

على المترشح أن يختار احد الموضوعين الآتيين:

الموضوع الأول: نظام ألي لتركيب الفواصم المنصهرة

يحتوي هذا الموضوع على: 9 صفحات.

- العرض من الصفحة من 1 إلى 6 الصفحة .
- العمل المطلوب: الصفحة : 7
- وثائق الإجابة من الصفحة 8 إلى الصفحة 9.

دفتر الشروط:

- 1- هدف التآلية: يهدف النظام إلى تركيب الفواصم المنصهرة ذات عيار 3A/250 (6x30mm) وتجميعها في علب بصفة مستمرة في أدنى وقت ممكن.
 - المادة الأولية: أنبوب زجاجي ، سلك الفاصم و أغمدة الجوانب.
 - المادة المصنعة: فواصم المنصهرة.

2- وصف التشغيل:

- يتم تقديم الأنابيب الزجاجية عبر البساط I بواسطة المحرك M1 ، بعد ذلك تتم عملية تقديم سلك الفاصم أين يتم قطعها بواسطة الرافعة A ، بعد عملية القطع يتم طي طرفي سلك الفاصم بواسطة الرافعة B ، بعد ذلك تقوم كلا من الدافعتين C و E بتركيب أغمدة جوانب الفاصم على مستوى الأنابيب الزجاجية ، بعد تجميع 12 فاصم منصهر يتم تعبئتها في علب ويتم بعد ذلك إخلاؤها.

توضيح حول اشغولة تركيب أغمدة الجوانب: ويتم ذلك بخروج الرافعتين C و E من اجل عملية تركيب أغمدة الجوانب في آن واحد ثم بعد ذلك رجوعهما في آن واحد، بعدها تقوم الدافعة F بتحرير الفواصم المنصهرة نحو مركز الإخلاء ثم تعود.

3- الاستغلال : يستوجب تشغيل النظام إلى عاملين :

- الأول مختص في عمليات القيادة و المراقبة و الصيانة الدورية .
- الثاني بدون اختصاص مكلف بملء الخزان بالأنابيب الزجاجية وتوفير الاغمدة.

4- الأمن : حسب الاتفاقيات الدولية المعمول بها.

5- التحليل الوظيفي:

- الوظيفة الشاملة (مخطط النشاط A-0):

W : طاقة كهربائية و وهوائية

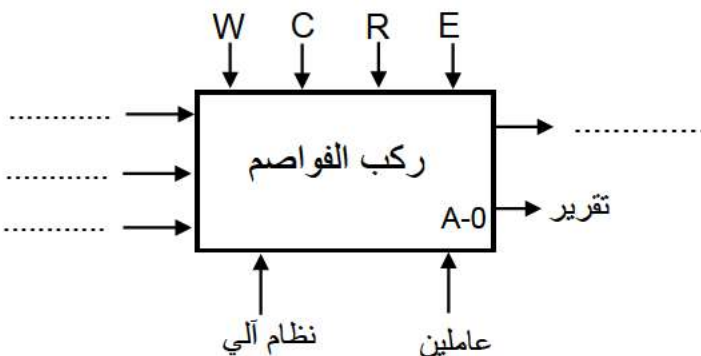
E : تعليمات الاستغلال.

C : إعدادات.

R : تعديلات :

N : عدد فواصم المنصهرة.

t : زمن تقديم سلك الفاصم.



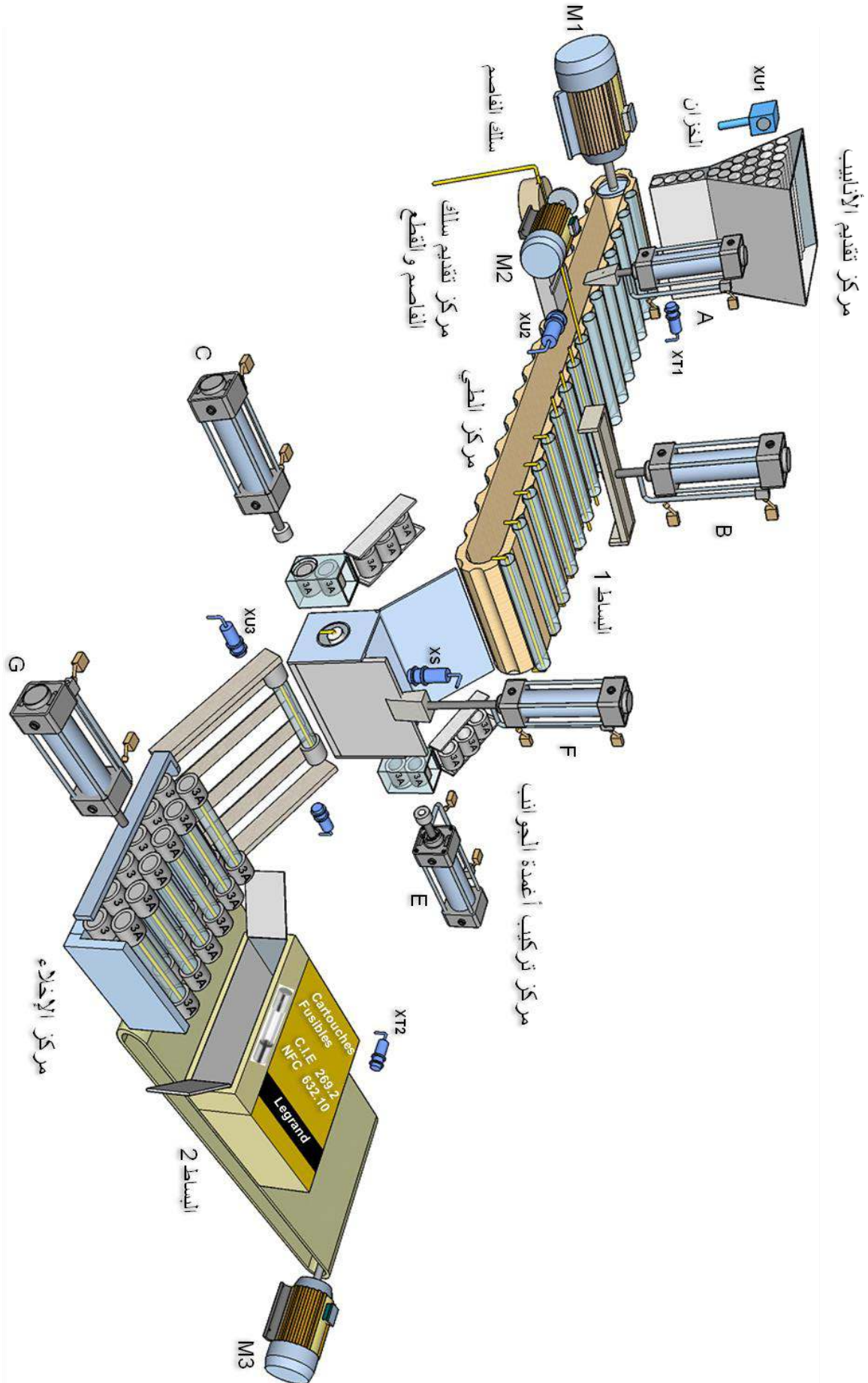
□ ليكن بيان أنماط التشغيل والتوقف (GEMMA) :

أنماط التشغيل والتوقف :

- كعمل تحضير يتم ملء خزان الأنابيب الزجاجية حيث يتم الكشف عنها بواسطة ملتقط XU1.
- بعد اختيار نمط التشغيل الآلي (Auto) بواسطة المبدلة " Auto/Manu " والتي تسمح باختيار نمط التشغيل وفق الاحتياج يضغط العامل على زر التشغيل Dcy حيث تنطلق دورة تشغيل الإنتاج العادي.
- يتوقف النظام في حالة نفاذ الأنابيب الزجاجية أو يضغط العامل على الزر الإيقاف Ar حيث يكمل النظام دورته ثم يتوقف.

