب سعة المكثفة C للحصول على التأجيل t_1

$$t_1 = (R + \alpha P) \cdot C \cdot \ln 3 \Rightarrow C = \frac{t_1}{(R + \alpha P) \ln 3} = \frac{10}{(10 + 0.4 \times 100) \times 10^{-3} \times \ln 3} = 182 \mu F$$

2. دراسة دارة المؤجلة $t_2 = 20s$: T_2

ج 38: كتابة العبارة الحرفية لزمن التأجيل t_2

$$t_2 = (R_1 + P_1) \cdot C_1 \cdot \ln \left[\frac{E}{E - (V_1 + V_2)} \right]$$

- حساب قيمة المقاومة المتغيرة P_1

$$P_1 = \frac{\frac{t_2}{C_1 \ln \left(\frac{E}{E - (V_1 + V_2)} \right)}}{R_1}$$

$$P_1 = \frac{20}{100 \times 10^{-6} \ln \left(\frac{12}{12 - (3.6 + 3.6)} \right)} - 100 \times 10^3 = 118.27 k\Omega$$

ج 39: تحديد قيمة المقاومة المتغيرة P_2 لحماية ثانوي زينر D_{Z2}

$$P_{Z2max} = V_2 \cdot I_2 \Rightarrow I_2 = \frac{P_{Z2max}}{V_2} = \frac{1}{3.6} = 0.28A$$

$$E = P_2 \cdot I_2 + V_1 + V_2 \Rightarrow P_2 = \frac{E - (V_1 + V_2)}{I_2} = \frac{12 - (3.6 + 3.6)}{0.28} = 17.14 \Omega$$

ج 40: حساب شدة تيار المصرف المار في وشيعة المرحل KA

ملاحظة هامة جدا: على المترشح أن يختار المرحل الكهرومغناطيسي ومقحل الإستطاعة المناسبين

لمعطيات دفتر الشروط. وعلى سبيل المثال تم اختيار:

▽ خصائص مقاصل الإستطاعة (Transistors de puissance)

: 1- 01 جدول ▽

Reference	V _{DS} (V)	R _{DS} (Ω)	I _D (A)	V _T ou V _{Gsth} (V)
MOSFET 4800B	30	V _{GS} = 10V 0.0185	9	3
		V _{GS} = 5V 0.035	7	3
MOSFET IRFZ44N	60	V _{GS} = 10V 0.028	50	3

▽ خصائص المرحلات الكهرومغناطيسية (Relais Électromagnétiques)

: 2- 03 جدول ▽

توتر التغذية	التيار الأقصى للتماس	مقاومة الوشيعة	الإستطاعة الإسمية
12VDC	10A	360 OHM	450mW
24VDC	10A	600 OHM	900mW
48 VDC	10A	2.560 OHM	900mW

$$E = (R_{KA} + R_{DS}) I_D \Rightarrow I_D = \frac{E}{R_{KA} + R_{DS}} = \frac{12}{360 + 0.0185} = 0.033A$$

$$I_D = 0.033A << I_{Dmax} = 9A$$

1. دراسة دارة المستبدل التماثلي - الرقمي 07 الشكل ← الدارة U₂ ADC0804 الصفحة 20/12

ج41: حساب خطوة الإنتقال q للمستبدل

$$q = \frac{PE}{2^n} = \frac{V_{ref}^+}{2^n} = \frac{10}{2^8} = 0.039V$$

ج42: القيمة التماثلية للدخول Ve من أجل القيمة الرقمية 16 (22)
22₍₁₆₎ = 34₍₁₀₎

$$N_{(10)} = \frac{V_e}{q} \Rightarrow V_e = q \cdot N_{(10)} = 0.039 \times 34 = 1.326V$$

ج43: إستنتاج القيمة الرقمية N_{max}

$$FF_{(16)} = 255_{(10)} = N_{(10)max}$$

- حساب القيمة التماثلية الفصوى للدخول V_{emax}

$$N_{(10)max} = \frac{V_{emax}}{q} \Rightarrow V_{emax} = q \cdot N_{(10)max} = 0.039 \times 255 = 9.945V$$

3. دراسة دارة المستبدل الرقمي - التماثلي DAC0800 : الدارة U₄ ← الشكل 09 الصفحة 20/13

ج47: إستنتاج خطوة التيار q لدارة المستبدل

$$I_{ref} = \frac{V_{ref}}{R_{ref}} = \frac{10}{5 \times 10^3} = 2mA$$

$$q = \frac{I_{ref}}{2^{n-1}} = \frac{2 \times 10^{-3}}{2^8 - 1} = 7.84uA$$

ج48: القيمة التماثلية للخروج I_{out} من أجل القيمة الرقمية 2 (01111100)
01111100₍₂₎ = 124₍₁₀₎

$$I_{out} = q \cdot N_{(10)} = 7.84 \times 10^{-6} \times 124 = 0.972mA$$

ج49: إستنتاج القيمة التماثلية للخروج V_{out}

$$V_{out} = R_F \cdot I_{out} = 5 \times 10^3 \times 0.972 \times 10^{-3} = 4.86V$$

ج50: أكبر قيمة تماثلية للخروج V_{OUTMAX} التي يقدمها المستبدل في هذه الحالة

$$V_{outmax} = V_{out} = 4.86V$$

❖ شبكة التغذية: الشكل 10 الصفحة 20/13

1. دراسة دارة التقويم المراقب بجسر مختلط: التركيب 1

ج51:

- حساب القيمة العظمى للتوتر U

$$U = m_0 \cdot U_1 = 0.11 \times 230 = 25.3V \Rightarrow U_{max} = U \cdot \sqrt{2} = 25.3 \times \sqrt{2} = 35.78V$$

