

دوره ماي 2024

امتحان بكالوريا التجربى التعليم الثانوى

الشعبة: تقني رياضي

مديرية التربية لولاية سعيدة

المدة: 04 سا و 30 د

اختبار في مادة : تكنولوجيا (هندسة كهربائية)

على المترشح أن يختار أحد الموضوعين الآتيين:

الموضوع الأول: نظام ألى لتركيب الفواسم المنصهرة

يحتوي هذا الموضوع على: 9 صفحات.

- العرض من الصفحة من 1 إلى 6 الصفحة .
- العمل المطلوب: الصفحة : 7
- وثائق الإجابة من الصفحة 8 إلى الصفحة 9.

دفتر الشروط:

1- هدف التالية: يهدف النظام إلى تركيب الفواسم المنصهرة ذات عيار 3A/250 (6x30mm) وتجميعها في علب بصفة مستمرة في أدنى وقت ممكن.

• المادة الأولية: أنبوب زجاجي ، سلك الفاصل و أغمند الجوانب.

• المادة المصنعة: فواسم المنصهرة.

2- وصف التشغيل:

- يتم تقديم الأنابيب الزجاجية عبر البساط A بواسطة المحرك M1 ، بعد ذلك تتم عملية تقديم سلك الفاصل أين يتم قطعها بواسطة الرافرة B ، بعد عملية القطع يتم طي طرف سلك الفاصل بواسطة الرافرة C ، بعد ذلك تقوم كلًا من الدافعتين E و C بتركيب أغمند جوانب الفاصل على مستوى الأنابيب الزجاجية ، بعد تجميع 12 فاصل منصهر يتم تعبئتها في علب ويتم بعد ذلك إخراجها.

توضيح حول أشغال تركيب أغمند الجوانب: ويتم ذلك بخروج الرافرتين C و E من أجل عملية تركيب أغمند الجوانب في آن واحد ثم بعد ذلك رجوعهما في آن واحد، بعدها تقوم الدافعة F بتحرير الفواسم المنصهرة نحو مركز الإخاء ثم تعود.

3- الاستغلال : يستوجب تشغيل النظام إلى عاملين :

• الأول مختص في عمليات القيادة و المراقبة و الصيانة الدورية .

• الثاني بدون اختصاص مكلف بملء الخزان بالأنباب الزجاجية وتوفير الأغمد.

4- الأمان : حسب الاتفاقيات الدولية المعمول بها.

5- التحليل الوظيفي:

• الوظيفة الشاملة (مخطط النشاط A-O):

W : طاقة كهربائية و وهوائية

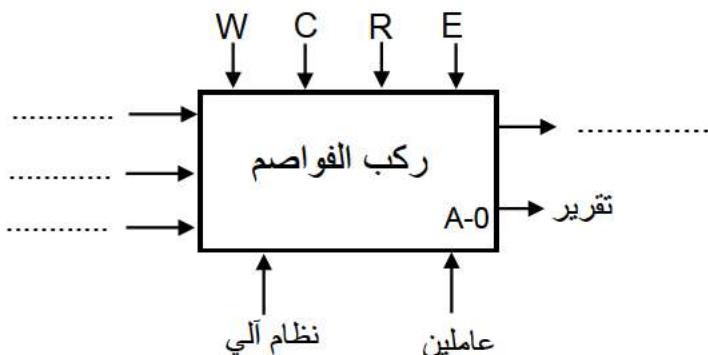
E : تعليمات الاستغلال.

C : إعدادات.

R : تعديلات :

N: عدد فواسم المنصهرة.

t: زمن تقديم سلك الفاصل.



□ ليكن بيان أنماط التشغيل والتوقف (GEMMA) :

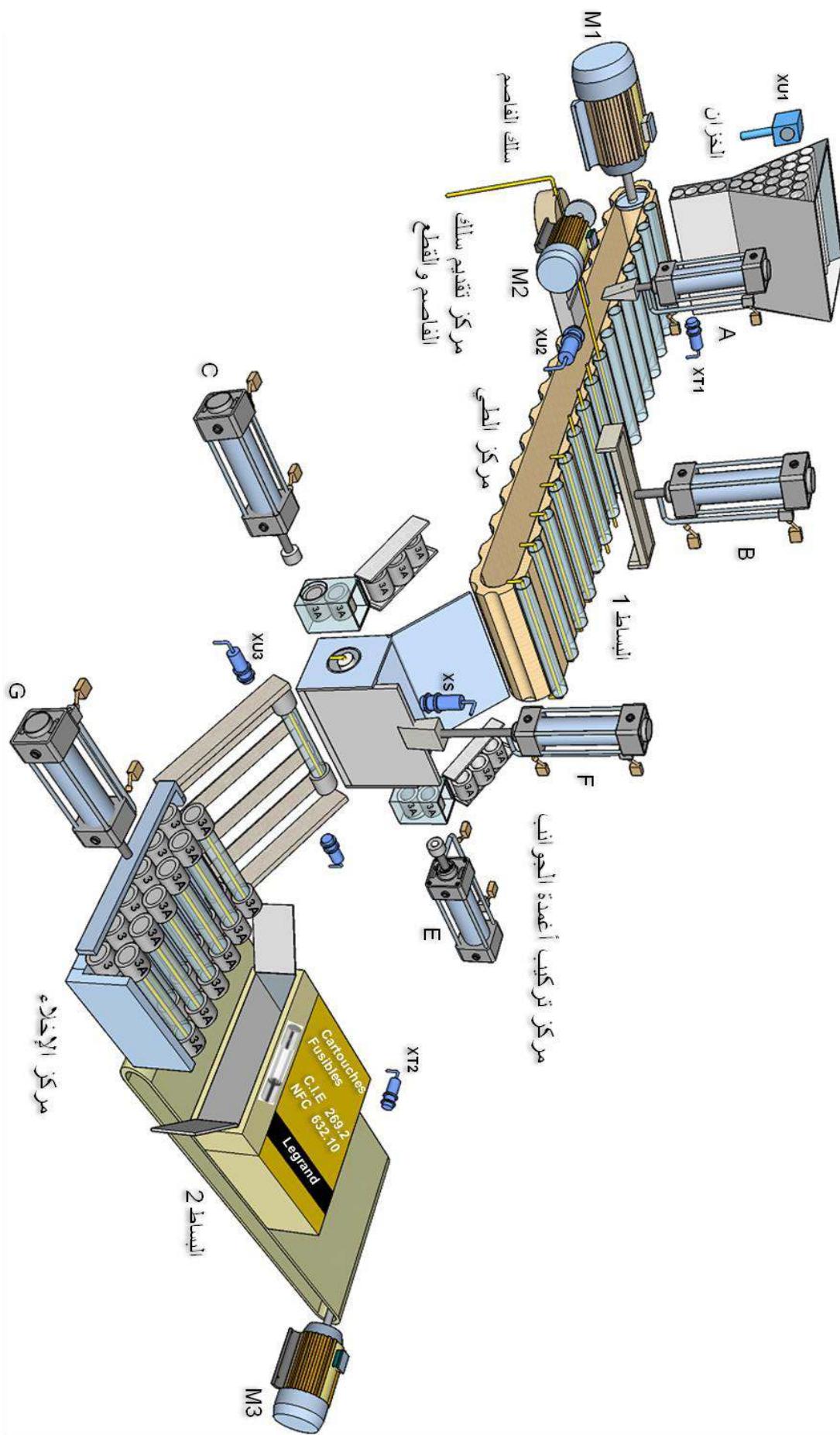
أنماط التشغيل والتوقف :

- كعمل تحضيري يتم ملء خزان الأنابيب الزجاجية حيث يتم الكشف عنها بواسطة ملقط XU1.
- بعد اختيار نمط التشغيل الآلي (Auto) بواسطة المبدلة "Auto/Manu" والتي تسمح باختيار نمط التشغيل وفق الاحتياج بضغط العامل على زر التشغيل Dcy حيث تنطلق دورة تشغيل الإنتاج العادي.
- يتوقف النظام في حالة نفاذ الأنابيب الزجاجية أو يضغط العامل على الزر الإيقاف Ar حيث يكمل النظام دورته ثم يتوقف.

○ التوقف الاستعجالي:

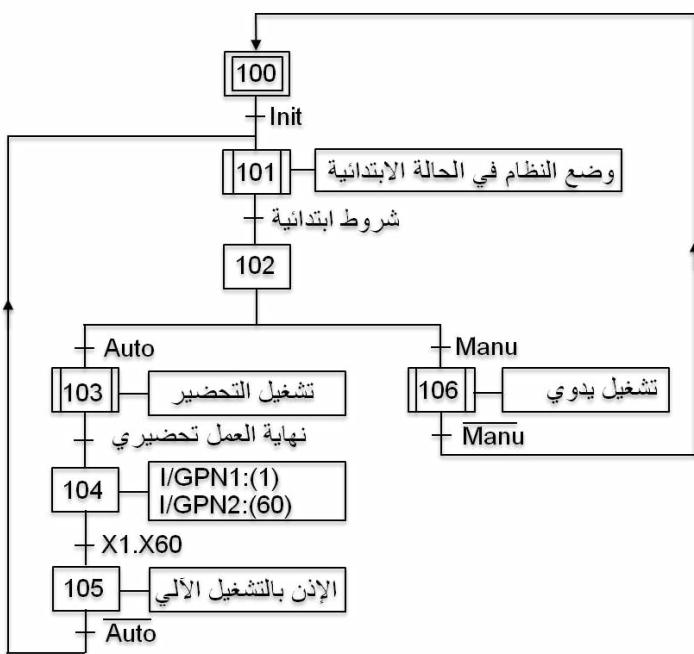
- عند وجود خلل ما فوق الحمولة للمحركات ، تتدخل المرحلات الحرارية من أجل قطع التغذية عن المحركات وإيقافها أو إذا رأى العامل أي خطير على النظام الآلي يتم الضغط على الزر AU "مما يؤدي إلى الإيقاف الاستعجالي للنظام مباشرة بكامله".
- بعد زوال الخطير وإبطال مفعول زر التوقف الاستعجالي وتسلیح المرحلات الحرارية RT ، يتم التحضير لإعادة التشغيل وبالضغط على الزر "Init" يوضع جزء المنفذ في الحالة الابتدائية وبعد تحقق الشروط الابتدائية CI يتوقف النظام في الحالة الابتدائية .

مركز تقديم الأدبيات

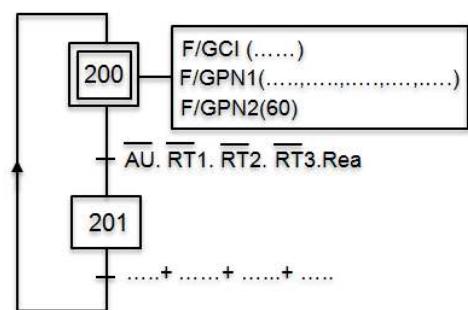


الملحقات	المنفذات المتقدمة	المنفذات	الأشغالات
XT1: ملقط جوار سعوي لحضور الأنابيب الزجاجية على مستوى البساط. XU1: ملا الخزان الأنابيب الزجاجية	KM1: ملامس كهرومغناطيسي 24 فولط.	M1 : محرك لا تزامني 3~ 220/380V للدوران.	أشغولة تقديم الانابيب
XU2: ملقط لحضور سلك الفاصل. a : ملقط نهاية الشوط.	KM2: ملامس كهرومغناطيسي موزع 2/3 التحكم كهرومغناطيسي 24 فولط	M2 : محرك لا تزامني 3~ 220/380V اتجاه واحد للدوران مزود بمكبح. A : رافعة أحادية المفعول.	أشغولة تقديم سلك الفاصل والقطع
b_0, b_1 : ملقطات نهاية الشوط. t : زمن التأجيل	dB^- و dB^+ : موزع 2/4 التحكم كهرومغناطيسي 24 فولط T : مؤجلة	B : رافعة ثنائية المفعول.	أشغولة الطي
c_0, c_1 : ملقطات نهاية الشوط. e_0, e_1 : ملقطات نهاية الشوط. f_0, f_1 : ملقطات نهاية الشوط. XS: ملقط جوار حتى لغلق بواحة تحرير الفاصل.	dC^- و dC^+ : موزع 2/4 التحكم كهرومغناطيسي 24 فولط dE^- و dE^+ : موزع 2/4 التحكم كهرومغناطيسي 24 فولط dF^- و dF^+ : موزع 2/4 التحكم كهرومغناطيسي 24 فولط	C : رافعة ثنائية المفعول. E : رافعة ثنائية المفعول. F : رافعة ثنائية المفعول.	أشغولة تركيب أغمدة الجوانب
g_0, g_1 : ملقطات نهاية الشوط. XU3: ملقط خالية كهرومغناطيسية لحضور الفواصمن المنصهرة على مستوى مركز الإلقاء. XT2: ملقط جوار سعوي	dG^- و dG^+ : موزع 2/4 التحكم كهرومغناطيسي 24 فولط. KM3: ملامس كهرومغناطيسي 24 فولط.	G : رافعة ثنائية المفعول. M3 : محرك لا تزامني 3~ 220/380V اتجاه واحد للدوران.	أشغولة الإلقاء:
<p>- مبدلة تشغيل آلي / تشغيل يدوي Auto /Manu</p> <p>- زر التشغيل : Dcy ، - زر الإيقاف : Ar</p> <p>- زر التمهئة : Init ، - زر إعادة التسلیح : Réa</p> <p>- زر التوقف الاستعجالي : AU</p> <p>- المرحلات الحرارية لحماية المحركات : RT3 ، RT2 ، RT1</p>			
<p>• شبكة التغذية: 3x380V , 50Hz</p> <p>القيادة و المراقبة و الحماية</p>			