○ التوقف الاستعجالي:

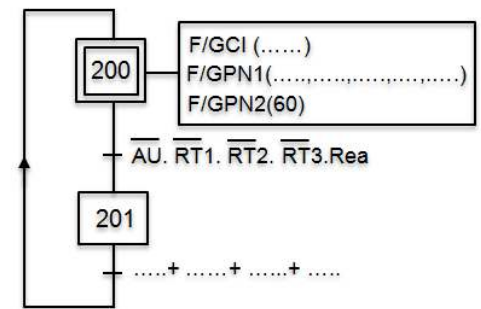
- عند وجود خلل ما فوق الحمولة للمحركات ، تتدخل المرحلات الحرارية من أجل قطع التغذية عن المحركات وإيقافها أو إذا رأى العامل أي خطر على النظام الآلي يتم الضغط على الزر " AU " مما يؤدي إلى الإيقاف الاستعجالي للنظام مباشرة بكامله.
- بعد زوال الخطر وإبطال مفعول زر التوقف الاستعجالي وتسليح المرحلات الحرارية RT ، يتم التحضير لإعادة التشغيل وبالضغط على الزر " Init " يوضع جزء المنفذ في الحالة الابتدائية وبعد تحقق الشروط الابتدائية CI يتوقف النظام في الحالة الابتدائية .



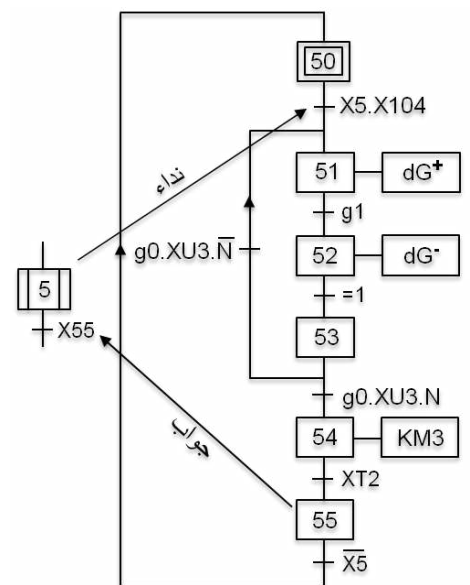
الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
أشغولة تقديم الأنابيب	M1 : محرك لا تزامني 3~ 220/380V اتجاه واحد للدوران.	KM1 : ملامس كهرومغناطيسي 24 فولط.	XT1: ملتقط جوار سعوي لحضور الأنابيب الزجاجية على مستوى البساط. XU1: ملا الخزان الأنابيب الزجاجية
أشغولة تقديم سلك الفاصم والقطع	M2 : محرك لا تزامني 3~ 220/380V اتجاه واحد للدوران مزود بمكبج. A : رافعة أحادية المفعول.	KM2 : ملامس كهرومغناطيسي dA : موزع 2/3 التحكم كهروهوائي 24 فولط	XU2: ملتقط لحضور سلك الفاصم. a : ملتقط نهاية الشوط.
أشغولة الطي	B : رافعة ثنائية المفعول.	dB ⁺ و dB ⁻ : موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط T : مؤجلة	b ₀ , b ₁ : ملتقطات نهاية الشوط. t : زمن التأجيل
أشغولة تركيب أعمدة الجوانب	C : رافعة ثنائية المفعول. E : رافعة ثنائية المفعول. F : رافعة ثنائية المفعول.	dC ⁺ و dC ⁻ : موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط dE ⁺ و dE ⁻ : موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط dF ⁺ و dF ⁻ : موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط	c ₀ , c ₁ : ملتقطات نهاية الشوط. e ₀ , e ₁ : ملتقطات نهاية الشوط. f ₀ , f ₁ : ملتقطات نهاية الشوط. XS: ملتقط جوار حثي لغلق بوابة تحرير الفاصم.
أشغولة الإخلاء:	G : رافعة ثنائية المفعول. M3 : محرك لا تزامني 3~ 220/380V اتجاه واحد للدوران.	dG ⁺ و dG ⁻ : موزع 2/4 التحكم كهروهوائي 24 فولط. KM3 : ملامس كهرومغناطيسي 24 فولط.	g ₀ , g ₁ : ملتقطات نهاية الشوط. XU3: ملتقط خلية كهروضوئية لحضور الفواصم المنصهرة على مستوى مركز الإخلاء. XT2: ملتقط جوار سعوي
القيادة و المراقبة و الحماية	- مبدلة تشغيل آلي/ تشغيل يدوي Auto /Manu - زر التشغيل : Dcy ، - زر الإيقاف : Ar - زر التهينة : Init ، - زر إعادة التسليح : Réa - زر التوقف الاستعجالي : AU - المرحلات الحرارية لحماية المحركات : RT1 ، RT2 ، RT3		

● شبكة التغذية: 50Hz , 3x380V

- متمن الأمن GS



- متمن تنسيق الأشغولات (الإنتاج العادي 1) GPN1



60 — العداد في الصفر

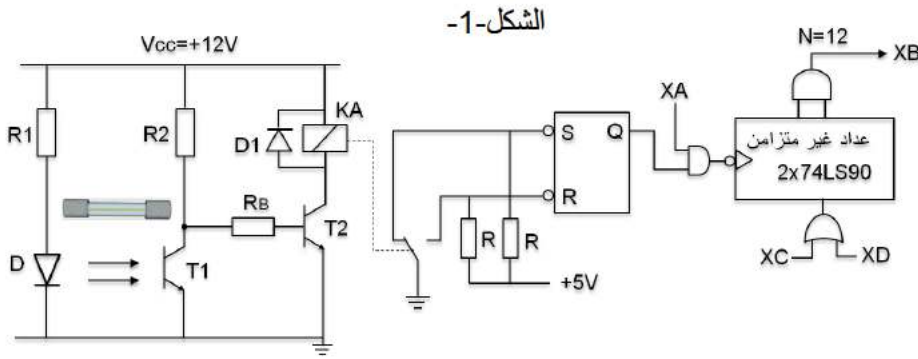
X104

61 — الأذن بالعد

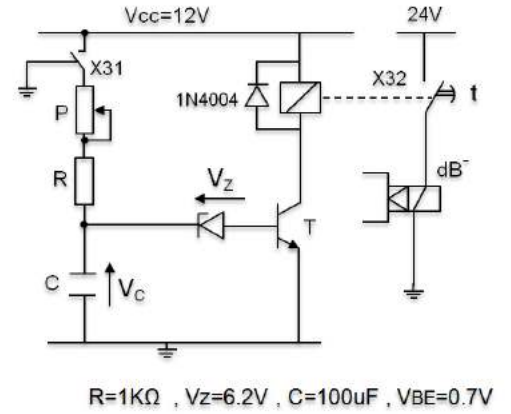
N=12

62 — =1

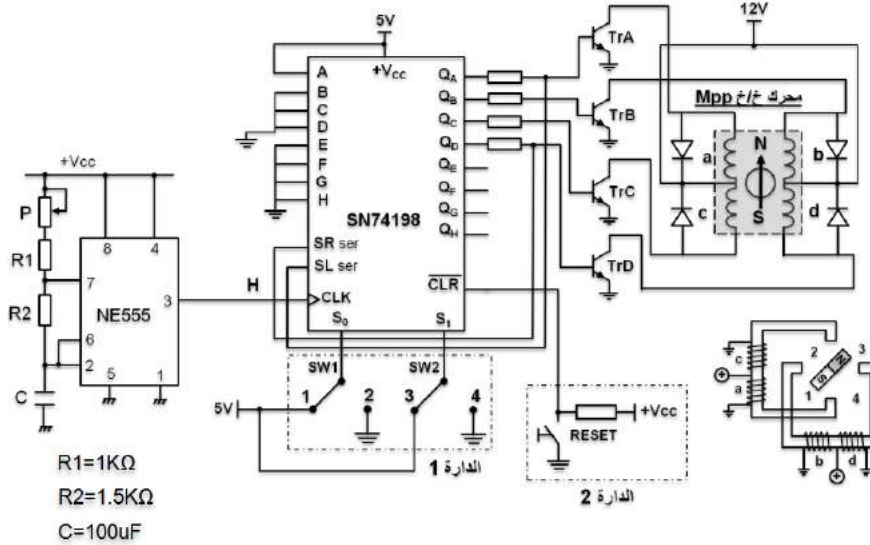
9- الانجازات التكنولوجية:
• دائرة عد الفواصل المنصهرة :