- حساب القيمة المتوسطة $\langle u_c \rangle$ للتوتر (t_c) لزمن تأخير قدره t = 5ms

$$\langle u_c \rangle = \frac{U_{MAX}}{\pi} (1 + \cos \theta) = \frac{U_{MAX}}{\pi} (1 + \cos 314t) = \frac{35.78}{\pi} (1 + \cos 100\pi \times 5 \times 10^{-3})$$

$$\langle u_c \rangle = \frac{35.78}{\pi} \left(1 + \cos \frac{\pi}{2} \right) = \frac{35.78}{\pi} \times 1 = 11.39V$$

ج53: إستنتاج التواتر f التوتر $u_c(t)$

$$T_C = \frac{T}{2} \Rightarrow f_C = 2f = 2 \cdot \frac{\omega}{2\pi} = 2 \cdot \frac{100\pi}{2\pi} = 100\text{Hz}$$

2. دراسة المحول T2 لتغذية المنفذات المتصددة: 230V / 48V -50Hz -200VA

ج54: حساب شدة التيار الإسمى في دارة الثانوي I_{2N}

$$S_{2N} = U_{2N} \cdot I_{2N} \Rightarrow I_{2N} = \frac{S_{2N}}{U_{2N}} = \frac{200}{48} = 4.16A$$

- حساب شدة التيار الإسمى في دارة الأولى I_{1N}

$$\frac{U_{2N}}{U_{1N}} = \frac{I_{1N}}{I_{2N}} \Rightarrow I_{1N} = \frac{U_{2N}}{U_{1N}} \cdot I_{2N} = \frac{48}{230} \times 4.16 = 0.87A$$

ج55: حساب نسبة التحويل في فراغ m_0

$$m_0 = \frac{U_{20}}{U_1} = \frac{48}{230} = 0.208$$

ج56: حساب المقادير المرجعة إلى الثانوي R_s, Z_s, X_s

- حساب المقاومة المرجعة إلى الثانوي R_s :

$$R_s = \frac{P_{1CC}}{I_{2CC}^2} = \frac{P_{1CC}}{I_{2N}^2} = \frac{12}{4.16^2} = 0.693\Omega$$

- حساب الممانعة المرجعة إلى الثانوي Z_s :

$$Z_s = m_0 \cdot \frac{U_{1CC}}{I_{2CC}} = m_0 \cdot \frac{U_{1CC}}{I_{2N}} = 0.208 \cdot \frac{20}{4.16} = 1\Omega$$

- حساب المفاعة المرجعة إلى الثانوي X_s :

$$X_s = \sqrt{Z_s^2 - R_s^2} = \sqrt{1 - 0.693^2} = 0.721\Omega$$

ج57: حساب الإستطاعة الظاهرية S_2 في دارة الثانوي

$$S_2 = S_{2N} = 200VA$$

- حساب الإستطاعة الفعالة P_2 في دارة الثانوي

$$\cos \varphi_2 = \frac{P_2}{S_2} \Rightarrow P_2 = S_2 \cdot \cos \varphi_2 = 200 \times 0.8 = 160W$$

- حساب الإستطاعة الارتكاسية Q_2 في دارة الثانوي

$$\sin \varphi_2 = \frac{Q_2}{S_2} \Rightarrow Q_2 = S_2 \cdot \sin \varphi_2 = 200 \times 0.6 = 120VAR$$

ج58: إستنتاج الضياع في النحاس P_j عند المردود الأعظمي η_{max}

$$P_j = P_f = P_{10} = 10W$$

ج59: حساب شدة التيار I_2 عند المردود الأعظمي η_{max}

$$P_j = P_{10} = R_s \cdot I_2^2 \Rightarrow I_2 = \sqrt{\frac{P_{10}}{R_s}} = \sqrt{\frac{10}{0.693}} = 3.79A$$

ج60: حساب الهبوط في التوتر لدارة ثانوي المحول ΔU_2 في حالة حمولة مقاومية

$$\Delta U_2 = (R_s \cdot \cos \varphi_2 + X_s \cdot \sin \varphi_2) \cdot I_2 = R_s I_2 = 0.693 \times 3.79 = 2.62V$$

- حساب U_2 : $U_2 = U_{20} - \Delta U_2 = 48 - 2.62 = 45.38V$

- حساب الإستطاعة الفعالة P_2

$$P_2 = U_2 \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_2 = U_2 \cdot I_2 = 45.35 \times 3.79 = 171.99W$$

- حساب المردود الأعظمي من أجل: $\eta_{max} = P_j$

$$\eta_{max} = \frac{P_2}{P_1} = \frac{P_2}{P_2 + P_j + P_{fer}} = \frac{P_2}{P_2 + 2.P_{fer}} = \frac{P_2}{P_2 + 2.P_{10}} = \frac{171.99}{171.99 + 2 \times 10} = 0.8958 \text{ soit } 89.58\%$$

.3 دراسة المحرك M_1

ج62: حساب سرعة التزامن ns

: تذكير: جدول ملخص لسرعات التزامن من أجل $f=50Hz$

p	n_s (tr/s)	n_s (tr/mn)	Moteur
1	50	3000	ثنائي القطب
2	24	1500	رباعي القطب
3	16.66	1000	سداسي القطب
4	12.5	750	ثماني القطب
5	10	600	عشري القطب

$$n_s = 1000 \text{ tr/mn}$$

- حساب سرعة الدوار n

$$g = \frac{n_s - n}{n_s} \Rightarrow n = (1 - g)n_s = (1 - 0.06)1000 = 940 \text{ tr/mn}$$

ج63: حساب تيار الخط I

$$I = j\sqrt{3} = 7.87 \times \sqrt{3} = 13.63A$$

- حساب قيمة الإستطاعة الممتضية P_a

$$P_a = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos \varphi = \sqrt{3} \times 400 \times 13.63 \times 0.78 = 7.365 KW$$

ج64: حساب مردود المحرك η مع إهمال جميع الضياعات أمام الضياع بمفعول جول في الدوار

$$\eta = \frac{P_U}{P_a} = \frac{P_a - \sum \Delta p}{P_a} = \frac{P_a - gP_a}{P_a} = 1 - g = 1 - 0.06 = 0.94 \text{ soit } 94\%$$