- متن القيادة والتهيئة GCI -

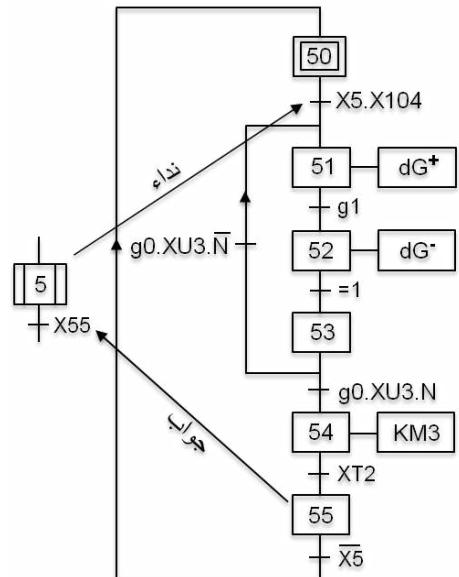
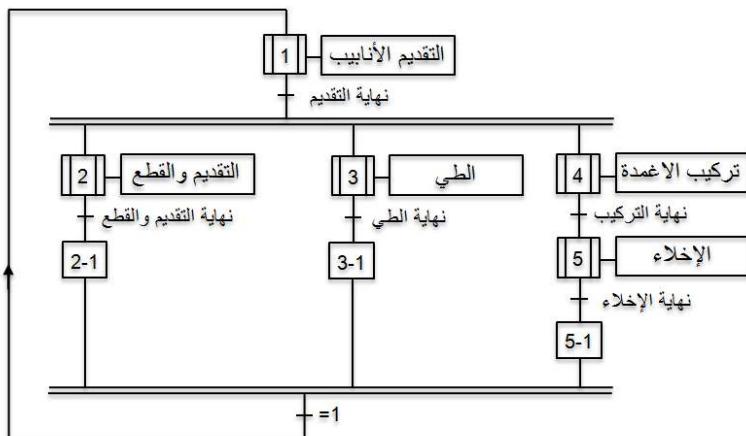


- متن الأمان GS -

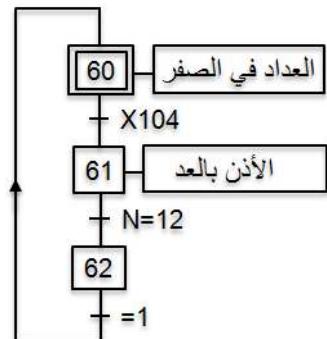


متن أشغاله الاخلاع

- متن تنسيق الأشغالات (الإنتاج العادي 1) -

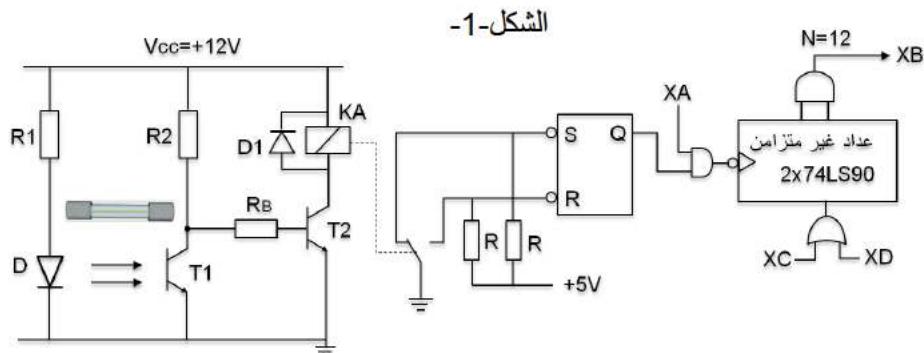


- متن الإنتاج العادي 2 -



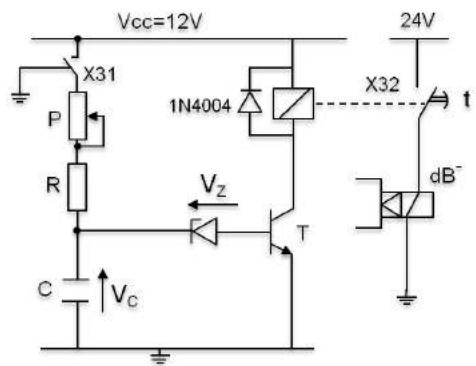
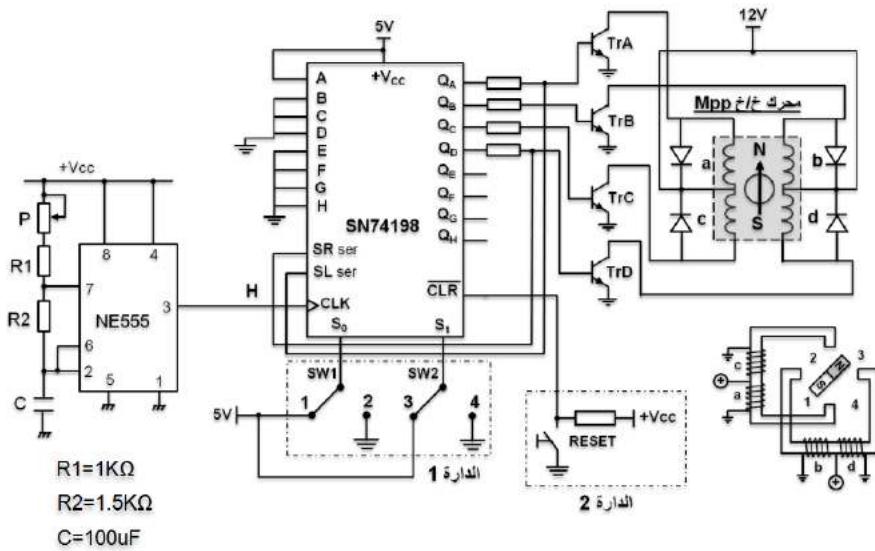
9- الانجازات التكنولوجية:

• دارة عد الفواسم المنصهرة :



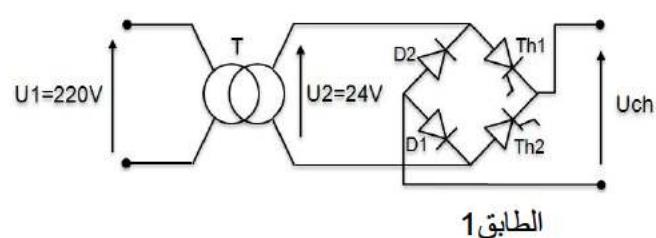
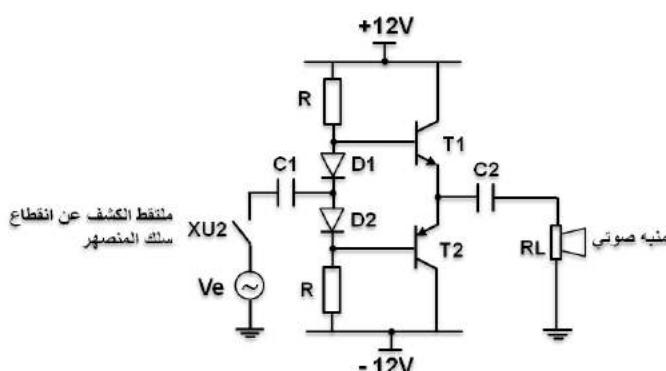
• دارة التأجيل الشكل-2-

• دارة التحكم في المحرك خ/خ Mpp الشكل-3-



$$R=1\text{K}\Omega, V_z=6.2\text{V}, C=100\mu\text{F}, V_{BE}=0.7\text{V}$$

• دارة المنبه الصوتي: الشكل-4



- وثائق الصانع للدارة المدمجة SN74198



العمل المطلوب:

الجزء الأول (8 نقاط).

- س1: مستعينا بدقير الشروط أكمل مخطط الوظيفة الشاملة (مخطط النشاط A0-A) و مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 1.
- س2 : أنشئ متن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم للاشغولة 4 (اشغولة تركيب أغمند الجوانب).
- س3 : اكتب على شكل جدول معادلات التشتيط والتخييل والمخارج لمتن الاشغولة 5 (اشغولة الإخلاء).
- س4: أكمل رسم دارة المعقب الكهربائي ودارة المنفذات المتتصدة للاشغولة الإخلاء على وثيقة الإجابة 1.
- س5 : ما دور المرحلة X53 في متن الاشغولة الإخلاء.
- س6: أكمل ملء متن الأمان GS حسب دليل التشغيل والتوقف GMMA على وثيقة الإجابة 2.
- س7: أكمل ملء دليل GMMA اعتمادا على أنماط التشغيل والتوقف ومتن القيادة والتهيئة GCI ومتن الأمان GS على وثيقة الإجابة 2.

الجزء الثاني (3.5 نقاط).

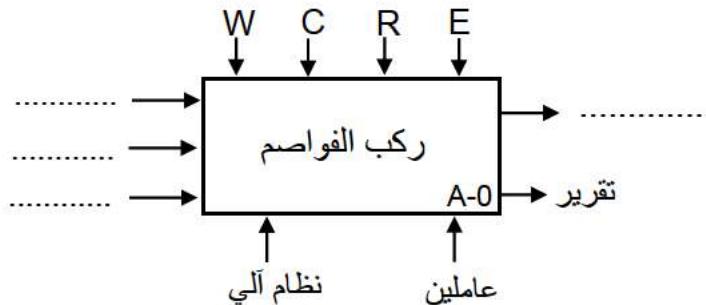
- دارة عد الفواسم المنصهرة الشكل 1 ص6:
- س8: أملء جدول تشغيل دارة الكشف على وثيقة الإجابة 2.
- س9: مستعينا بمتن الأمان GS ومتن الإنتاج العادي 2 GPN2 عين كل من XA , XB ; XC , XD .
- س10: أكمل رسم المخطط المنطقي لدارة العداد SN7490 على وثيقة الإجابة 2.
- من أجل ضمان الطي الجيد لسلك المنصهرة نستعمل دارة التأجيل التالية للرافعة B.
- دارة المؤجلة t الشكل 2 (ص6):
- س11: احسب قيمة المقاومة المتغيرة P لتحقيق التأجيل $t=5s$.

الجزء الثالث (4 نقاط).