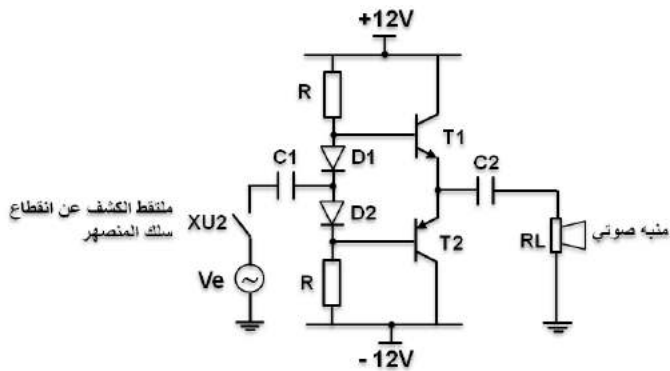
• دائرة التأجيل الشكل-2-



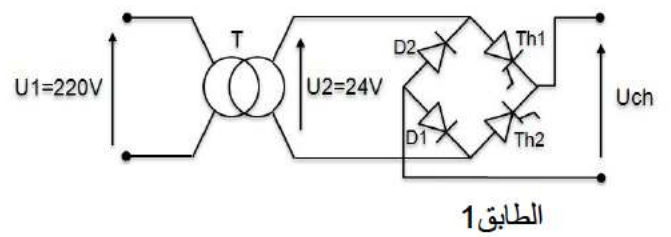
• دائرة التحكم في المحرك خ/م Mpp الشكل-3-



دائرة المنبه الصوتي: الشكل-4-



• دائرة التغذية الشكل-5-



- وثائق الصانع للدائرة المدمجة SN74198:

الجزء الأول (8 نقاط).

- س1: مستعينا بدفتر الشروط أكمل مخطط الوظيفة الشاملة (مخطط النشاط A-0) و مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 1.
- س2: أنشئ متمعن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم للاشغولة 4 (اشغولة تركيب أعمدة الجوانب).
- س3: اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتخميل والمخارج لمتمعن الاشغولة 5 (اشغولة الإخلاء).
- س4: أكمل رسم دائرة المعقب الكهربائي ودائرة المنفذات المتصدرة للاشغولة الإخلاء على وثيقة الإجابة 1.
- س5: ما دور المرحلة X53 في متمعن أشغولة الإخلاء.
- س6: أكمل ملء متمعن الأمن GS حسب دليل التشغيل والتوقف GMMA على وثيقة الإجابة 2.
- س7: أكمل ملء دليل GMMA اعتمادا على أنماط التشغيل والتوقف ومتمعن القيادة والتهيئة GCI ومتمعن الأمن GS على وثيقة الإجابة 2.

الجزء الثاني (3.5 نقاط).

- دائرة عد الفواصم المنصهرة الشكل 1 ص6:
- س8: أملء جدول تشغيل دائرة الكشف على وثيقة الإجابة 2.
- س9: مستعينا بمتمعن الأمن GS ومتمعن الإنتاج العادي 2 GPN2 عين كل من XC , XD ; XB , XA .
- س10: أكمل رسم المخطط المنطقي لدائرة العداد SN7490 على وثيقة الإجابة 2.
- من اجل ضمان الطي الجيد لسلك المنصهرة نستعمل دائرة التأجيل التالية للرافعة B.
- دائرة المؤجلة t الشكل 2 (ص6):
- س11: احسب قيمة المقاومة المتغيرة P لتحقيق التأجيل $t=5s$.

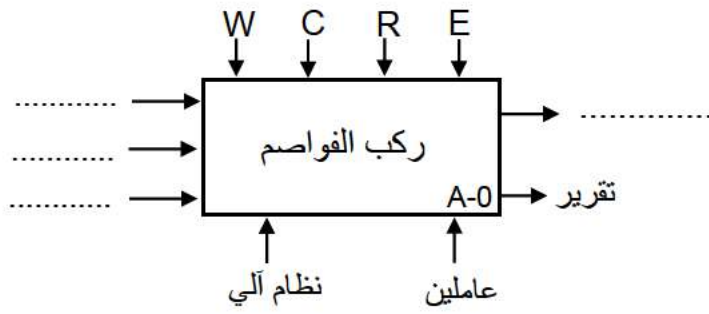
الجزء الثالث (4 نقاط).

- من اجل حصول ضبط دقيق لطول سلك الفواصم المنصهرة نستبدل المحرك M2 بمحرك خطوة/خطوة Mp/p.
- دائرة التحكم في المحرك خ/خ Mpp الشكل 3 ص6.
- س12: بالنسبة لإشارة الساعة احسب قيمة المقاومة P للحصول على دور $T=0.5s$.
- س13: ما دور الدارة 1 ؟
- س14: ما دور الدارة 2.
- س15: ماهي القيمة الابتدائية لشحن السجل اذا اكتفينا بالمداخل الاربع ABCD ؟
- س16: حسب وثائق الصانع أكمل الجدول الخاص بالدائرة 1 على وثيقة الإجابة 2.
- س17: عين كل من خصائص المحرك خ/خ Mpp ($m, P, K1, K2$) واحسب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية إذا كان نمط التبديل تناظري.
- س18: من اجل تنبيه العامل بقطع سلك المنصهرة نستعمل التركيب الشكل 4 احسب قيمة المقاومة RL من اجل استطاعة مفيدة اسمية $PUMAX=20W$.

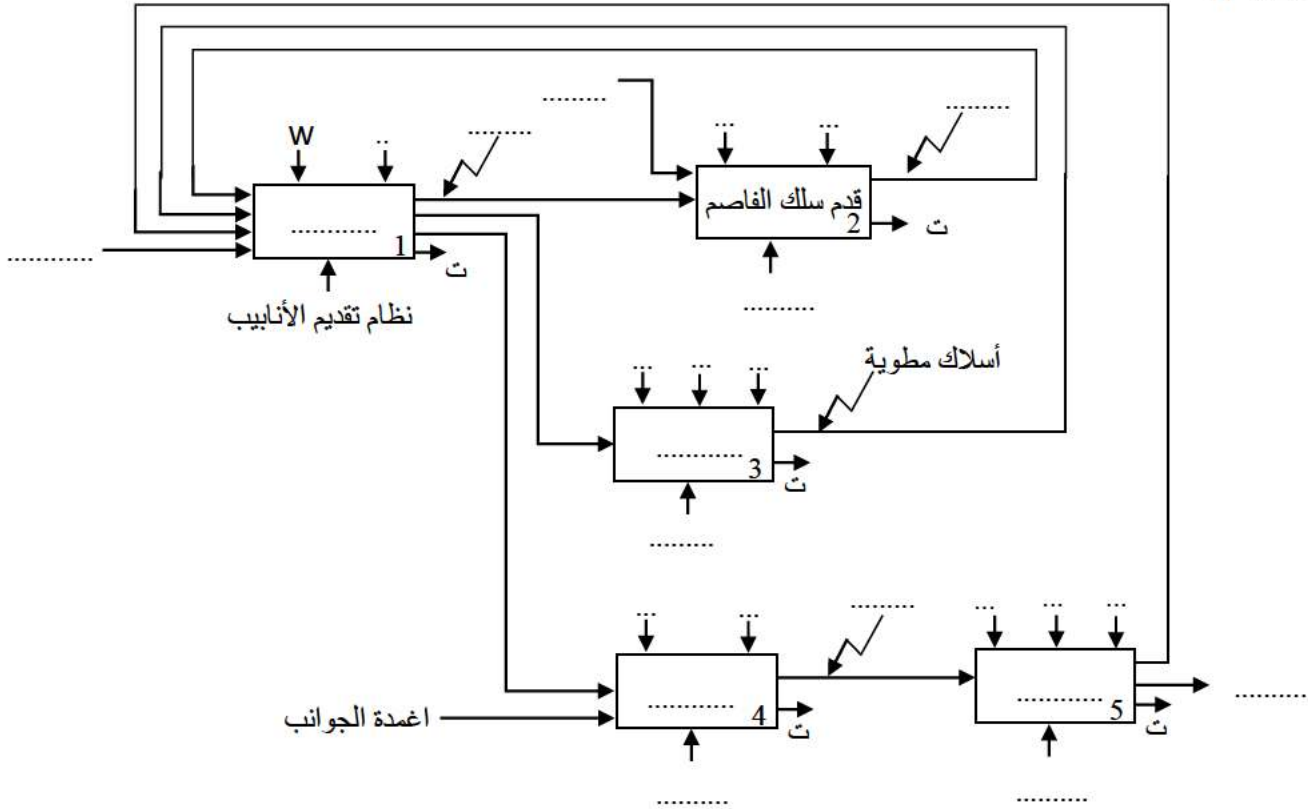
الجزء الرابع (4.5 نقاط).