- حساب العزم المفید T_u

$$P_U = P_a - \sum \Delta p = P_a - gP_a = (1 - g)P_a = T_u \cdot \Omega$$

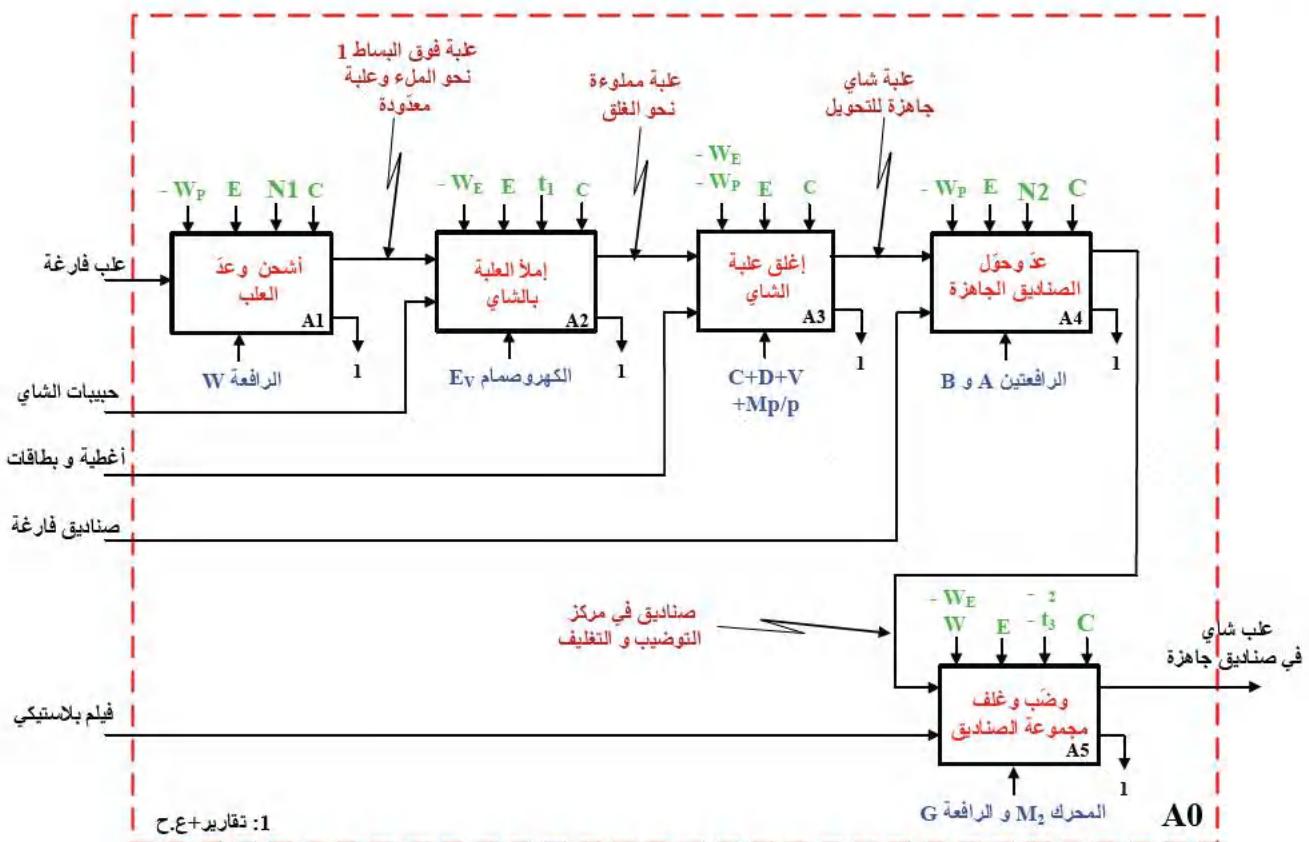
$$T_u = \frac{(1-g)P_a}{\frac{2\pi n}{60}} = \frac{(1-0.06) \times 7.365 \times 10^3 \times 60}{2\pi \times 940} = 70.33 N.m$$

ج65: دور بطارية المكثفات C : هو تحسين معامل الإستطاعة لشبكة التغذية لأن العامل الزمني يؤثر على التشغيل

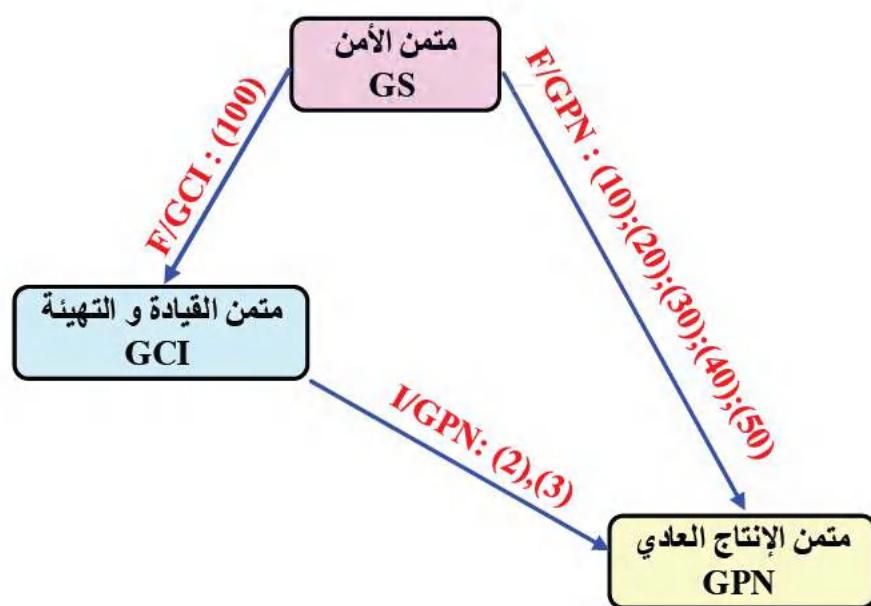
الجيد للأجهزة مما يؤدي إلى إرتفاع شدة التيار التي تتسبب بدورها في إرتفاع درجة حرارة التواكل.