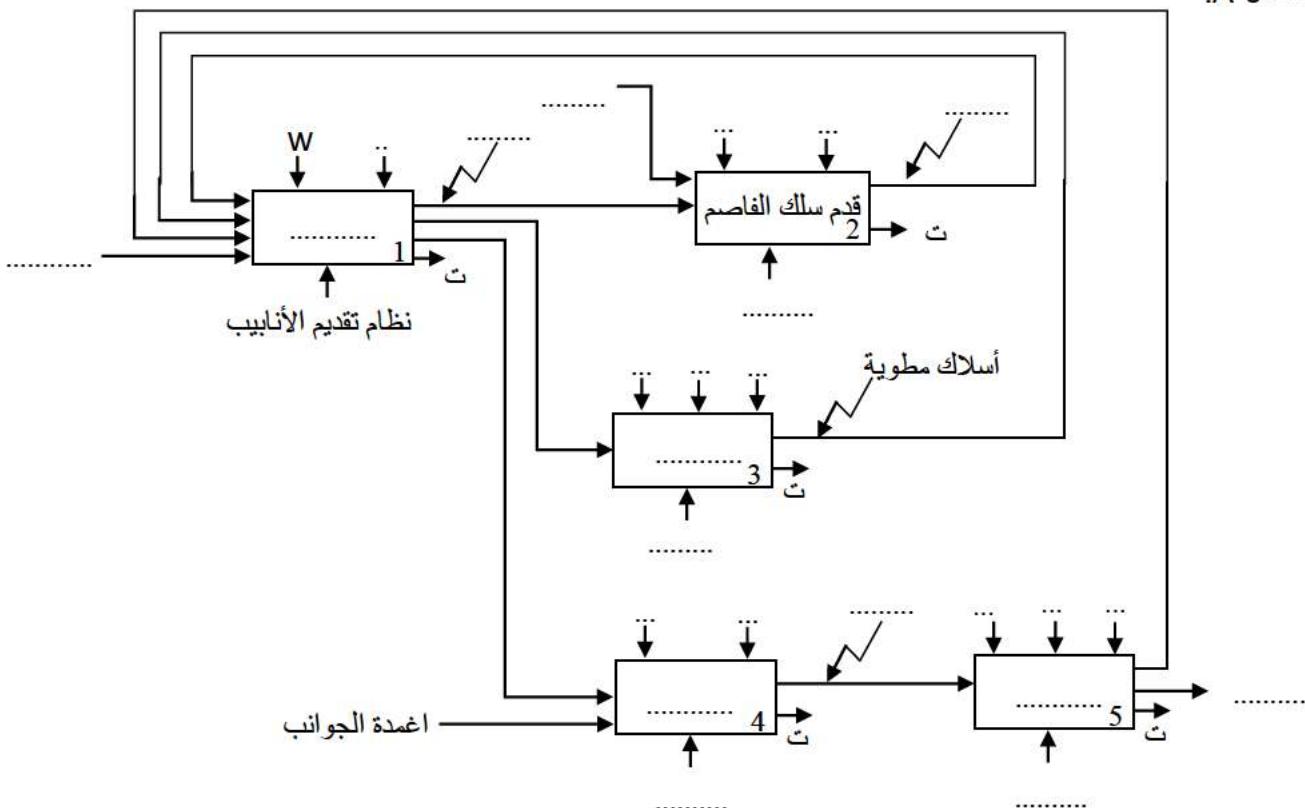
- من أجل حصول ضبط دقيق لطول سلك الفواسم المنصهرة نستبدل المحرك M2 بمحرك خطوة/خطوة Mp/p.
- دارة التحكم في المحرك خ/خ Mpp الشكل 3 ص6.
- س12: بالنسبة لإشارة الساعة احسب قيمة المقاومة P للحصول على دور $T=0.5s$.
- س13: ما دور الدارة 1 ؟
- س14: ما دور الدارة 2 .
- س15: ماهي القيمة الابتدائية لشحن السجل اذا اكتفينا بالمدخلات الاربع ABCD ؟
- س16: حسب وثائق الصانع أكمل الجدول الخاص بالدارة 1 على وثيقة الإجابة 2.
- س17: عين كل من خصائص المحرك خ/خ Mpp (m, P, K1,K2) واحسب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية إذا كان نمط التبديل تنازلي.
- س18: من أجل تبييه العامل بقطع سلك المنصهرة نستعمل التركيب الشكل 4 احسب قيمة المقاومة RL من أجل استطاعة مفيدة اسمية $PUMAX=20W$.

الجزء الرابع (4.5 نقاط).

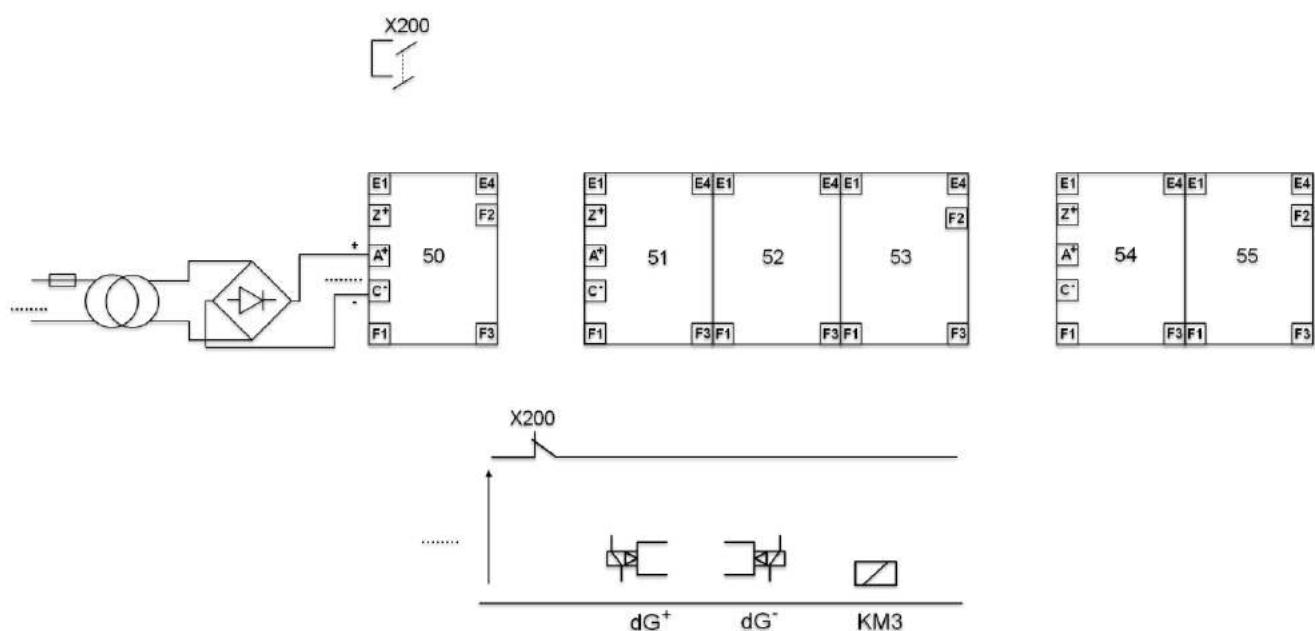
- دارة التغذية الشكل 5 (ص6):
- دراسة محول شبكة التغذية:
- خصائص محول شبكة التغذية أحادي الطور T الخاص ببعض المنفذات المتتصدة 100VA , 220V/24V , 50Hz .
يعني هذا المحول حمولة بمعامل استطاعة 0.80 وبتيار I_{2n} .
- س19: احسب الهبوط التوتر الثانيي ΔU_2 عند التيار التانوي الاسمي I_{2n} . وإذا علمت أن $X_s=0.6\Omega$ و $R_s=0.12\Omega$.
- س20: احسب الاستطاعة P_{1CC} المستهلكة في حالة قصر دارة إذا كان $I_{2n}=I_{2cc}$.
- الطابق 1 الشكل 5 (ص6):
- س21: لماذا يسمى الطابق 1 بجسر مختلط ؟
- س22: احسب القيمة المتوسطة للتوتر الحمولة U_{ch} إذا كانت زاوية القدح $\alpha=60^\circ$.
- س23: إذا كانت زاوية القدح $\alpha=0^\circ$ بماذا يمكن استبدال الجسر المختلط للطابق 1 ؟



مخطط الشاط A-0:

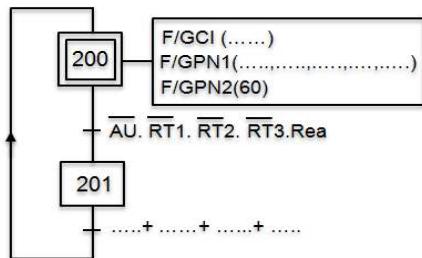


ج4: دارة المعقب الكهربائي ودارة المنفذات المتتصدة.

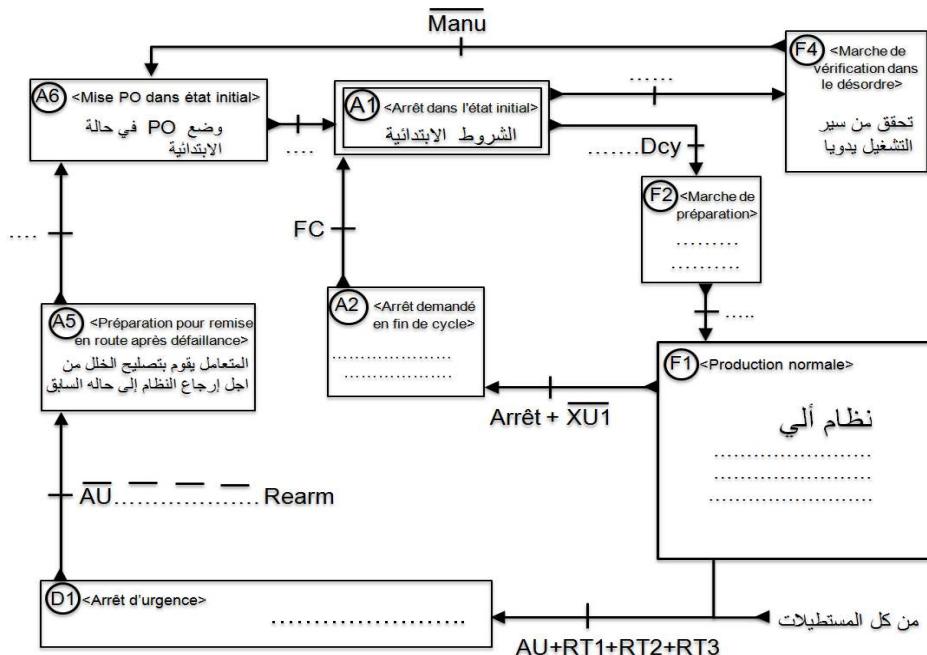


وثيقة الإجابة 2 تعداد مع (أوراق الإجابة)

ج6:



ج7: دليل أساليب التشغيل والتوقف . GEMMA

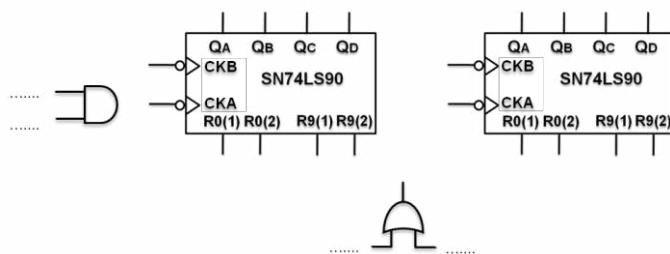


ج8: جدول تشغيل دارة الكشف .

Q	S	R	T2 المدخل	T1 المدخل	
					غياب الفاصل
					حضور الفاصل

ج10 : دارة العداد لعد 12 فاصل:

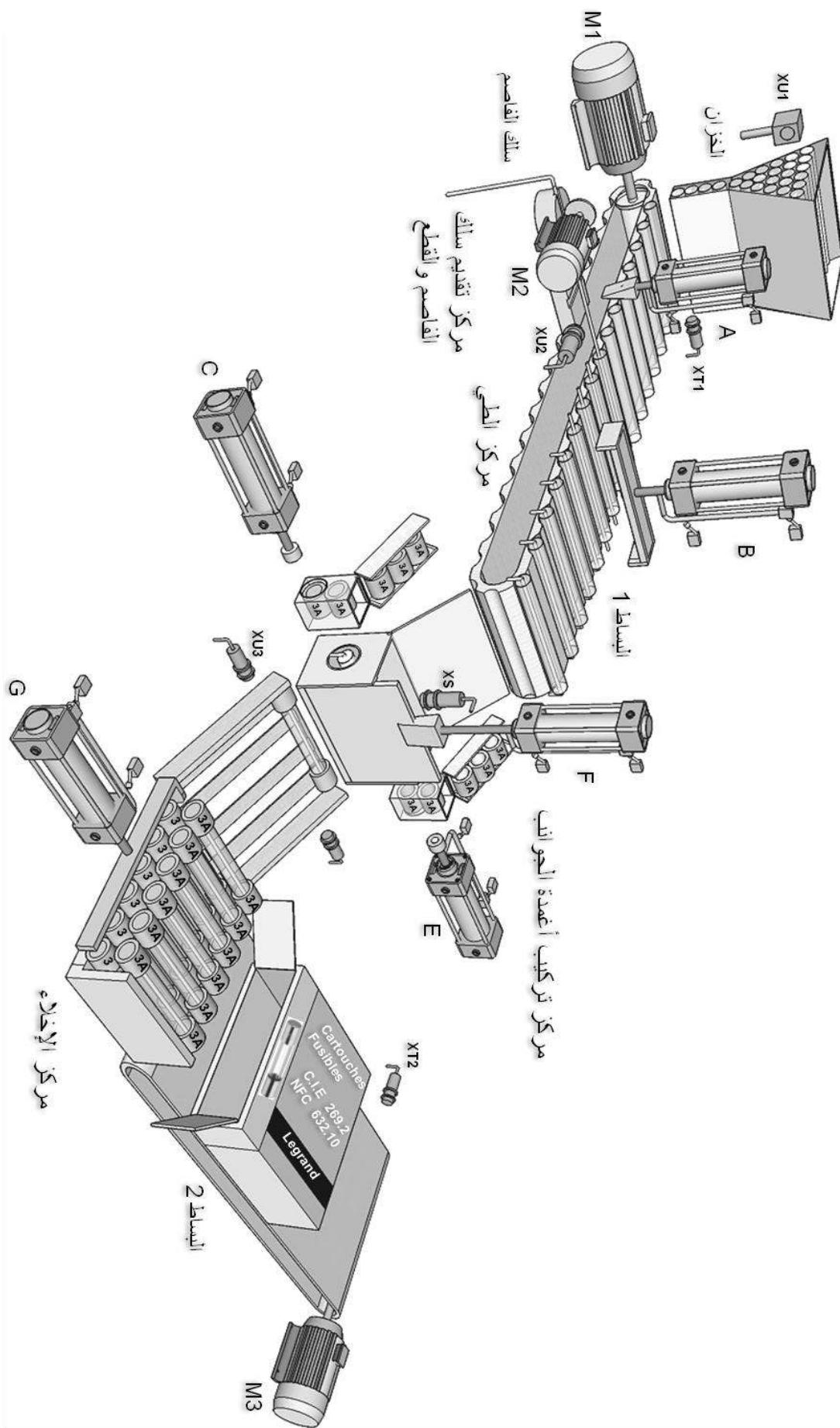
D-



ج16: إكمال الجدول.