- دائرة التغذية الشكل 5 (ص6):
- دراسة محول شبكة التغذية:
- خصائص محول شبكة التغذية أحادي الطور T الخاص ببعض المنفذات المتصدرة 100VA , 220V/24V , 50Hz .
- يغذي هذا المحول حمولة بمعامل استطاعة 0.80 وبتيار I_{2n} .
- س19: احسب الهبوط التوتر الثانوي ΔU_2 عند التيار الثانوي الاسمي I_{2n} . وإذا علمت أن $R_s=0.12\Omega$ و $X_s=0.6\Omega$
- س20: احسب الاستطاعة P_{1cc} المستهلكة في حالة قصر دائرة إذا كان $I_{2cc} = I_{2n}$.
- الطابق 1 الشكل 5 (ص6):
- س21: لماذا يسمى الطابق 1 بجسر مختلط ؟
- س22: احسب القيمة المتوسطة لتوتر الحمولة U_{ch} إذا كانت زاوية القدح $\alpha=60^\circ$.
- س23: إذا كانت زاوية القدح $\alpha=0^\circ$ بماذا يمكن استبدال الجسر المختلط للطابق 1 ؟

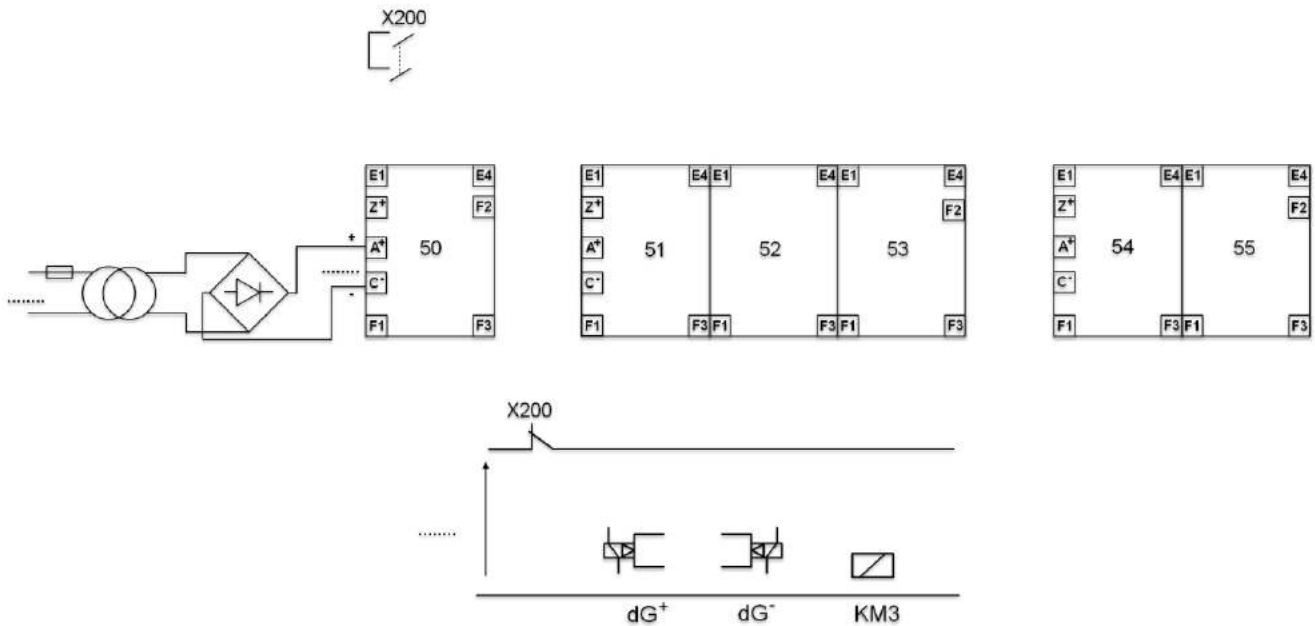
(ج1)



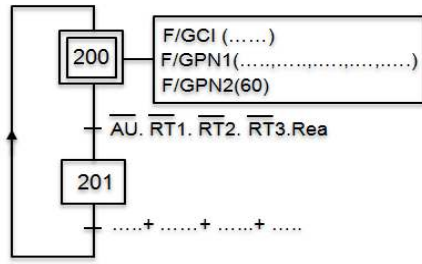
مخطط الشايط A-0:



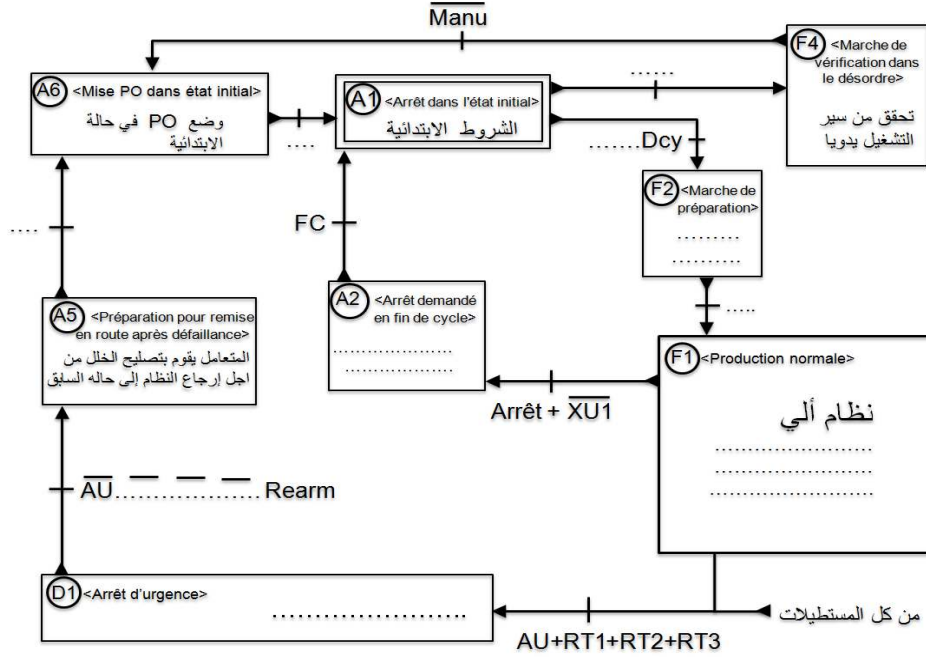
ج4: دائرة المعقب الكهربائي ودائرة المنفذات المتصدرة.



ج6:



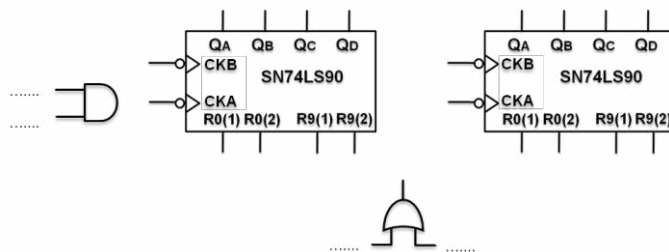
ج7: دليل أساليب التشغيل والتوقف GEMMA .



ج8: جدول تشغيل دائرة الكشف .