وثيقة الإجابة 1

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي للإنتاج العادي (GCT): (النشاط البياني A0)



ج5: إنشاء التدرج بين المتمام الثلاثة التالية: GS , GCI , GCT

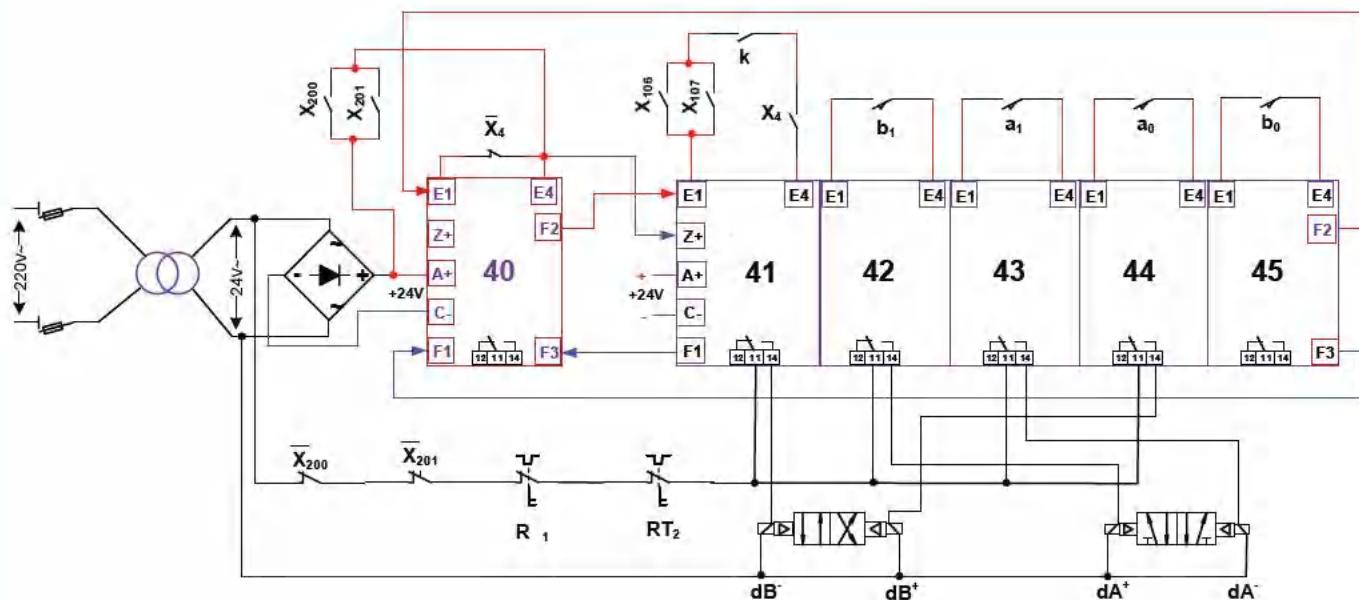


وثيقة الإجابة 2

ج9: جدول 1: معادلات التنشيط، التخمير والأفعال للأشغولاتة 4 "عد وتحويل صندوق ب 5 على إلى مركز التوضيب"

الأفعال	التخمير	التنشيط	المرحلة
/	X_{41}	$X_{45} \cdot \bar{X}_4 + (X_{200} + X_{201})$	40
$\text{dB}^- ; N_1=0 ; N_2=N_2+1$	$X_{42} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{40} \cdot k \cdot (X_{106} + X_{107})$	41
dA^+	$X_{43} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{41} \cdot b_1$	42
dA^-	$X_{44} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{42} \cdot a_1$	43
dB^+	$X_{45} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{43} \cdot a_0$	44
/	$X_{40} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{44} \cdot b_0$	45

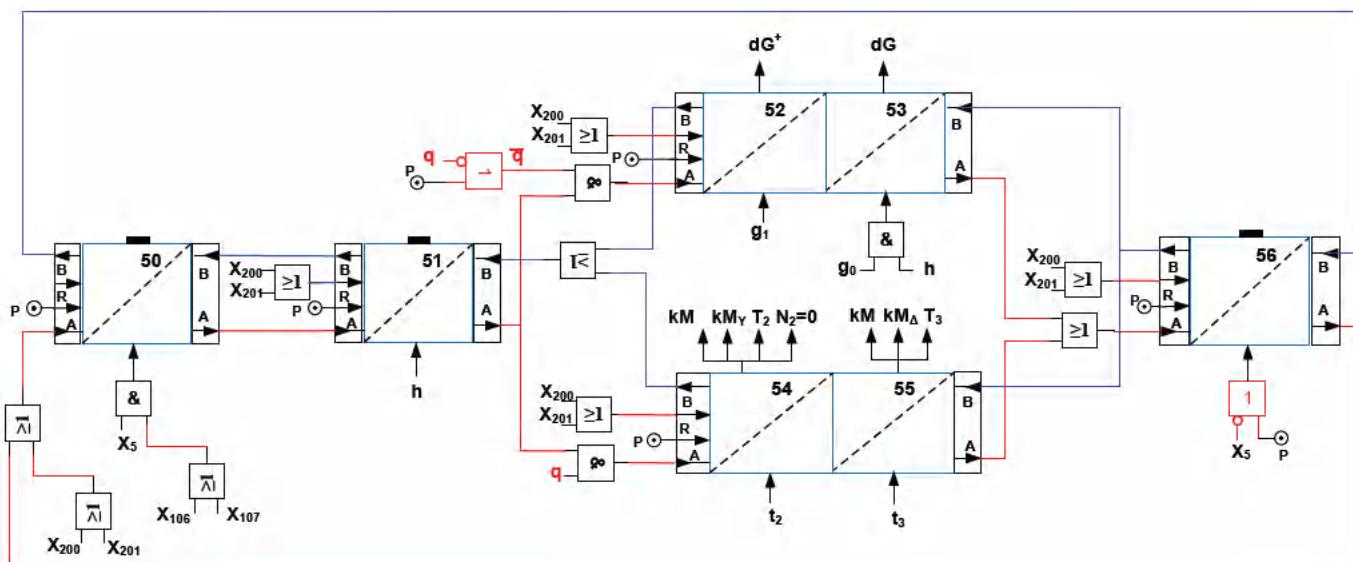
ج10: تصميم دارة المعيق الكهربائي للأشغولاتة 4 "عد وتحويل صندوق ب 5 على إلى مركز التوضيب"