الوضعية		التعيين
SW2	SW1	
3	1	شحن متوازي بواسطة المدخل ABCD
3	2	
4	1	
4	2	

مركز تقديم الأذابيب



الموضوع الثاني: نظام ألي لتشكيل الهوائيات المقرعة

يحتوي هذا الموضوع على: 9 صفحات.

- العرض من الصفحة من 10 إلى 15 الصفحة .
- العمل المطلوب: الصفحة : 16
- وثائق الإجابة من الصفحة 17 إلى الصفحة 18.

- دفتر الشروط:

- 1- هدف التأليلية: يجب على النظام أن ينجز في أدنى وقت ممكن وبصفة مستمرة ، تشكيل هوائيات مقرعة ذات حجم صغير انطلاقاً من صفائح معدنية جاهزة مسبقاً .

2- وصف التشغيل :

عند حضور الصفيحة المعدنية في مركز التقديم ، يتم تقديمها إلى مركز التشكيل بواسطة الرافعة V ، عملية التشكيل تتم بواسطة الرافعتين G و P .
بعد ذلك تقوم الرافعة P والتي يديرها محرك $M1$ بتحويل الصفيحة المعدنية المشكّلة إلى مركز الطلاء ، بعد نهاية عملية الطلاء تمر الصفيحة عبر المجفف.

بعد ذلك تتم عملية الإخلاء والتجميع لكل 25 هوائي مقرع (وجود ملقط DE يكشف عن الهوائيات المقرعة غير الصالحة).

توضيح حول اشغال التشكيل: تخرج الرافعة G لتشكل الصفيحة تم تعود وبعدها يدور المحرك $M2$ في الاتجاه الأمامي مع خروج الرافعة P معاً لتوضع الصفيحة على مستوى مركز الطلاء تم يدور المحرك $M2$ في الاتجاه الخلفي مع رجوع الرافعة P معاً.

3- الاستغلال : تحتاج العملية إلى وجود عاملين :

- عامل اختصاصي لقيادة ومراقبة النظام و الصيانة .
- عامل بدون اختصاص لإحضار القطع المعدنية على مستوى مركز التموين ورفع الهوائيات المقرعة غير الصالحة .

4- الأمان : حسب اتفاقيات الأمان المعتمول بها.

5- التحليل الوظيفي:

- الوظيفة الشاملة : مخطط النشاط A-0

W : طاقة كهربائية + طاقة هوائية.

E : تعليمات الاستغلال.

C : الإعدادات.

R : تعديلات.

N : عدد الهوائيات.

t : زمن التأجيل.

- التحليل الوظيفي التنازلي:

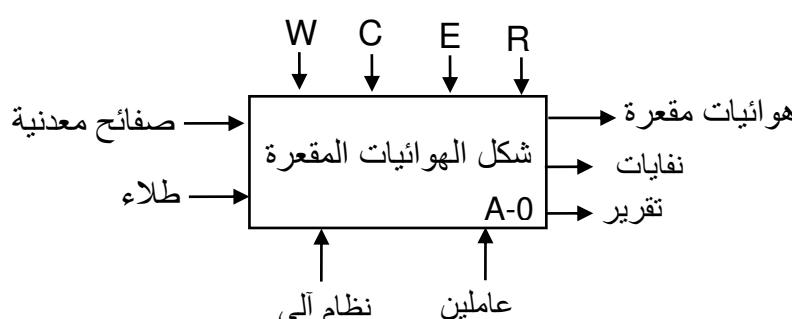
يحتوي هذا النظام على أربع اشغالات وهي:

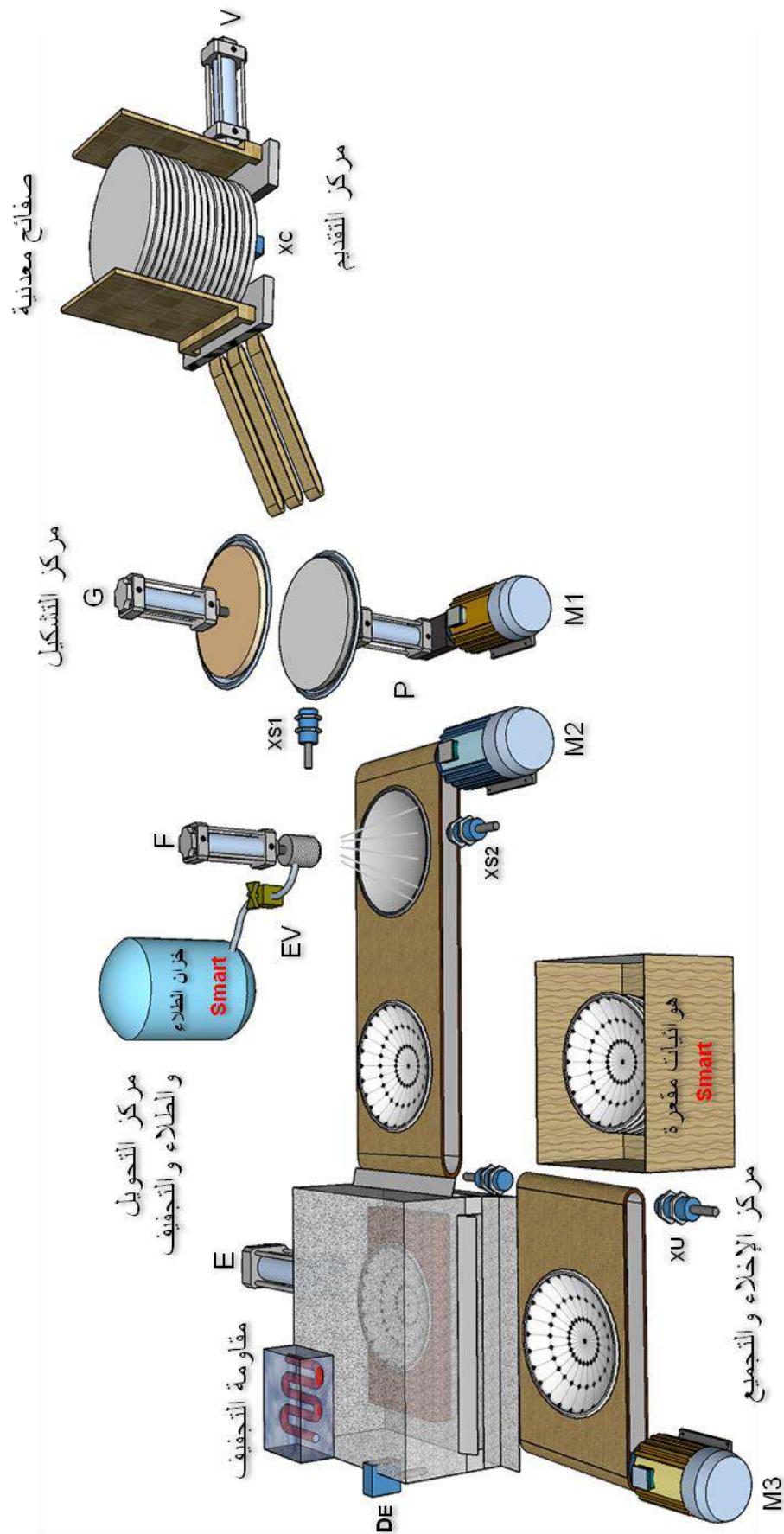
- اشغالة التقديم.

- اشغالة التشكيل.

- اشغالة التحويل والطلاء والتجييف .

- اشغالة الإخلاء والتجميع.





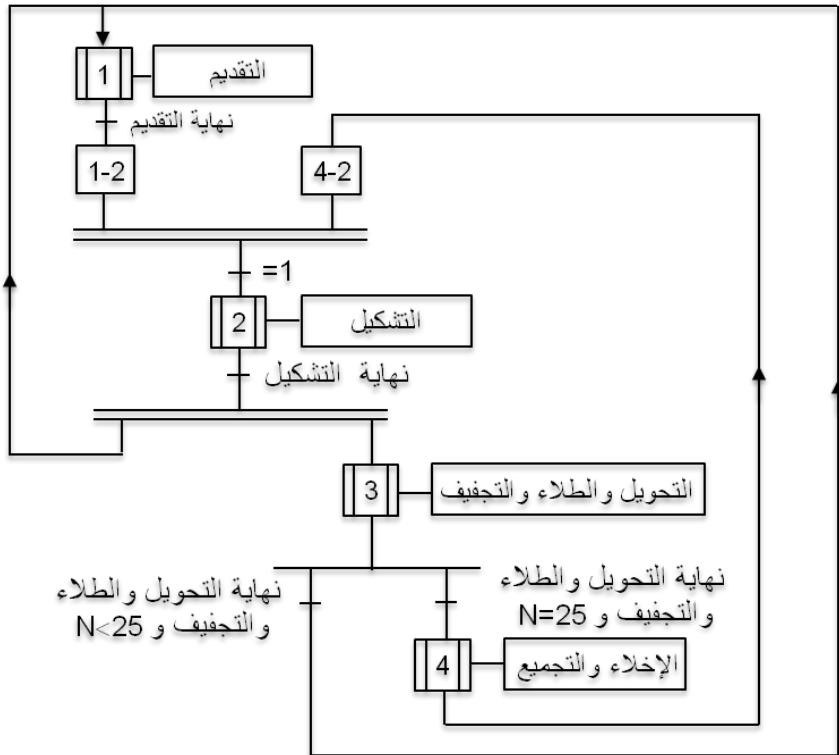
الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتقدمة	الم incontriات
أشغولة : التقديم	V: رافعة مزدوجة المفعول	dV+ و dV- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي ~ 24v	V ₁ و V ₀ : ملتقاطات نهاية الشوط XC1: ملقط حضور الصفيحة المعدنية.
أشغولة : التشكيل	G: رافعة مزدوجة المفعول. P: رافعة مزدوجة المفعول. M1 : محرك اللازماني ثلاثي الطور، اتجاهين للدوران مزود بمكبح.	dG+ و dG- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي ~ 24v dP+ و dP- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي ~ 24v KM1AV: ملامس 24v~ (الاتجاه الأمامي) KM1AR: ملامس 24v~ (الاتجاه الخلفي)	P ₁ و P ₀ : ملتقاطات نهاية الشوط XS1: ملقط جوار حثي لحضور الهوائيات.
أشغولة : التحويل والطلاء و التجفيف	F: رافعة مزدوجة المفعول. EV : كهروصمام. M2 : محرك اللازماني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران . R _{Ch} : مقاومة التجفيف.	dF+ و dF- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي ~ 24v KMEV: ملامس كهرومغناطيسي ~ 24v KM2: ملامس كهرومغناطيسي ~ 24v KMR _{Ch} : ملامس كهرومغناطيسي ~ 24v T: مؤجلة	f ₀ و f ₁ : ملتقاطات نهاية الشوط XS2: ملقط جوار حثي لحضور الهوائيات. t: زمن التأجيل
أشغولة : الإلقاء والتجميع	E: رافعة مزدوجة المفعول. M3 : محرك اللازماني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران .	dE+ و dE- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي ~ 24v KM3: ملامس كهرومغناطيسي ~ 24v	e ₀ و e ₁ : ملتقاطات نهاية الشوط DE: ملقط الكشف عن الهوائيات المقرعة غير الصالحة XU: ملقط خلية كهروضوئية

شبكة التغذية :