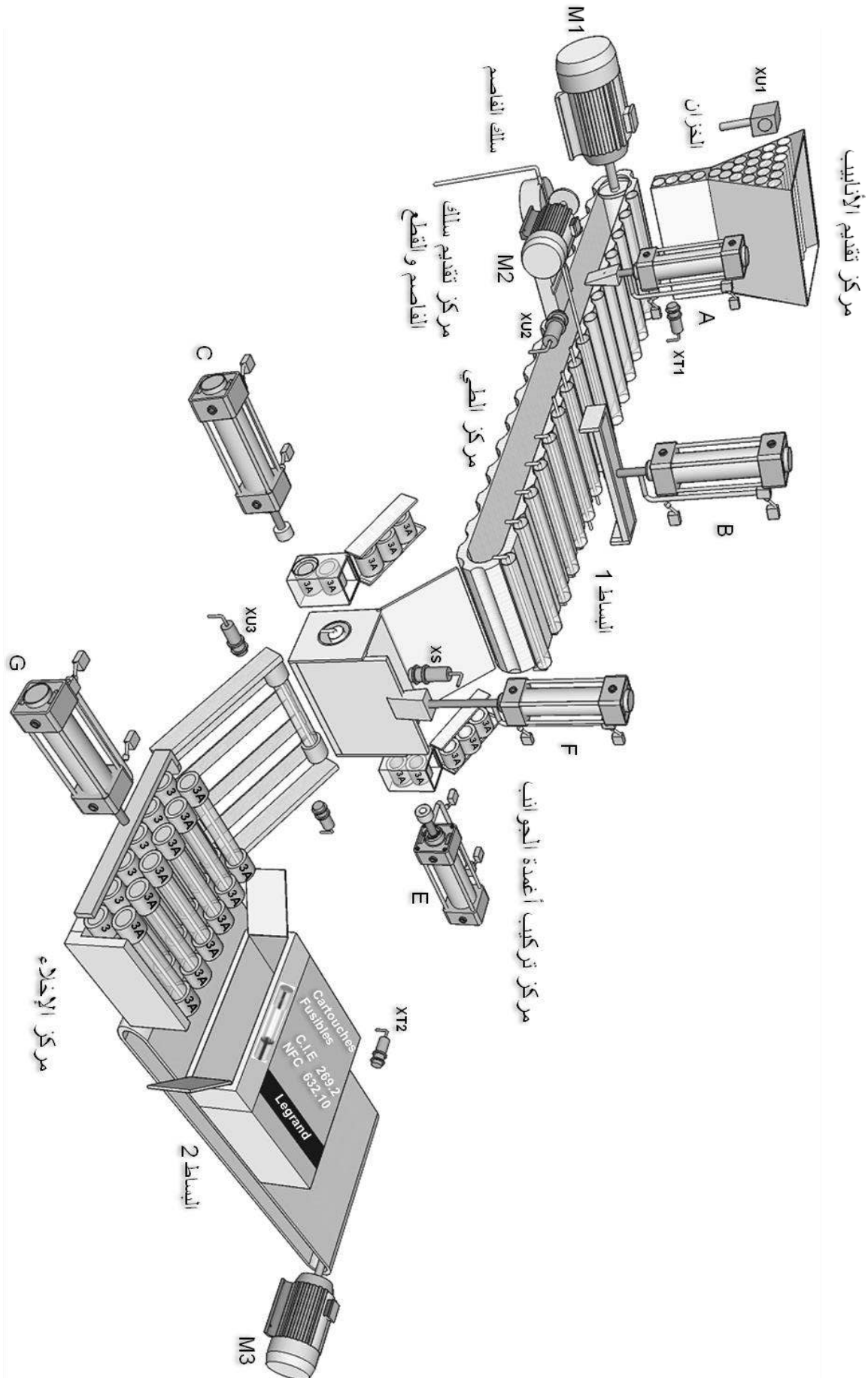
Q	S	R	المقحل T2	المقحل T1	
					غياب الفاصم
					حضور الفاصم

ج10: دائرة العداد لعد 12 فاصم:



ج16: إكمال الجدول.

الوضعية	SW2	SW1	التعيين
3	1	3	شحن متوازي بواسطة المداخل ABCD
3	2	2	
4	1	1	
4	2	2	



الموضوع الثاني: نظام ألي لتشكيل الهوائيات المقعرة

يحتوي هذا الموضوع على: 9 صفحات.

- العرض من الصفحة من 10 إلى 15 الصفحة .
- العمل المطلوب: الصفحة : 16
- وثائق الإجابة من الصفحة 17 إلى الصفحة 18.

- دفتر الشروط:

1- هدف التآلية: يجب على النظام أن ينجز في أدنى وقت ممكن و بصفة مستمرة ، تشكيل هوائيات مقعرة ذات حجم صغير انطلاقا من صفائح معدنية جاهزة مسبقا .

2- وصف التشغيل :

عند حضور الصفيحة المعدنية في مركز التقديم ، يتم تقديمها إلى مركز التشكيل بواسطة الرافعة V ، عملية التشكيل تتم بواسطة الرافعتين G و P .
بعد ذلك تقوم الرافعة P والتي يديرها محرك M1 بتحويل الصفيحة المعدنية المشكلة إلى مركز الطلاء ، بعد نهاية عملية الطلاء تمرر الصفيحة عبر المجفف.
بعد ذلك تتم عملية الإخلاء و التجميع لكل 25 هوائي مقعر (وجود ملتقط DE يكشف عن الهوائيات المقعرة غير الصالحة).
توضيح حول اشغولة التشكيل: تخرج الرافعة G لتشكيل الصفيحة تم تعود وبعدها يدور المحرك M2 في الاتجاه الأمامي مع خروج الرافعة P معا لتوضع الصفيحة على مستوى مركز الطلاء تم يدور المحرك M2 في الاتجاه الخلفي مع رجوع الرافعة P معا.

3- الاستغلال : تحتاج العملية إلى وجود عاملين :

- عامل اختصاصي لقيادة و مراقبة النظام و الصيانة .
- عامل بدون اختصاص لإحضار القطع المعدنية على مستوى مركز التموين ورفع الهوائيات المقعرة غير الصالحة .

4- الأمن : حسب اتفاقيات الأمن المعمول بها.

5- التحليل الوظيفي:

- الوظيفة الشاملة : مخطط النشاط A-0

W: طاقة كهربائية + طاقة هوائية.

E: تعليمات الاستغلال.

C: إعدادات.

R: تعديلات.

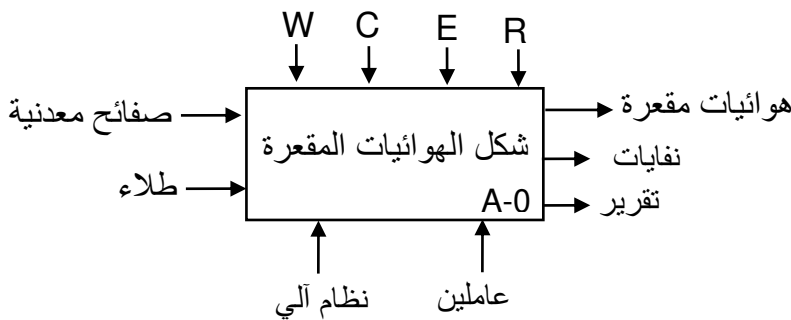
N: عدد الهوائيات.

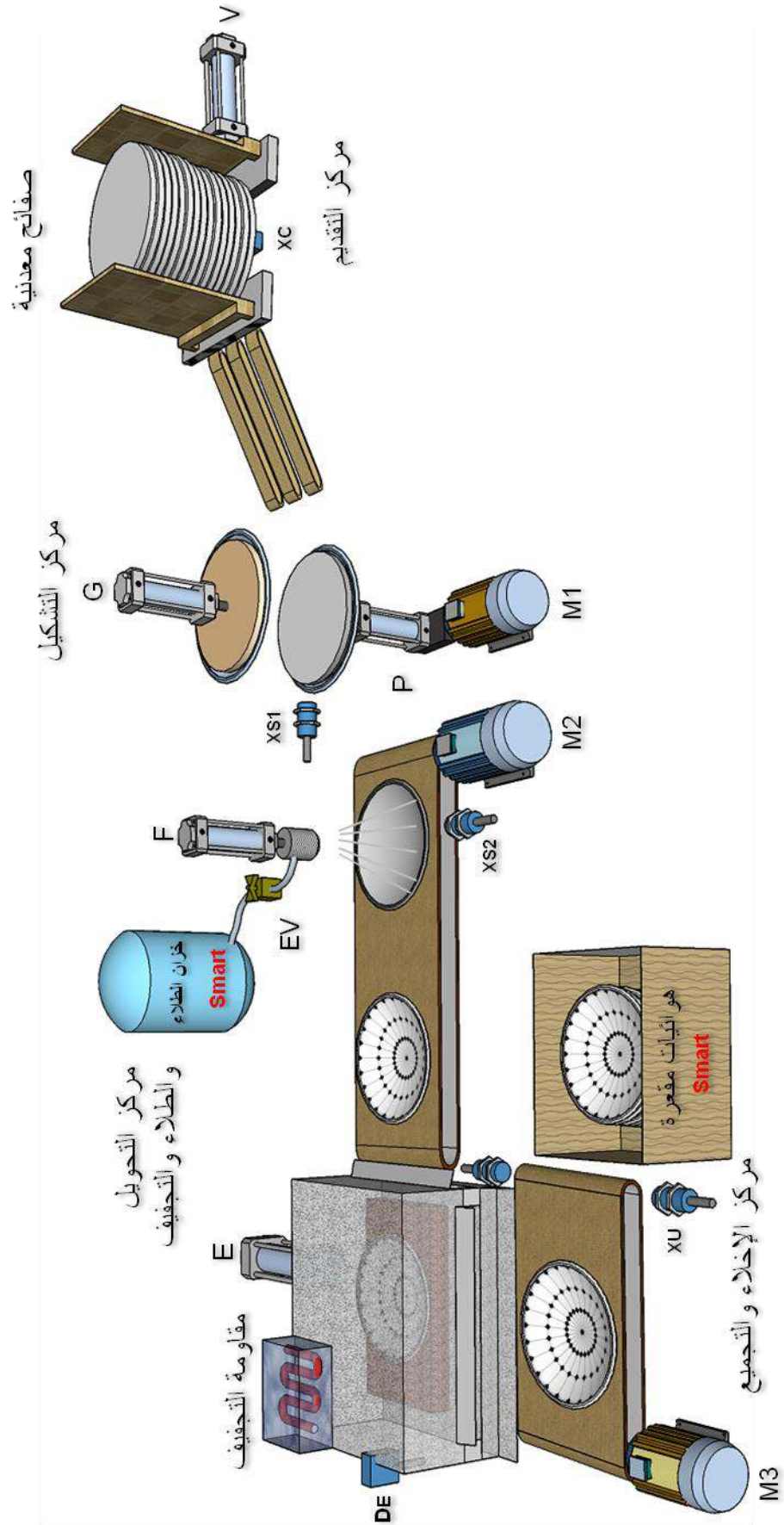
t: زمن التأجيل.