ج11: جدول 2: معادلات التنشيط، التخمير والأفعال للأشغولاتة 5 "توضيب مجموعة 16 صندوق على لوحة الشحن وتغليفها"

الأفعال	التخمير	التنشيط	المرحلة
/	X_{51}	$X_{56} \cdot \bar{X}_5 + (X_{200} + X_{201})$	50
/	$X_{52} + X_{54} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{50} \cdot (X_{106} + X_{107})$	51
dG^+	$X_{53} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{51} \cdot h \cdot \bar{q}$	52
dG^-	$X_{56} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{52} \cdot g_1$	53
$kM ; kM_Y ; T_2 ; N_2$	$X_{55} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{51} \cdot h \cdot q$	54
$kM ; kM_\Delta ; T_3$	$X_{56} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{54} \cdot (t_2 / X_{54} / 3s)$	55
/	$X_{50} + (X_{200} + X_{201})$	$X_{55} \cdot (t_3 / X_{55} / 10s)$	56

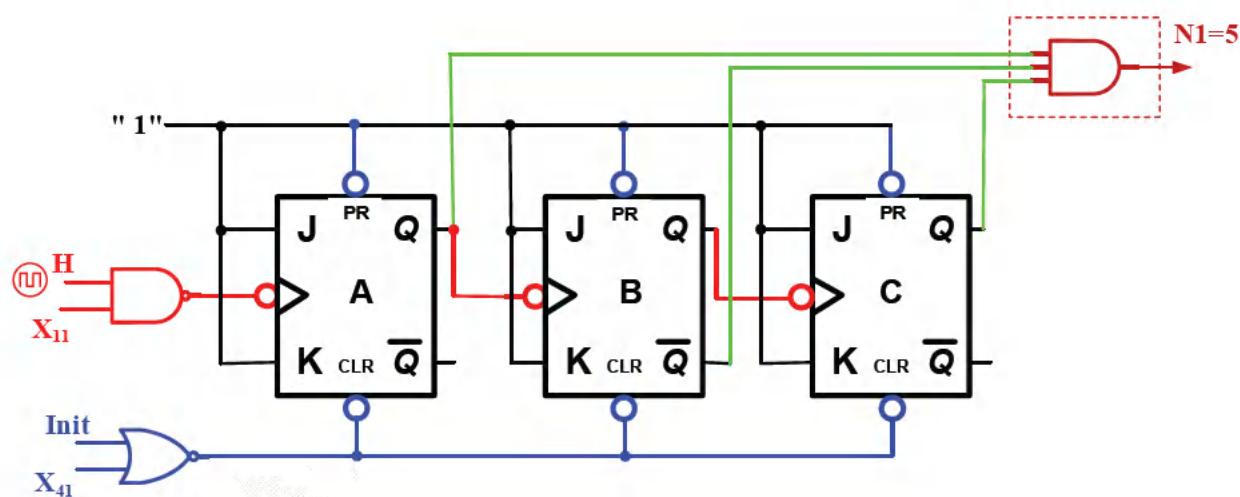
ج12: تصميم دارة المعقب الهوائي للأشغولاتة 5 " توصيب مجموعة 16 صندوق على لوحة الشحن وتغليفها "



ج18: ملء الجدول 3: تشغيل دارة الكشف وعد لعب الجاهزة

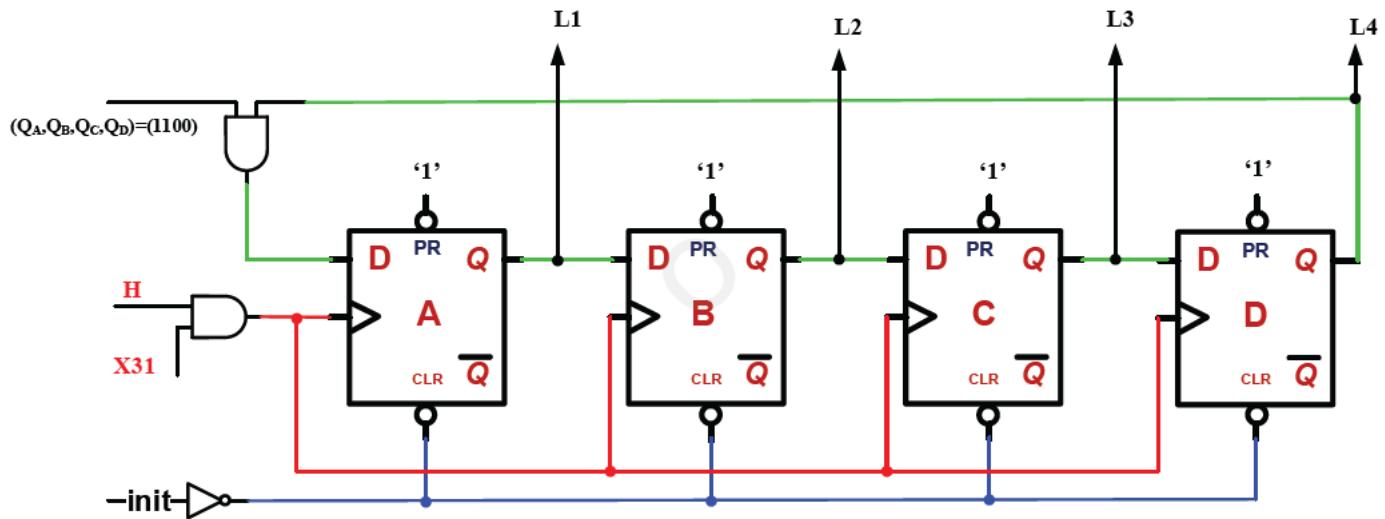
العنصر الحزمة	Tr1 حالة	V _A قيمة	V _B قيمة	V _S قيمة	حالة Tr2	المدخل A	المدخل M	المخرج Q
حضور علبة	محصور	7.76 V	0 V	0 V	مشبع	'0'	'1'	'0'
غياب علبة	مشبع	7.76 V	12 V	15 V	محصور	'1'	'0'	'1'