- ❖ شبكة التغذية : 220V/380 50Hz
- ❖ كل المنفذات المتقدمة تشتعل بتوتر : 24V~

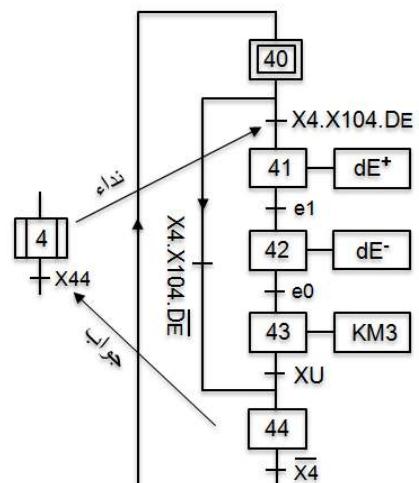
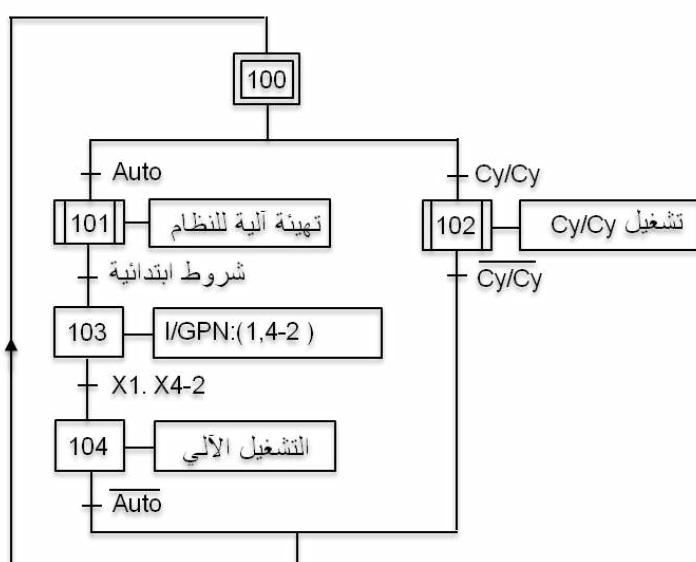
مِنْ تَنْسِيقِ الْأَشْغُولَاتِ GPN

مِتْمَنُ الْأَمْنِ :



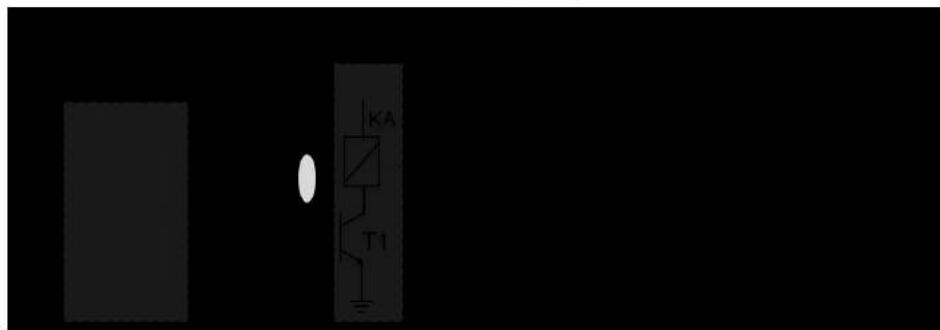
مِنْ الْقِيَادَةِ وَالْتَّهِيَّةِ:

أشغال الأخلاء والتجميع



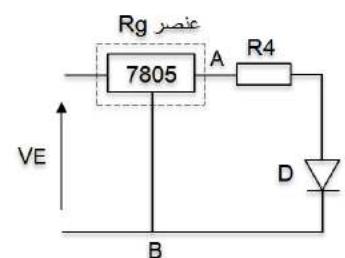
8- الانجازات تكنولوجية.

- دارة عداد الهوائيات المقعرة الشكل 1:



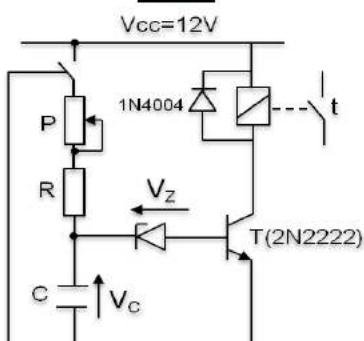
الشكل 1

الشكل 2

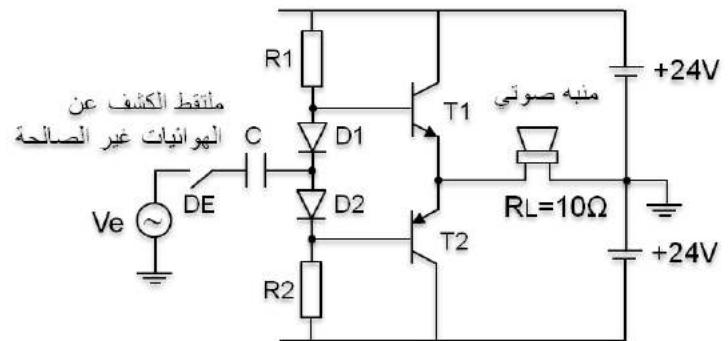


- دارة التأجيل بخلية RC الشكل 3 :

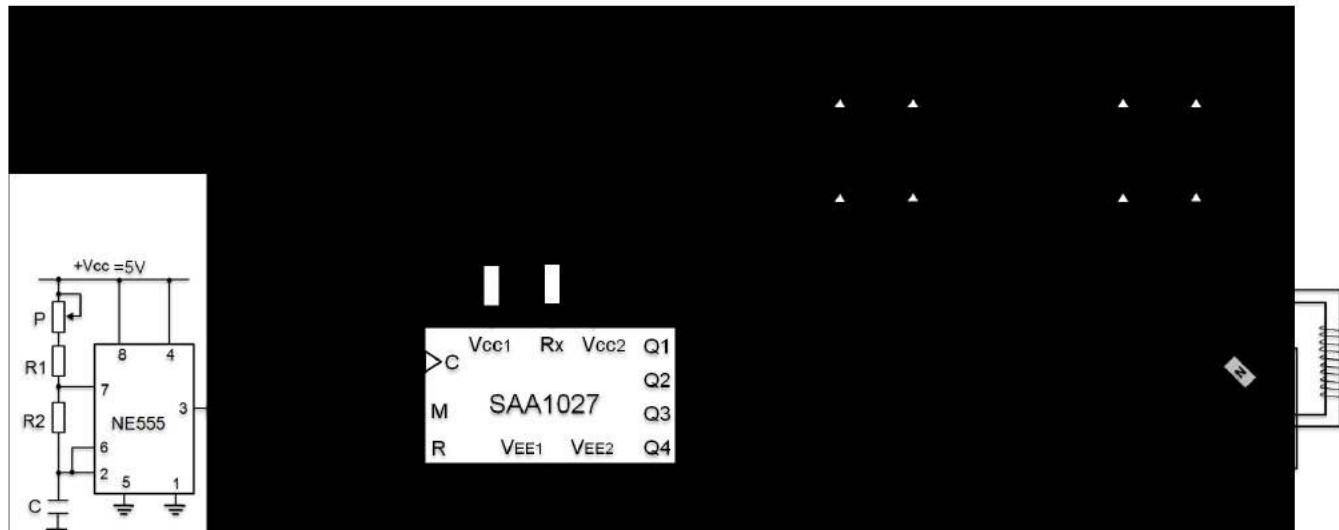
الشكل 3



- دارة الكشف عن الهوائيات غير الصالحة الشكل 4 :

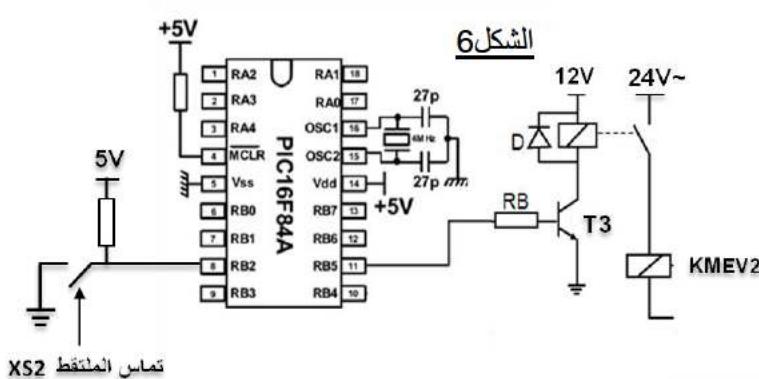


- دارة التحكم في المحرك خ/خ Mpp الشكل 5



R1=1KΩ , R2=1.5KΩ , C=100uF

- دارة الميكرومراقب PIC16F84 الشكل 5:



الشكل 6

9- الملحق
- وثائق الصانع لصمام زينر.

المرجع	Zener Voltage		
	Vz(v)		Iz(v)
	Min	Max	mA
BZXC85C6V2	5.8	6.6	35
BZXC85C8V2	7.7	8.7	25
BZXC85C12	11.4	12.7	20

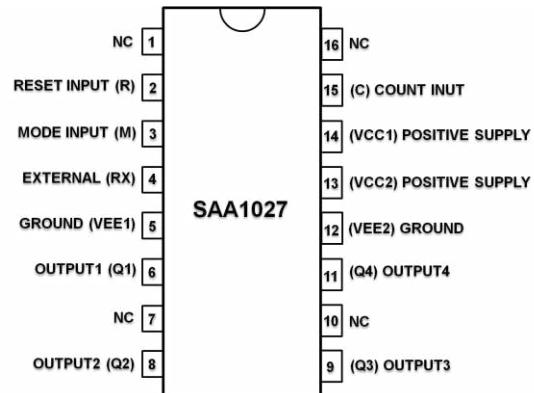
- وثائق الصانع للدارة المدمجة SAA1027

جدول التشغيل للدارة المدمجة SAA1027

Counting sequence	M=L				M=H			
	Q1	Q2	Q3	Q4	Q1	Q2	Q3	Q4
0	L	H	L	H	L	H	L	H
1	H	L	L	H	L	H	H	L
2	H	L	H	L	H	L	H	L
3	L	H	H	L	H	L	L	H
0	L	H	L	H	L	H	L	H

M= H : اتجاه الدوران مع عقارب الساعة

M= L : اتجاه الدوران عكس عقارب الساعة



مدخل التحكم للدارة SAA1027

المدخل	التعيين
R	: الوضع في الحالة الابتدائية Reset
M	: اختيار اتجاه الدوران Mode
C	: مدخل إشارة الساعة Count

- وثائق الصانع للمحرك M2

MOTEUR ASYNCHRONE à cage							
TYBE	LS80L3	N°	698161	Δ V	220	A	5.65
KW	1.5	COSφ	0.85	Y V	380	A	3.26
tr/min	1430	PH	3	Hz	50	rd%	82

العمل المطلوب:

الجزء الأول (6.5 نقطة):

- س1: أكمل مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 1 .
س2 : ارسم مثمن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم لأشغولة "الشكيل ".
س3 : اكتب على شكل جدول معادلات التشغيل والتحميم لمثمن أشغولة الإلقاء والتجميع.
س4: أكمل رسم دارة المعقب الهوائي لأشغولة الإلقاء والتجميع على وثيقة الإجابة ص 1.
س5 : هل يمكن وضع منصهرات من نوع gG مكان المنصهرات aM في القاطع العازل حامل المنصهرات للmotor ؟ علل.

الجزء الثاني (4 نقطة):

- دارة عد الهوائيات المقعرة الشكل 1 ص 14.
- س6: ما اسم الطابق 1 .
 - لتفادي إتلاف الطابق 1 في الشكل 1 نستبدلها بالتركيب الشكل 2:
- س7: ما اسم المركب Rg .
- س8: احسب في هذه الحالة قيمة المقاومة R4 إذا كانت خواص الثنائي D (20mA , 1.6V).
- س9: في الطابق 2 ما هو المشكل الذي يحدث في حالة حضور الهوائية المقعرة ؟ اقترح حل لهذا المشكل.
- س10: أكمل رسم المخطط المنطقي لدارة العداد على وثيقة الإجابة ص 1.
- دارة التأجيل بخلية RC الشكل 3 (ص 14):
 - نريد تأجيل عملية التشكيل للهوائيات المقعرة لمدة $T = 15S$ لذلك تم التركيب حسب الشكل(3).
- س11: من وثائق الصانع اختر مرجع صمام زينر المناسب من أجل الحصول على قيمة توتر الشحن $V_{C=9V}$ ؟
- س12: احسب سعة المكثفة اللازمة للحصول على قيمة توتر الشحن $V_{C=9V}$.
- س13: من أجل تتبّيه العامل بوجود هوائيات غير صالحة نستعمل التركيب الشكل 4 احسب القيمة العظمى للتيار I_{Cmax} في الحمولة RL .

الجزء الثالث (3.5 نقطة):

من أجل التدوير الدقيق للرافعة P ووفق زاوية معينة للتدوير استعملنا Motor خطوة/خطوة Mp/p Mp الشكل 5 صفحة 14 من 18

- دارة التحكم في المحرك X/X Mpp الشكل 5 (ص 14):

س14 :

- احسب قيمة المقاومة P للحصول على دور $S = 1T$.