- التحليل الوظيفي التنازلي:

يحتوي هذا النظام على أربع اشغولات وهي:

- اشغولة التقديم.
- اشغولة التشكيل.
- اشغولة التحويل والطلاء و التجفيف .
- اشغولة الإخلاء و التجميع.



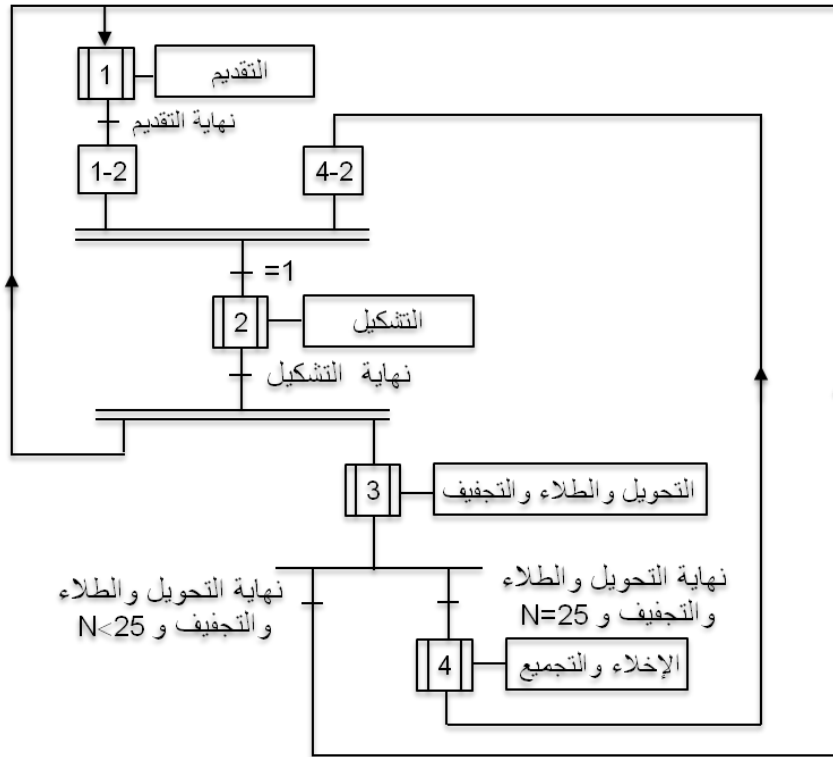
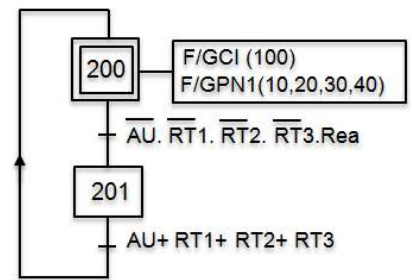
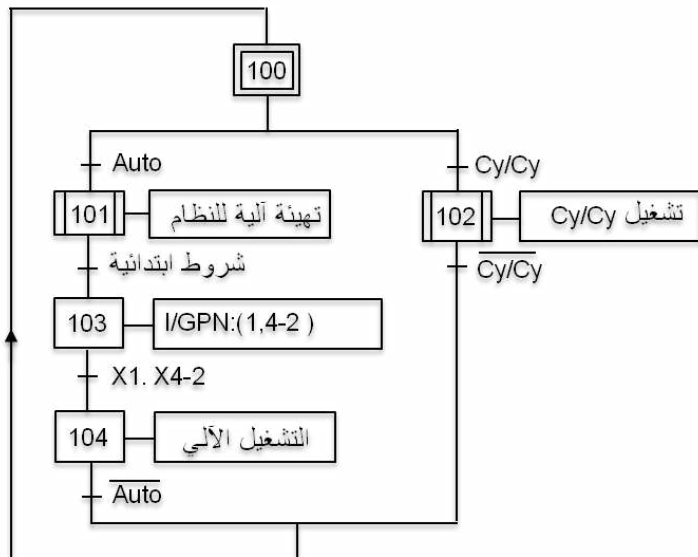
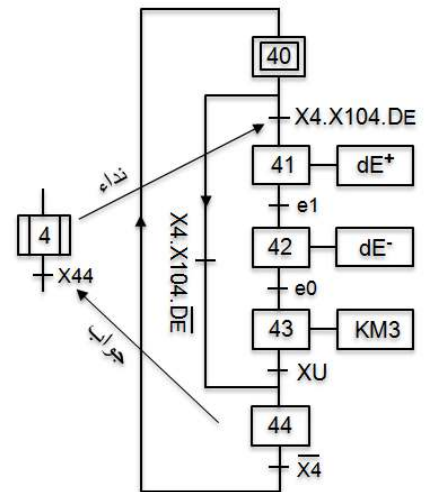


الأشغولات	المنفذات	المنفذات المتصدرة	الملتقطات
أشغولة : التقديم	V : رافعة مزدوجة المفعول	dV^+ و dV^- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي $\sim 24\text{ v}$	v_1 و v_0 : ملتقطات نهاية الشوط XC1 : ملتقط حضور الصفيحة المعدنية.
أشغولة : التشكيل	G : رافعة مزدوجة المفعول. P : رافعة مزدوجة المفعول. M1 : محرك اللاتزامني ثلاثي الطور، اتجاهين للدوران مزود بمكبج.	dG^+ و dG^- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي $\sim 24\text{ v}$ dP^+ و dP^- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي $\sim 24\text{ v}$ KM1AV : ملامس $\sim 24\text{v}$ (الاتجاه الأمامي) KM1AR : ملامس $\sim 24\text{v}$ (الاتجاه الخلفي)	g_1 و g_0 : ملتقطات نهاية الشوط P_1 و P_0 : ملتقطات نهاية الشوط XS1 : ملتقط جوار حثي لحضور الهوائيات.
أشغولة : التحويل و الطلاء و التجفيف	F : رافعة مزدوجة المفعول. EV : كهروصمام. M2 : محرك اللاتزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران . RCh : مقاومة التجفيف.	dF^+ و dF^- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي $\sim 24\text{ v}$ KMEV : ملامس كهرومغناطيسي $\sim 24\text{v}$ KM2 : ملامس كهرومغناطيسي $\sim 24\text{v}$ KMR _{Ch} : ملامس كهرومغناطيسي $\sim 24\text{v}$ T : مؤجلة	f_1 و f_0 : ملتقطات نهاية الشوط XS2 : ملتقط جوار حثي لحضور الهوائيات. t : زمن التأجيل
أشغولة : الإخلاء و التجميع	E : رافعة مزدوجة المفعول. M3 : محرك اللاتزامني ثلاثي الطور اتجاه واحد للدوران .	dE^+ و dE^- : موزع 2/4 ثنائي الاستقرار كهروهوائي $\sim 24\text{ v}$ KM3 : ملامس كهرومغناطيسي $\sim 24\text{v}$	e_1 و e_0 : ملتقطات نهاية الشوط DE : ملتقط الكشف عن الهوائيات المقعرة غير الصالحة XU : ملتقط خلية كهروضوئية

● شبكة التغذية :

❖ شبكة التغذية : 220V/380 50Hz

❖ كل المنفذات المتصدرة تشتغل بتوتر $\sim 24\text{V}$

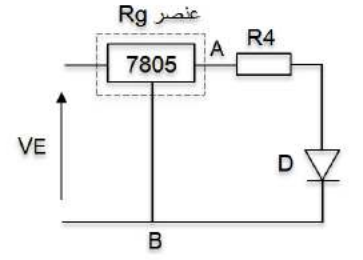
متن تنسيق الأشغولات GPNمتن الأمن :متن القيادة و التهيئة:أشغولة الاخلاء والتجميع

8- الانجازات تكنولوجية.