ج19: التصميم المنطقي لدارة عد 5 علب شاي جاهزة بـاستعمال القلاب "JK" للدارة المدمجة 74LS76

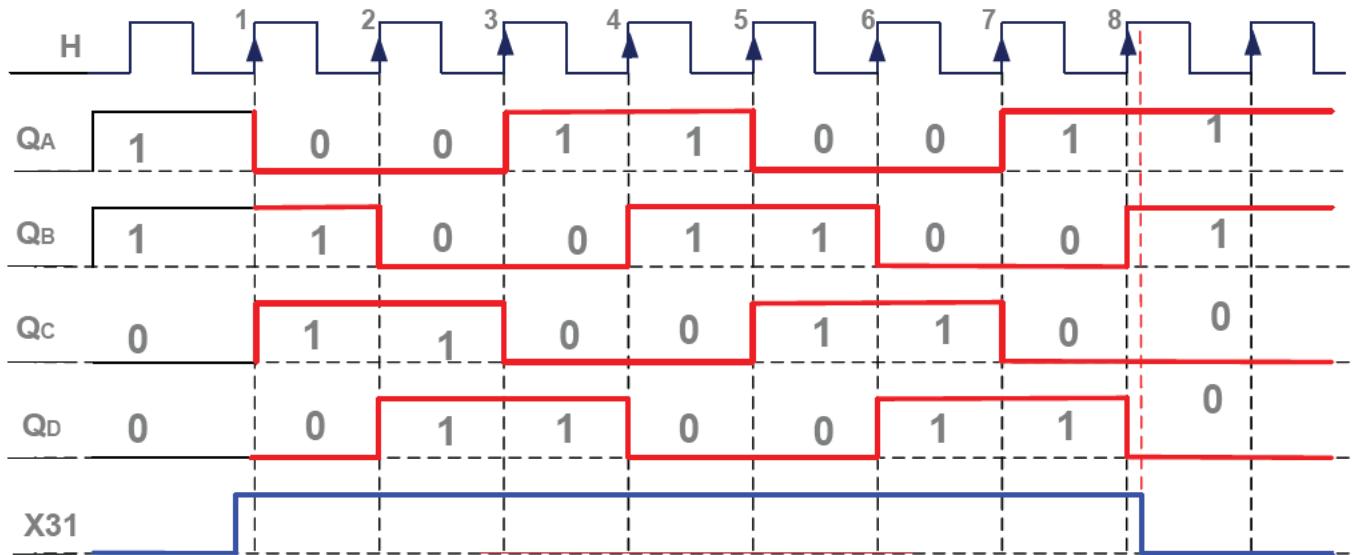


init	H	L1	L2	L3	L4
ل	X	0	0	0	0
شحن تسلسلي		1	1	0	0
1		0	1	1	0
1		0	0	1	1
1		1	0	0	1
1		1	1	0	0

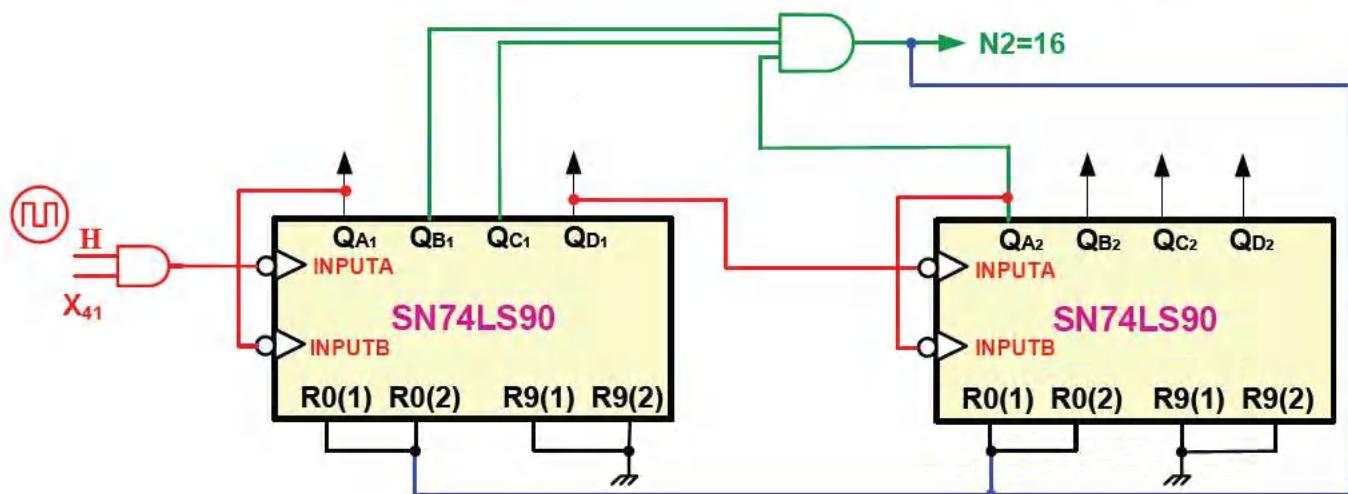
ج23: التصميم المنطقي لسجل إزاحة الحلقي:



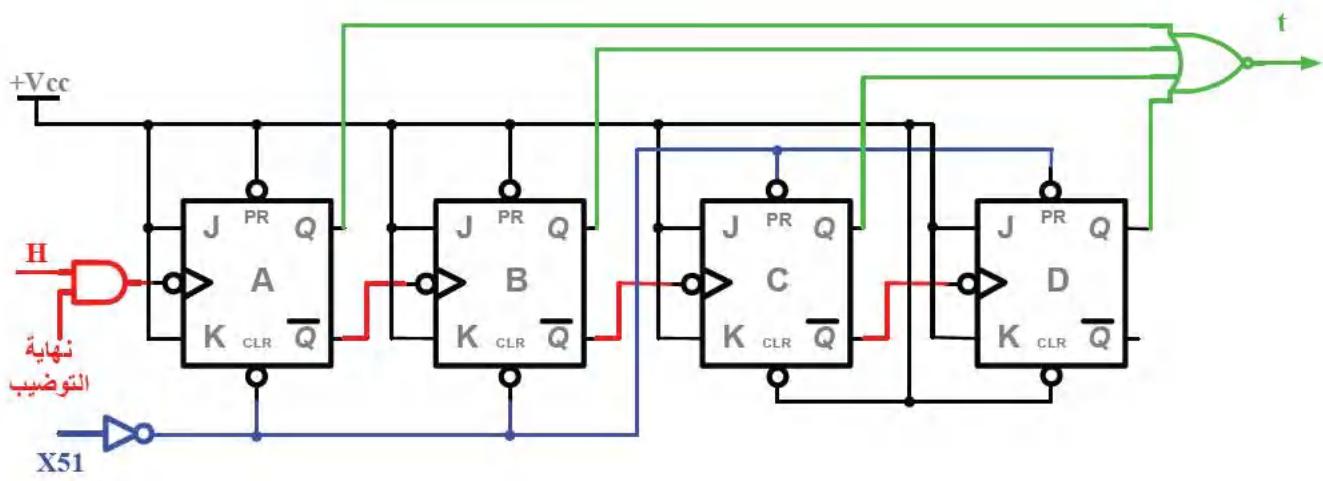
ج24: المخطط الزمني لسجل الإزاحة الحلقي:



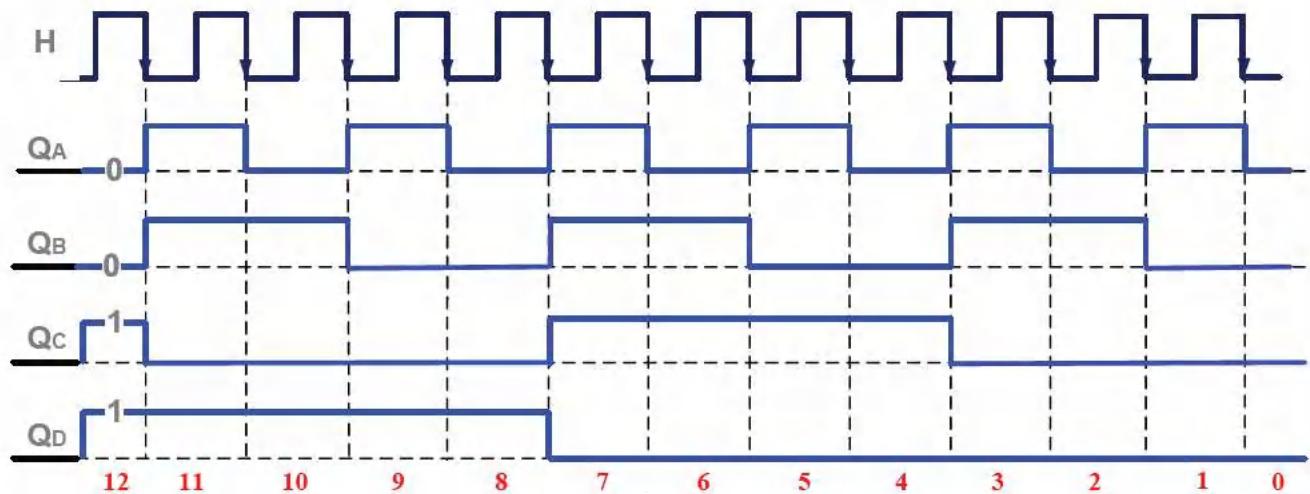
ج 29: التصميم المنطقي لدارة العداد بالدائرة المدمجة SN74LS90 بعدد 16 صندوق جاهز:



ج 30: ربط التصميم المنطقي لدارة المؤجلة T بعداد تنازلي:



ج 31: المخطط الزمني الموافق للمؤجلة T :



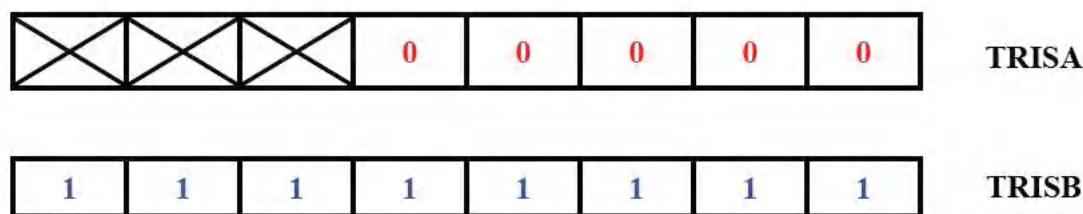
ج44: كتابة برنامج تهيئة المداخل والمخارج:

start	bsf	STATUS,RP0 ; الذهاب إلى البنك 1
	movlw	B'11111111'	; (11111111) اشحن السجل W بالقيمة الثانية (11111111)
	movwf	trisb	; برمجة المرفأ B كمدخل
	movlw	B'00000'	; اشحن السجل W بالقيمة الثانية (00000)
	movwf.	trisa	; برمجة المرفأ A كمخرج
	bcf	status, RP0	; التحويل إلى البنك 0 حيث توجد السجلات ; PORTA