- ما دور الطابق 1 ؟

س15: أراد زميلك أن يحدد اتجاه دوران المحرك X/X Mpp ، ساعد زميلك في تحديد العنصر المسؤول عن تغيير اتجاه الدوران للمحرك وتحديد الاتجاه الحالي للدوران مستعينا بالشكل 5 ص 14 وبوثائق الصانع ص 15.

س16: حسب جدول التشغيل للدارة المدمجة SAA1027 . هل التبديل للتغذية تناهري أم غير تناهري ؟

س17: عين كل من خصائص المحرك X/X Mpp (m, P, K1,K2) واحسب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية.

س18: أردنا استبدال الدارة المدمجة SAA1027 بدارة مندمجة أخرى ، اقترح حل لذلك؟

الجزء الرابع (3 نقطة):

- نريد استبدال التكنولوجيا المرتبطة (المعقب الهوائي) لأشغولة الإلقاء والتجميع بالเทคโนโลยجية المبرمجة بالمبرمج الآلي (API).

س19: مثل مثمن أشغولة الإلقاء والتجميع في منطق المبرمج الآلي API بلغة الغرافسات على وثيقة الإجابة 2 .

- دارة بالميكروراقب PIC16F84 الشكل 6 (ص 16):

س20: أكمل البرنامج الخاص بتأجيل عملية الطلاء على وثيقة الإجابة ص 2.

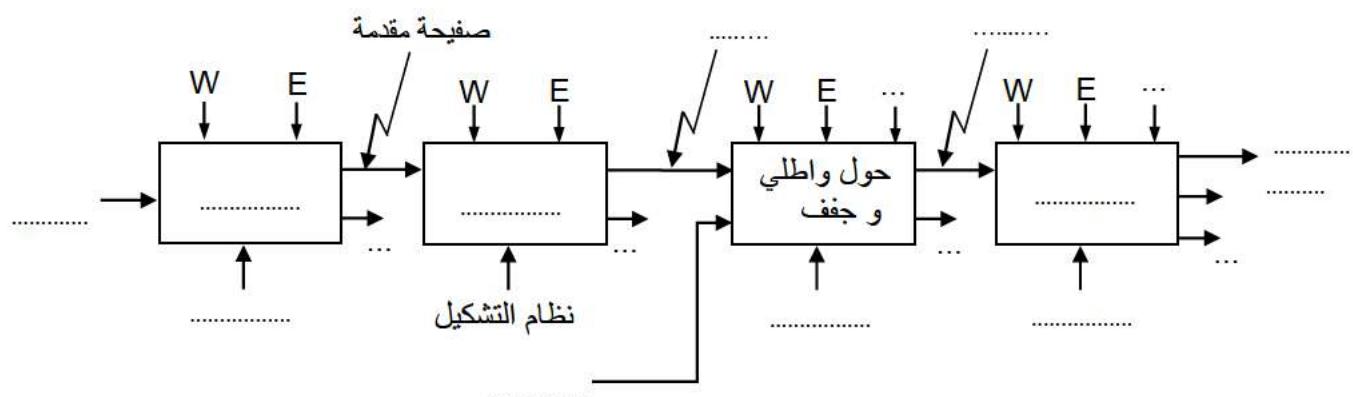
الجزء الخامس (3 نقطة):

- المحرك M2 ذو إقران نجمي ، لوحة موصفاته تحمل الخصائص التالية حسب وثائق الصانع للmotor M2 صفحة 15:

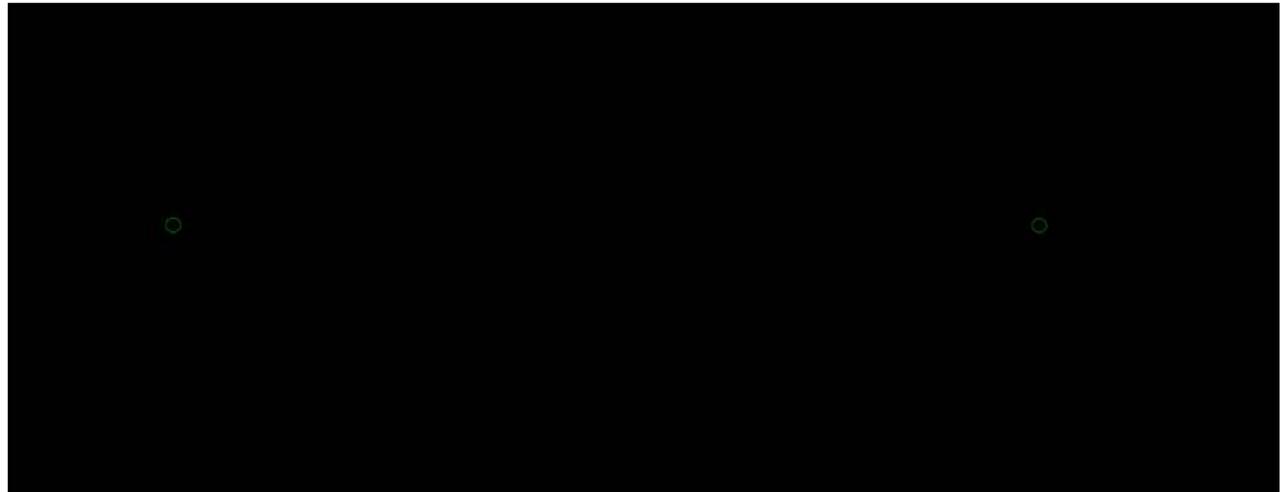
س21: احسب الانزلاق.

س22 : احسب الاستطاعة الممتصة ومجموع الضياعات.

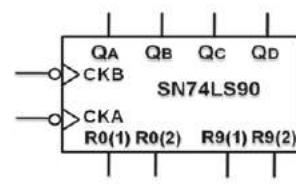
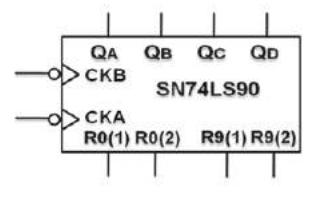
س23 : احسب المردود وقارنه مع الموجود على اللوحة الإشارية. ماذا تستنتج؟



ج4

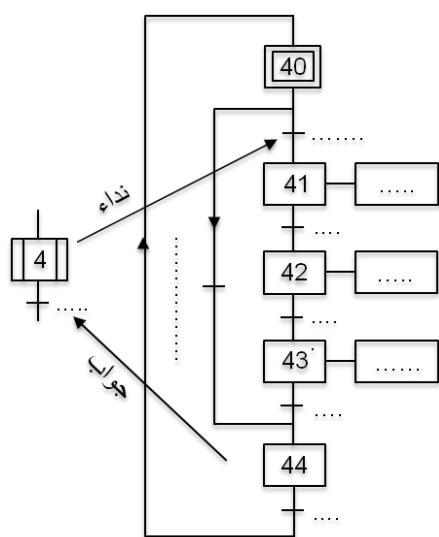


:10ج



المتمن من وجهة نظر API

عنونة المدخل والمخرج



المدخل	المخرج

..... PORTB, RB5	افتح الكهروصمam EV2 (عملية الطلاء) (اجعل (RB5=1)
CALL	; نداء برنامج جرئي
BCF PORTB, RB5	;
tempo MOVLW	اشحن السجل W بالقيمة FF ;
..... tempo	انقل محتوى السجل W في السجل W
boucle DECFSZ tempo ,1	;
GOTO	; boucle اذهب إلى الحلقة

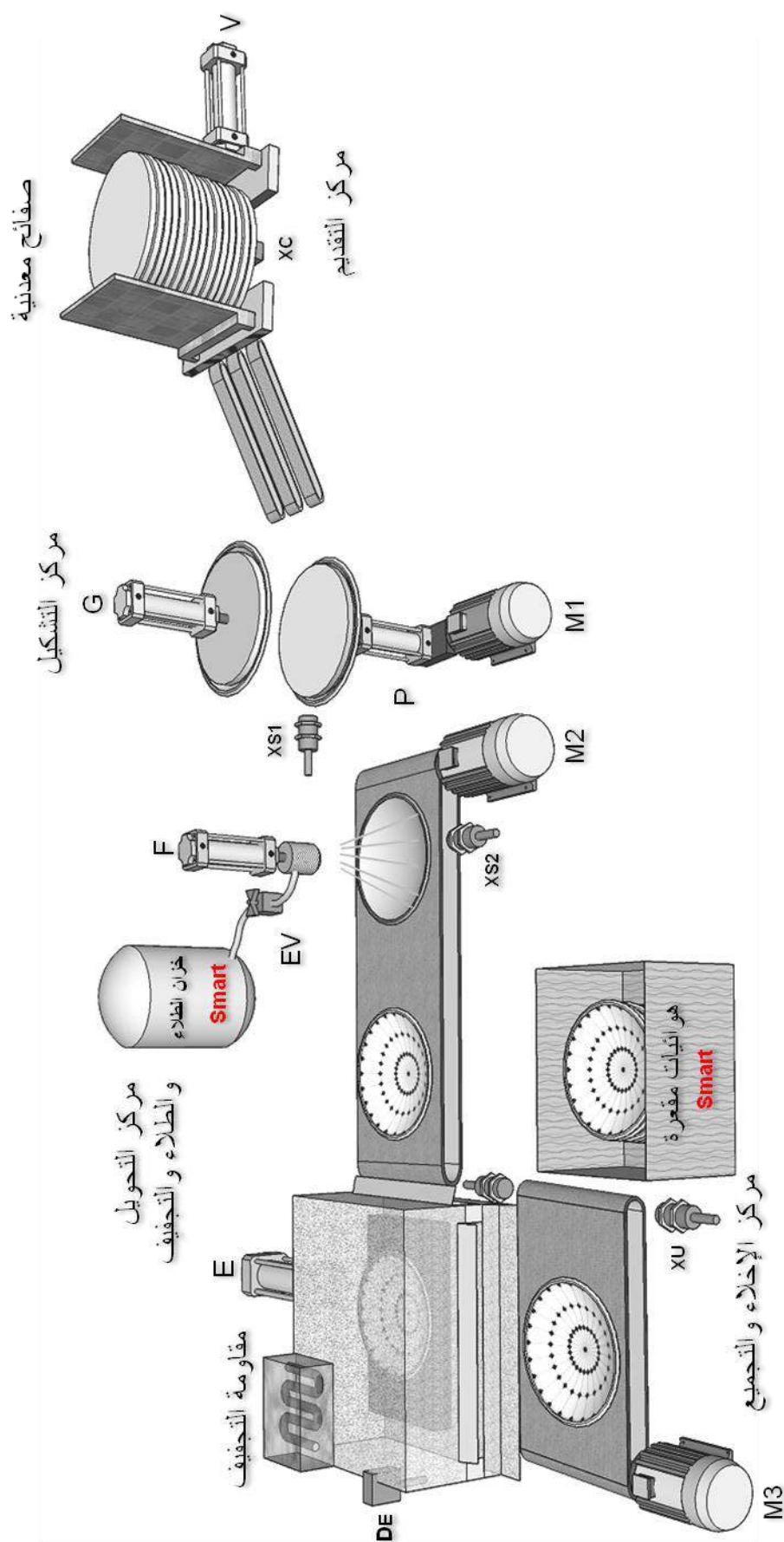
لمن أراد استبدال كتابة البرنامج بحساب زمن التأجيل

احسب جزء من زمن التأجيل:

```

MOVLW 0x255
MOVWF Temp
Boucle DECFSZ Temp , 1
GOTO Boucle