الشكل 1

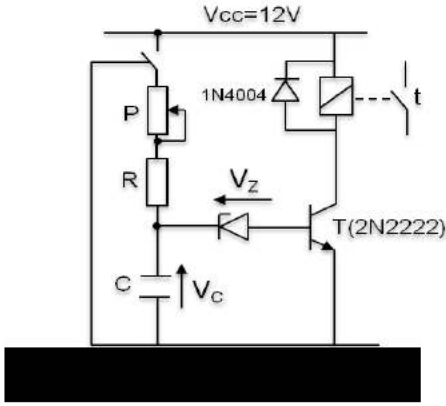
- دائرة عداد الهوائيات المقعرة الشكل 1:

الشكل 2

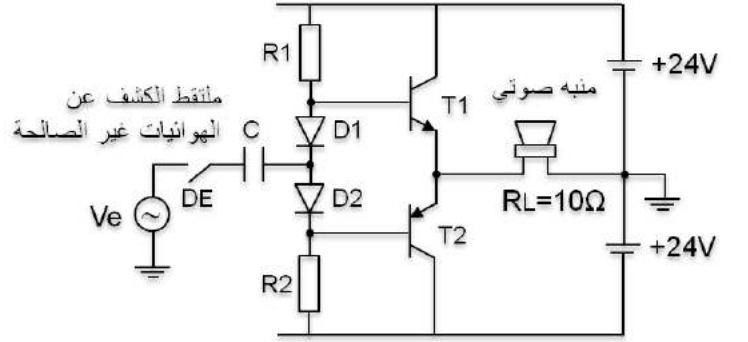


- دائرة التأجيل بخلية RC الشكل 3:

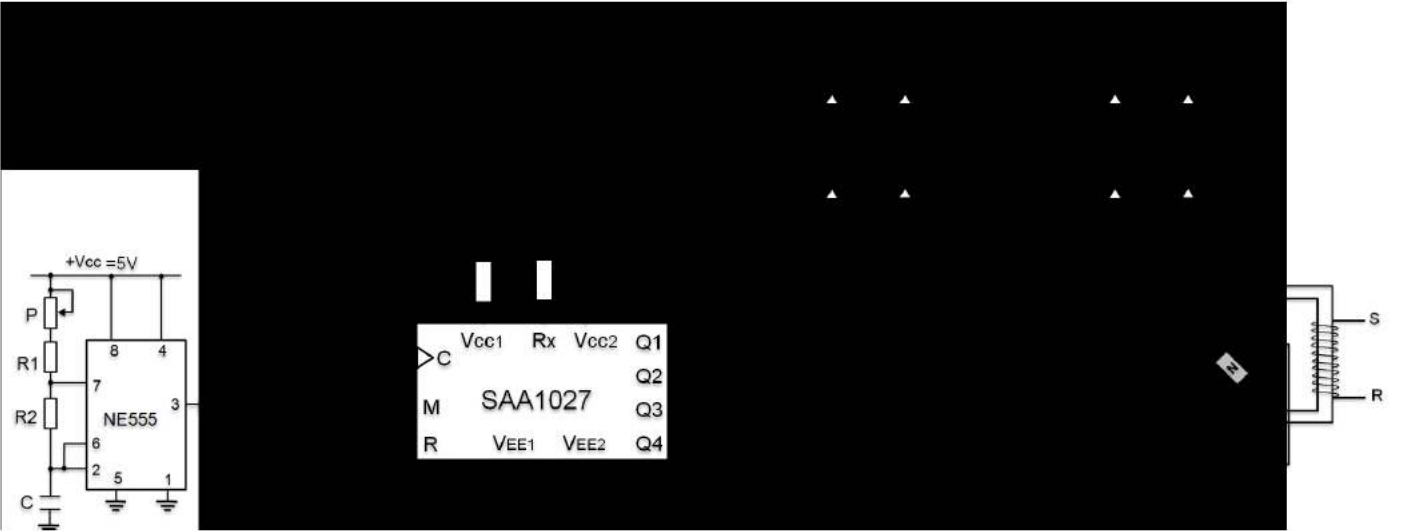
الشكل 3



- دائرة الكشف عن الهوائيات غير الصالحة الشكل 4:



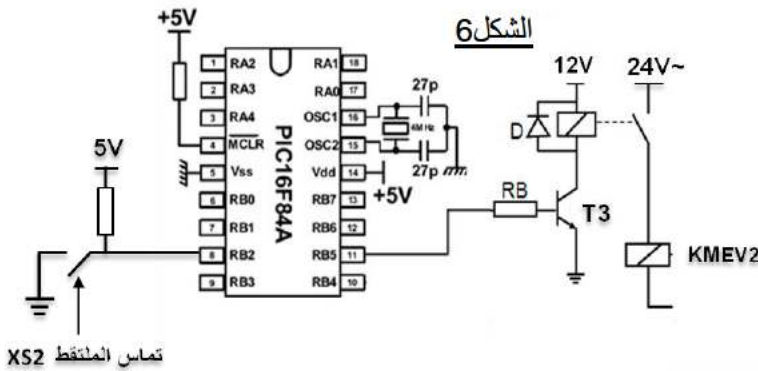
- دائرة التحكم في المحرك خ/خ Mpp الشكل 5



$R1=1K\Omega$, $R2=1.5K\Omega$, $C=100\mu F$

- دائرة الميكرومراقب PIC16F84 الشكل 5:

الشكل 6



9- الملحق
- وثائق الصانع لصمام زينر.

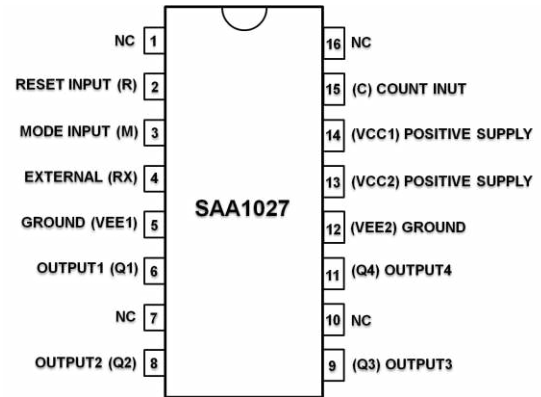
المرجع	Zener Voltage		
	Vz(v)		Iz(v)
	Min	Max	mA
BZXC85C6V2	5.8	6.6	35
BZXC85C8V2	7.7	8.7	25
BZXC85C12	11.4	12.7	20

- وثائق الصانع للدائرة المدمجة SAA1027

جدول التشغيل للدائرة المدمجة SAA1027

Counting séquence	M=L				M=H			
	Q1	Q2	Q3	Q4	Q1	Q2	Q3	Q4
0	L	H	L	H	L	H	L	H
1	H	L	L	H	L	H	H	L
2	H	L	H	L	H	L	H	L
3	L	H	H	L	H	L	L	H
0	L	H	L	H	L	H	L	H

M= H : اتجاه الدوران مع عقارب الساعة
M= L : اتجاه الدوران عكس عقارب الساعة



مداخل التحكم للدائرة SAA1027

المداخل	التعيين
R	Reset: الوضع في الحالة الابتدائية
M	Mode: اختيار اتجاه الدوران
C	Count: مدخل إشارة الساعة

- وثائق الصانع للمحرك M2

MOTEUR ASYNCHRONE à cage							
TYBE	LS80L3	N°	698161	Δ V	220	A	5.65
KW	1.5	COSφ	0.85	Y V	380	A	3.26
tr/min	1430	PH	3	Hz	50	rd%	82

العمل المطلوب:

الجزء الأول (6.5 نقطة):

- س1: أكمل مخطط النشاط A0 على وثيقة الإجابة 1 .
- س2 : ارسـم مـتمـن (Grafcet) مـن وـجـهـة نـظـر جـزء التـحـكـم لـأشـغـولـة "التشـكـيـل" .
- س3 : اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتخميل لمتـمـن أشـغـولـة الإخـلاء والتـجـمـيـع .
- س4 : أكمل رسم دائرة المعقب الهوائي للأشغولة الإخلاء والتجميع على وثيقة الإجابة ص 1.
- س5 : هل يمكن وضع منصهرات من نوع gG مكان المنصهرات aM في القاطع العازل حامل المنصهرات للمحرك ؟ علل.