ج44: كتابة البرنامج الرئيسي (تابع):

k	bsf	PORTA,1 ; إجعل RA1 = 1
	Call	tempo	; (tempo) نداء البرنامج الفرعى للتأجيل
	bcf	.led.....	; ; إجعل RA1 = 0
	Call	tempo..	; tempo نداء برنامج فرعى
	goto	k	; ; K الذهاب إلى البطاقة K
	END		; ; نهاية البرنامج الرئيسي

ج45: ملء محتوى سجلات الإتجاه .TRISB, TRISA

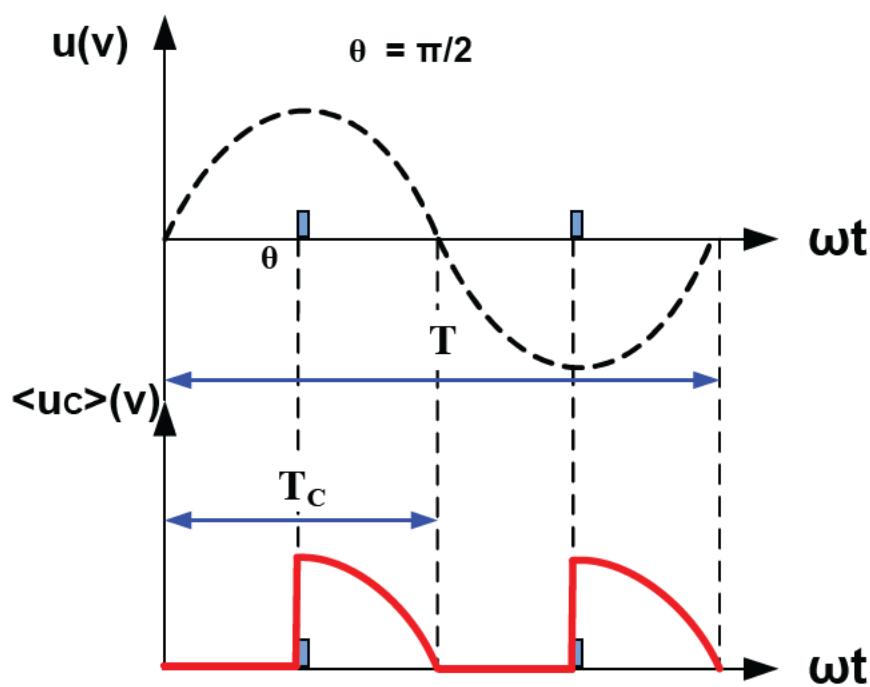


ج46: كتابة البرنامج الفرعى للتأجيل.

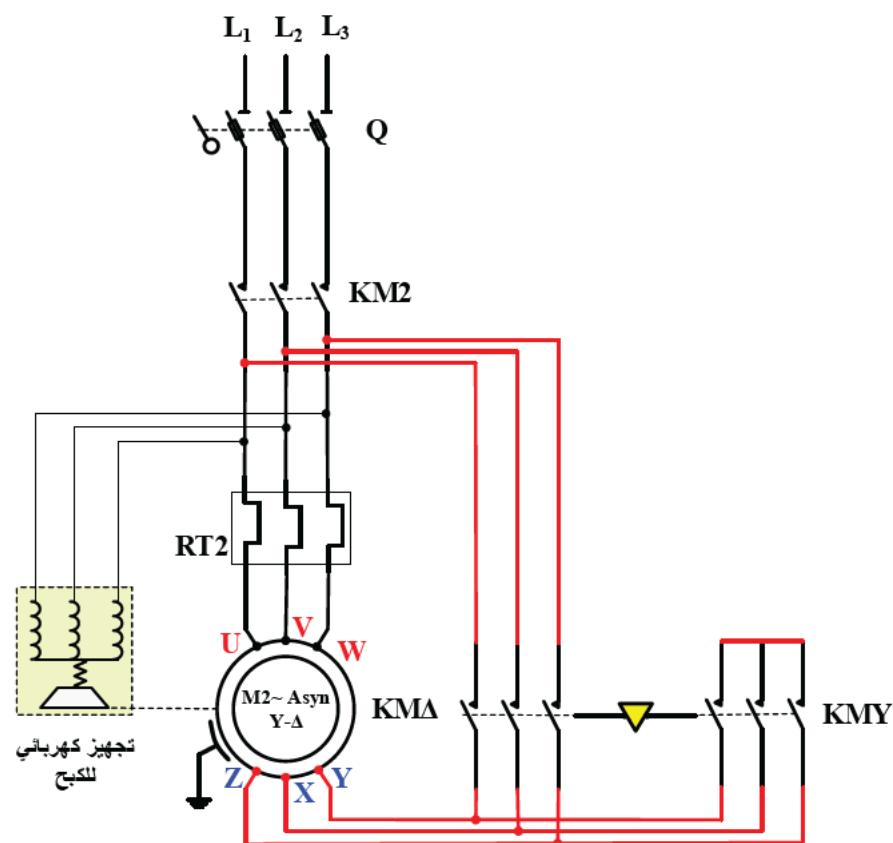
tempo	MOVLW	0xFF	؛ شحن سجل العمل W بالقيمة FF
	MOVWF	COUNT..	؛ نقل محتوى سجل العمل W إلى السجل COUNT
B2	DECFSZ	COUNT	؛ أنقص 1 من COUNT وأفقر إن أصبح صفرًا
	GO TO	B2	؛ الذهاب إلى البطاقة B2
	RETURN		؛ الرجوع إلى البرنامج الرئيسي

وثيقة الإجابة 7

ج 52: رسم شكل إشارة كل من التوترين $u(t)$ ، $\langle u_c \rangle$: زاوية القدح



ج 63: تصميم دارة الإستطاعة لمحرك M_2



5 - دليل دراسة أساليب التشغيل والتوقيت

أساليب التوقف (A)

مرجع المعدات: نظام آلي لتوسيب و تعليب الشاي