```

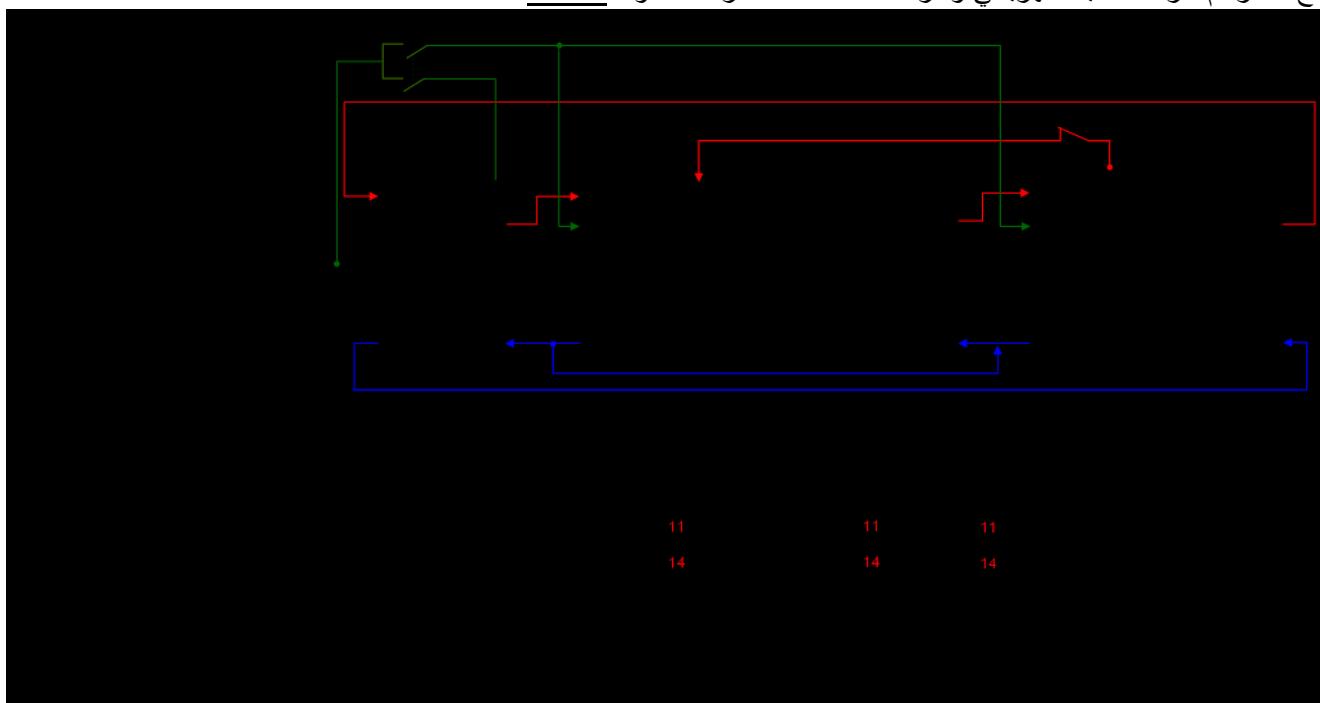


العلامة	عنـاصر الإجـابة المـوـضـوعـ الأول
0.5	<p>جـ1: مـخـطـطـ النـشـاطـ A-0</p> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin-top: 10px;"> إعداد الأستاذ: ولقدـة Email : marouaneouldkada@gmail.com Face book: Nedjadi Oulkada </div>
1.25	<p>جـ2: مـتنـ (Grafcet) من وجـهةـ نـظرـ جـزـءـ التـحـكـمـ لـلاـشـغـولـةـ 4ـ (ـاـشـغـولـةـ تـرـكـيبـ أغـمـدةـ جـوـانـبــ).</p> <p>قبل حلول أخرى</p>

ج3: جدول معادلات التنشيط والتخييل لمتنم الاشغولة 5 (اشغولة الاخاء).

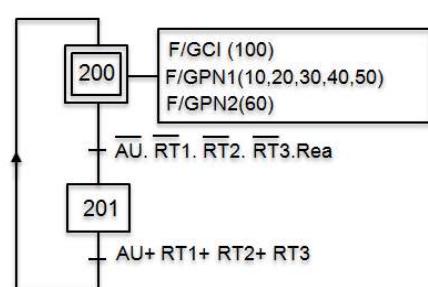
المخارج	التخييل	التنشيط	المراحل
	X51	X54.X5+ X200	X50
dG ⁺	X52 + X200	X50 . X5. X104 + X53.g0.XU3.N	X51
dG ⁻	X53+ X200	X51 . g1	X52
	X54+X51 X200	X52. 1	X53
KM3	X55+ X200	X53. g0.XU3.N	X54
	X50+ X200	X54 . XT2	X55

ج4: رسم دارة المعقب الكهربائي ودارة المنفذات المتتصدة للاشغولة الاخاء.

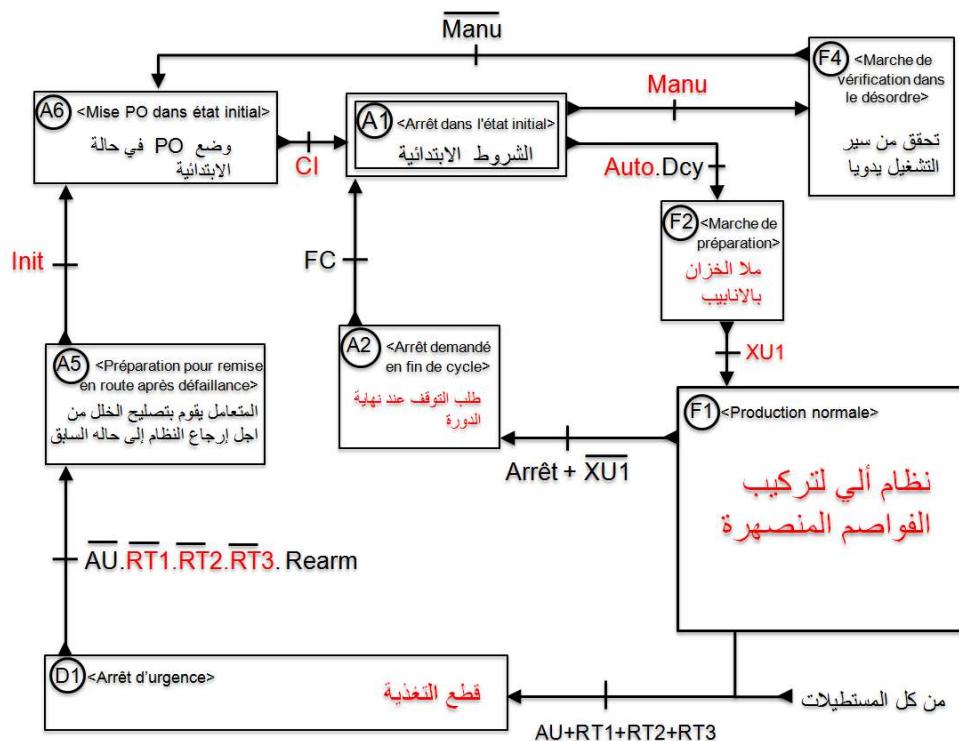


ج5: دور المرحلة X53 متنم أشغولة الاخاء: هو رفع الاستحالة التكنولوجية (مرحلة نشطية و خاملة في آن واحد X51)

ج6: متنم الأمان GS :



ج7: أكمال ملء دليل أساليب التشغيل والتوقف GEMMA



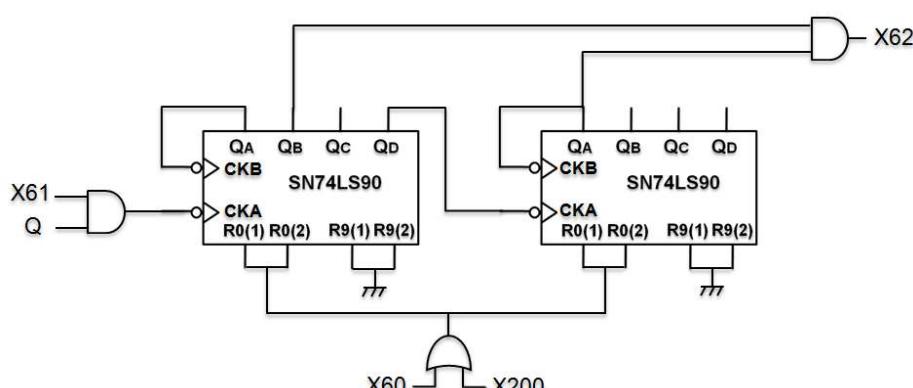
ج8: أملء جدول تشغيل دارة الكشف .

	Q	S	R	T2 المقل	T1 المقل	
1	1	1	0	مسدود	مشبع	غياب الفاصل
	0	0	1	مشبع	مسدود	حضور الفاصل

:ج9

$XA=X61$
 $XB=X62$
 $XC=60$
 $XD=X200$

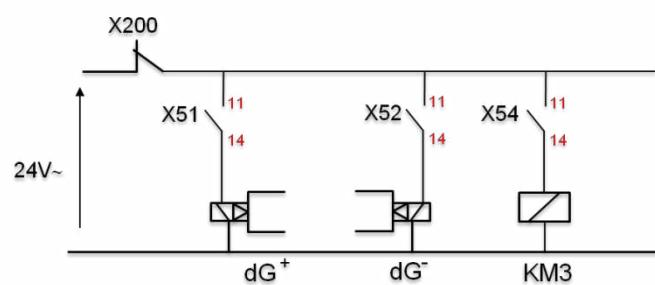
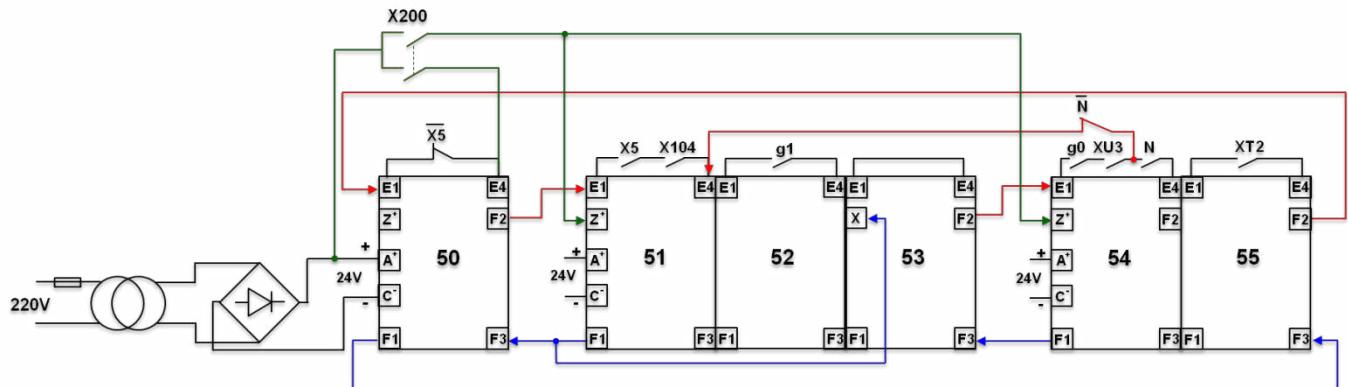
ج10: المخطط المنطقي لدارة العداد SN7490 .



العلامة	عناصر الإجابة الموضوع الأول															
جزء	ج11: حساب قيمة المقاومة المتغيرة P لتحقيق التأجيل . $t=5s$															
0.75	$V_C = V_{CC} \left(1 - e^{-t/RC} \right)$ $V_C = V_{CC} \left(1 - e^{-t/(P+R)C} \right)$ $V_C = V_Z + V_{BE} \Rightarrow V_Z + V_{BE} = V_{CC} \left(1 - e^{-t/(P+R)C} \right)$ $P = -t / [C \ln(1 - (V_Z + V_{BE})/V_{CC})] - R$ $P = -5 / [100 \times 10^{-6} \ln(1 - (6.2 + 0.7)/12)] - 10 \cdot 10^3 = K\Omega$															
0.75	ج12: حساب قيمة المقاومة P للحصول على دور $T = 0.5s$															
0.25	$T = \ln 2 \cdot (R_1 + P + 2R_2)C \Rightarrow P = (T / 0.7 \cdot C) - R_1 - 2R_2 = (0.5 / 0.7 \cdot 100 \cdot 10^{-6}) - 1000 - 1500$ $P = 3142.85 \Omega$															
0.25	ج13: دور الدارة 1 : إمكانية الشحن وتغيير اتجاه الدوران.															
0.25	ج14: دور الدارة 2 : الوضع في الصفر.															
0.25	ج15: قيمة الابتدائية لشحن السجل اذا اكتفينا بالمدخل الرابع (1000) : ABCD															
0.25	ج16 : أكمال الجداول :															
0.25	<table border="1"> <thead> <tr> <th>التعيين</th> <th>SW2</th> <th>SW1</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>شحن متوازي بواسطة المدخل ABCD</td> <td>3</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>إزاحة عن اليمين</td> <td>4</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>إزاحة عن اليسار</td> <td>3</td> <td>2</td> </tr> <tr> <td>احتفاظ</td> <td>4</td> <td>2</td> </tr> </tbody> </table>	التعيين	SW2	SW1	شحن متوازي بواسطة المدخل ABCD	3	1	إزاحة عن اليمين	4	1	إزاحة عن اليسار	3	2	احتفاظ	4	2
التعيين	SW2	SW1														
شحن متوازي بواسطة المدخل ABCD	3	1														
إزاحة عن اليمين	4	1														
إزاحة عن اليسار	3	2														
احتفاظ	4	2														
0.25	ج17 : حساب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية. - نمط التغذية للمحرك : أحادي القطبية . - عدد أطوار جزء الساكن : 4 - $m=4$ - عدد أقطاب (عدد أزواج أقطاب الدوار) / $2p=2$ - $P=1$ - - نمط ثانوي القطبية. $K_1=1$ - - $k_2=1$ تبديل متناول (خطوة كاملة) .															
1	$N_p = m \cdot p \cdot k_1 \cdot k_2$ $N_p = 4 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 = 4$ $\alpha p = \frac{360}{N_p} = \frac{360}{4} = 90^\circ$															
0.5	$P_{umax} = \frac{V_{CC}^2}{2RL} \Rightarrow RL = \frac{V_{CC}^2}{2 \cdot P_{umax}} = \frac{12^2}{2 \cdot 2.20} = 3.6 \Omega$															
1.5	$\Delta U_2 = (R_s \cdot \cos \varphi_2 + X_s \cdot \sin \varphi_2) \cdot I_2$															
	ج18: حسب قيمة المقاومة RL															
	ج19: حساب الهبوط التوتر الثاني ΔU_2 .															

العلامة	عناصر الإجابة الموضع الأول
مجزأة	حساب قيمة التيار الثنوي الاسمي I_{2n} . $S_n = U_{2n} \cdot I_{2n} \Rightarrow I_{2n} = S_n / U_{2n} = 100 / 24 = 4.16 A$ $\Delta U_2 = (R_s \cdot \cos\varphi_2 + X_s \cdot \sin\varphi_2) \cdot I_2 = (0.2 \cdot 0.8 + 0.6 \cdot 0.6) \cdot 4.16$ $\Delta U_2 = 2.16 V$
1	ج 20: حساب الاستطاعة المستهلكة في حالة قصر دارة P_{1CC} . $R_s = \frac{P_{1CC}}{I_{2CC}^2} \Rightarrow P_{1CC} = R_s \cdot I_{2CC}^2 = 0.6 \cdot (4.16)^2 = 10.38 W$
0.5	ج 21: يسمى الطابق 1 بجسر مختلط : يحتوي على 2 صمامات و 2 مقايم. ج 22: حساب القيمة المتوسطة لتوتر الحمولة U_{ch} .
1	$U_{ch_moy} = \frac{U_{MAX} (1 + \cos\alpha)}{\pi} = \frac{24(1 + \cos 60)}{\pi} = 11.46 V$
0.5	ج 23: يمكن استبدال الجسر المختلط للطابق 1: بجسر صمامات فقط.

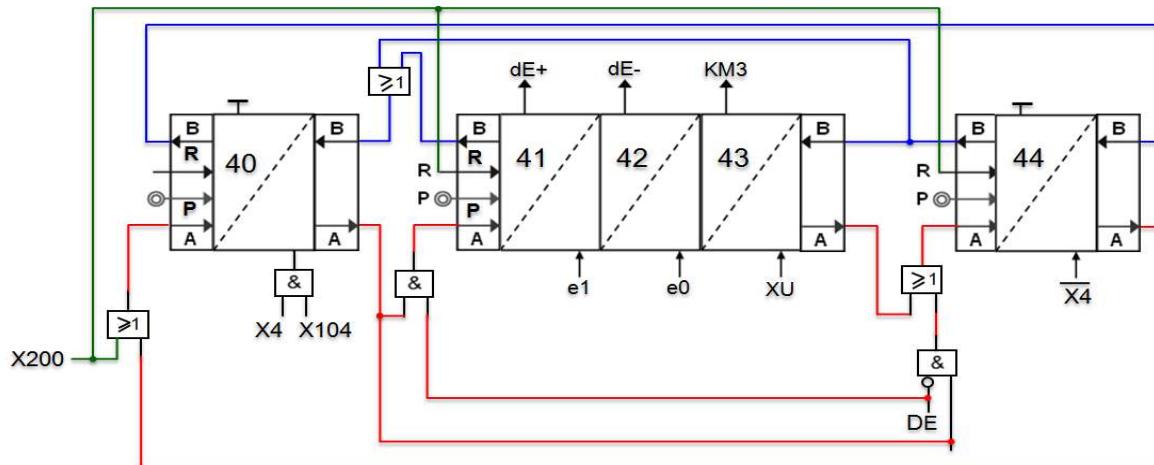
اجابة مختلطة للمعקב



العلامة	عناصر الإجابة الموضوع الثاني																								
1.5	<p>ج1: </p> <p>ج2: رسم متن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم لاسغولة "الشكيل".</p>																								
1.75	<p>ج3: جدول معدلات التنشيط والتخمير لمتن الاسغولة 4 الإخلاء والتجميع .</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>الخارج</th> <th>التخمير</th> <th>التنشيط</th> <th>الراجل</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td></td> <td>X41+X44</td> <td>X44 . X4 + X200</td> <td>X40</td> </tr> <tr> <td>dE⁺</td> <td>X42 + X200</td> <td>X40 . X4. X104. DE</td> <td>X41</td> </tr> <tr> <td>dE⁻</td> <td>X43+ X200</td> <td>X41 . e1</td> <td>X42</td> </tr> <tr> <td>KM3</td> <td>X44+ X200</td> <td>X42 . e0</td> <td>X43</td> </tr> <tr> <td></td> <td>X40+X200</td> <td>X40. X4. X104.DE + X43.XU</td> <td>X44</td> </tr> </tbody> </table>	الخارج	التخمير	التنشيط	الراجل		X41+X44	X44 . X4 + X200	X40	dE ⁺	X42 + X200	X40 . X4. X104. DE	X41	dE ⁻	X43+ X200	X41 . e1	X42	KM3	X44+ X200	X42 . e0	X43		X40+X200	X40. X4. X104.DE + X43.XU	X44
الخارج	التخمير	التنشيط	الراجل																						
	X41+X44	X44 . X4 + X200	X40																						
dE ⁺	X42 + X200	X40 . X4. X104. DE	X41																						
dE ⁻	X43+ X200	X41 . e1	X42																						
KM3	X44+ X200	X42 . e0	X43																						
	X40+X200	X40. X4. X104.DE + X43.XU	X44																						

ج 4:

- رسم دارة المعقب الهوائي للاشغاله الإلقاء والتجميئ:



ج 5: لا يمكن وضع منصهرات من نوع gM a لأنها مؤجل في الذوبان (زمن الإقلاع)

ج 6: اسم الطابق 1 : طابق التثبيت .

ج 7: اسم المركب Rg: المثبت.

ج 8: حساب قيمة المقاومة R4 .

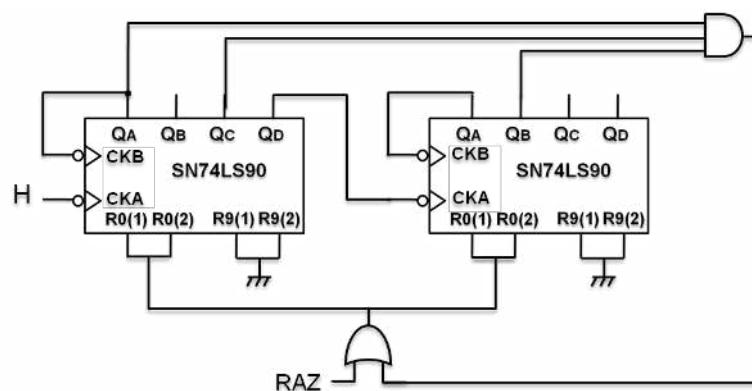
$$V_{Rg} = R_4 \cdot I_4 + V_D$$

$$R_4 = (V_{Rg} - V_D)/I_4 = (5 - 1.6)/20 \cdot 10^{-3}$$

$$R_4 = 170\Omega$$

ج 9: المشكل: نلف المقلل . يجب إضافة صمام ذو عجلة حرة.

ج 10: رسم المخطط المنطقي لدارة العداد .

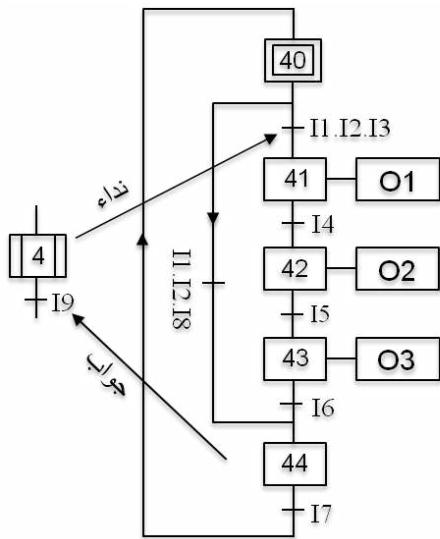


العلامة	عناصر الإجابة الموضوع الثاني
ج 11 : من وثائق الصانع مرجع صمام زينر المناسب من أجل $V_C=9V$	
.025	$V_C = V_Z + V_{BE} \Rightarrow V_Z = V_C - V_{BE} = 9 - 0.7 = 8.3 \Rightarrow BZX85C8V2$
ج 12 : حساب سعة المكثفة C اللازمة للحصول على $V_C=9V$	
0.75	$V_C = V_{CC}(1 - e^{-t/RC})$ $U_C = V_{CC}(1 - e^{-t/(P+R)C})$ $U_C = V_Z + V_{BE} = 9V$ $9 = 12(1 - e^{-15/(100.10^{+3} + 20.10^{+3})C}) \Rightarrow C = \mu F$
.05	ج 13 : حساب شدة التيار الاعظمية ($V_S=V_{CC}$) $V_S = V_{CC} = I_{Cmax}.RL \Rightarrow I_{Cmax} = V_{CC}/RL = 24/10 = 2.4A$
0.5	ج 14 : $T = \ln 2.(R_1 + P + 2R_2)C \Rightarrow P = (T/0.7.C) - R_1 - 2R_2 = (1/0.7.100.10^{-6}) - 1000 - 1500$ $P = 11785.71\Omega$
.025	- تضخيم إشارة الساعة.
.025	ج 15 : - دور العنصر K (مبدل): الحصول على اتجاه دوران المحرك إما مع عقارب الساعة أو عكس عقارب الساعة. وبما أن K (مبدل) متصل مع الكتلة (M=L) فان المحرك خطوة خطوة يدور عكس عقارب الساعة.
.025	ج 16: حسب جدول التشغيل للدارة المدمجة SAA1027 . التبديل للتغذية تنازلي (مزدوجة عظمى) .
0.5	ج 17 : حساب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية. - نمط التغذية للمحرك : ثنائي القطبية . - عدد أطوار جزء الساكن : 2 - عدد أقطاب (عدد أزواج أقطاب الدوار) / $2p=2$ - نمط ثنائي القطبية . - تبديل متناضر (خطوة كاملة) .
1	$N_p = m.p.k_1.k_2$ $N_p = 2.1.2.1 = 4$
	$\alpha p = \frac{360}{N_p} = \frac{360}{4} = 90^\circ$
.025	ج 18 الاقتراح: بما ان الدارة SAA107 غير قابلة للبرمجة نقترح دارة مدمجة أخرى قابلة للبرمجة حسب الاحتياج وهي الميكرومراقب PIC1684 أو استعمال السجلات ذات تحكم قابل للبرمجة في مداخل السجلات.

ج 19 تمثل متن أشغال الإلقاء والتجميع في منطق المبرمج الآلي API بلغة الغرافسات.

المتن من وجهة نظر API

عنونة المدخل والمخرج



Output	المخرج	المدخل	Input
O1	dE ⁺	I1	X4
O2	dE ⁻	I2	X104
O3	KM3	I3	DE
		I4	e1
		I5	e0
		I6	XU
		I7	̄X4
		I8	̄DE
		I9	X44

ج 20:

BCF PORTB , RB5 ; افتح الكهروصمam EV2 اجعل (RB5=1)
 CALL tempo ; نداء فرعي للتأجيل
 Boucle Btfss PORTB , RB5 ; اختبر RB5 واقفz اذا كان RB5=0
 GOTO Boucle ; اذهب إلى الحلقة
 BCF PORTB , RB5 ;أغلق الكهروصمam EV2 اجعل (RB5=0)
 END ; نهاية

ج 21 :

- حساب الانزلاق.

$$n = 1425 \text{ tr/min} \implies n_s = 1500 \text{ tr/min}$$

$$g = \frac{n_s - n}{n_s} = \frac{1500 - 1430}{1500} = 4.66\%$$

ج 22 : - حساب الاستطاعة الممتصة ومجموع الضياعات:

$$P_a = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos\phi = \sqrt{3} \cdot 380 \cdot 3.26 \cdot 0.85 = 1823.81W$$

$$P_a = P_u + \Sigma p \Rightarrow \Sigma p = P_a - P_u = 1823.81 - 1500 = 323.81W$$

ج 23 : - المردود:

$$\eta = \frac{P_u}{P_a} = \frac{1500}{1823.81} = 82.24\%$$

الاستنتاج: إذن متساويان

زمن التأجيل:

MOVLW 0x255	→ 1us
MOVWF Temp	→ 1us
Boucle DECFSZ Temp , 1	→ 1us (2us)
GOTO Boucle	→ 2us

$$T = 1+1+(1+2).254 +1+1$$

$$T = 766\text{us}$$