الجزء الثاني (4 نقطة):

- دائرة عد الهوائيات المقعرة الشكل 1 ص 14.
- س6: ما اسم الطابق 1 .
- لتفادي إتلاف الطابق 1 في الشكل 1 نستبدله بالتركيب الشكل 2:
- س7: ما اسم المركب Rg.
- س8: احسب في هذه الحالة قيمة المقاومة R4 إذا كانت خواص الثنائية D (1.6V , 20mA).
- س9: في الطابق 2 ماهو الشكل الذي يحدث في حالة حضور الهوائية المقعرة ؟ اقترح حلا لهذا المشكل.
- س10: أكمل رسم المخطط المنطقي لدائرة العداد على وثيقة الإجابة ص 1.
- دائرة التأجيل بخلية RC الشكل 3 (ص 14):
- نريد تأجيل عملية التشكيل للهوائيات المقعرة لمدة $t = 15S$ لذلك تم التركيب حسب الشكل (3).
- س11: من وثائق الصانع اختر مرجع صمام زينر المناسب من اجل الحصول على قيمة توتر الشحن $V_c = 9V$ ؟
- س12: احسب سعة المكثفة اللازمة للحصول على قيمة توتر الشحن $V_c = 9V$.
- س13: من اجل تنبيه العامل بوجود هوائيات غير صالحة نستعمل التركيب الشكل 4 احسب القيمة العظمي للتيار I_{cmax} في الحموله RL.

الجزء الثالث (3.5 نقطة):

- من اجل التدوير الدقيق للرافعة P ووفق زاوية معينة للتدوير استعملنا محرك خطوة/خطوة Mp/p الشكل 5 صفحة 14 من 18
- دائرة التحكم في المحرك خ/خ Mpp الشكل 5 (ص 14):
 - س14:
 - احسب قيمة المقاومة P للحصول على دور $T = 1s$.
 - ما دور الطابق 1 ؟
 - س15: أراد زميلك أن يحدد اتجاه دوران المحرك خ/خ Mpp ، ساعد زميلك في تحديد العنصر المسؤول عن تغيير اتجاه الدوران للمحرك وتحديد الاتجاه الحالي للدوران مستعينا بالشكل 5 ص 14 ووثائق الصانع ص 15.
 - س16: حسب جدول التشغيل للدائرة المدمجة SAA1027 . هل التبديل للتغذية تناظري أم غير تناظري ؟
 - س17: عين كل من خصائص المحرك خ/خ Mpp ($m, P, K1, K2$) واحسب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية.
 - س18: أردنا استبدال الدائرة المدمجة SAA1027 الخاصة بالمحرك خ/خ Mpp بدائرة مدمجة أخرى ، اقترح حلا لذلك؟

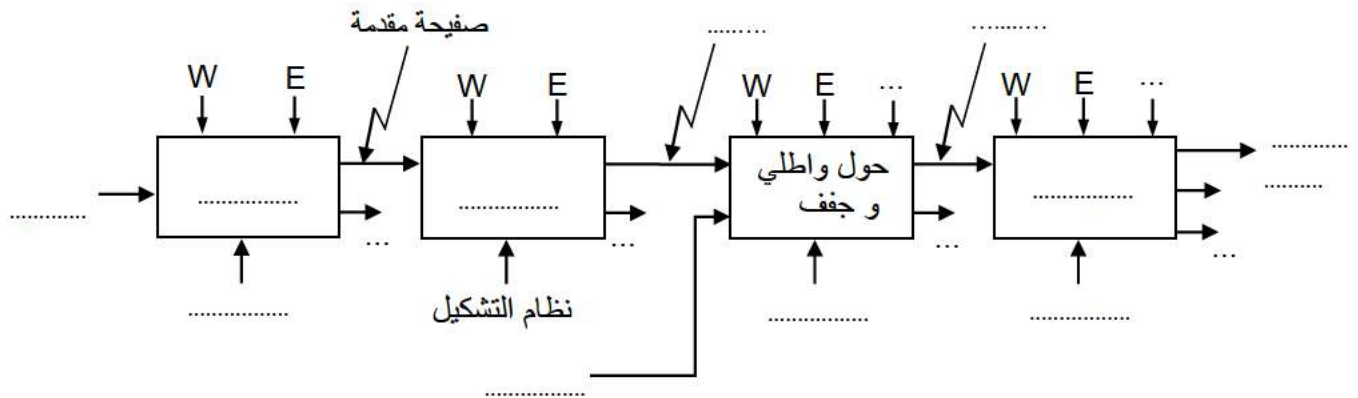
الجزء الرابع (3 نقطة):

- نريد استبدال التكنولوجيا المربوطة (المعقب الهوائي) للأشغولة الإخلاء والتجميع بالتكنولوجيا المبرمجة بالمبرمج الآلي (API).

- س19: مثل متمن أشغولة الإخلاء والتجميع في منطق المبرمج الآلي API بلغة الغرافسات على وثيقة الإجابة 2 .
- دائرة بالميكرومراقب PIC16F84 الشكل 6 (ص 16):
 - س20: أكمل البرنامج الخاص بتأجيل عملية الطلاء على وثيقة الإجابة ص 2.

الجزء الخامس (3 نقطة):

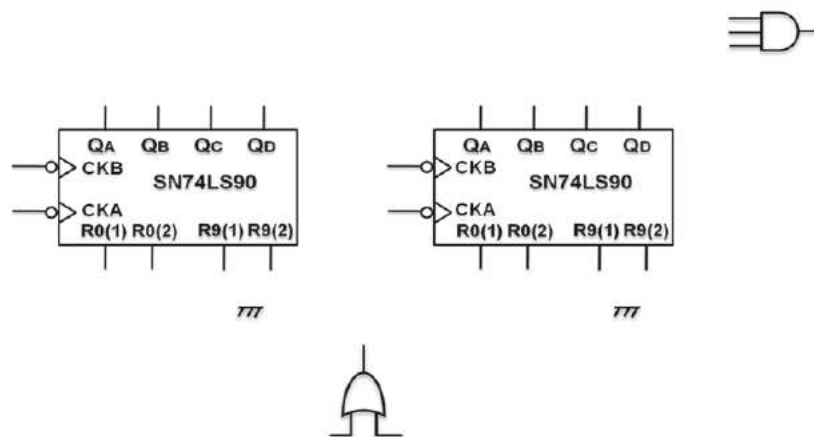
- المحرك M2 ذو إقران نجمي ، لوحة موصفاته تحمل الخصائص التالية حسب وثائق الصانع للمحرك M2 صفحة 15:
- س21: احسب الانزلاق.
- س22 : احسب الاستطاعة الممتصة ومجموع الضياعات.
- س23 : احسب المردود وقارنه مع الموجود على اللوحة الاشارية. ماذا تستنتج؟



ج4:



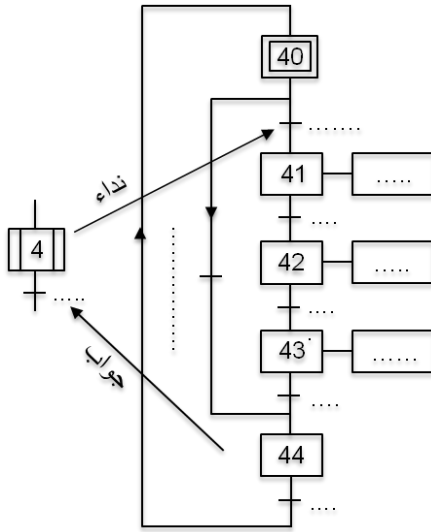
ج10:



ج18:

المتن من وجهة نظر API

عنونة المداخل والمخارج



المخارج Output	المداخل Input

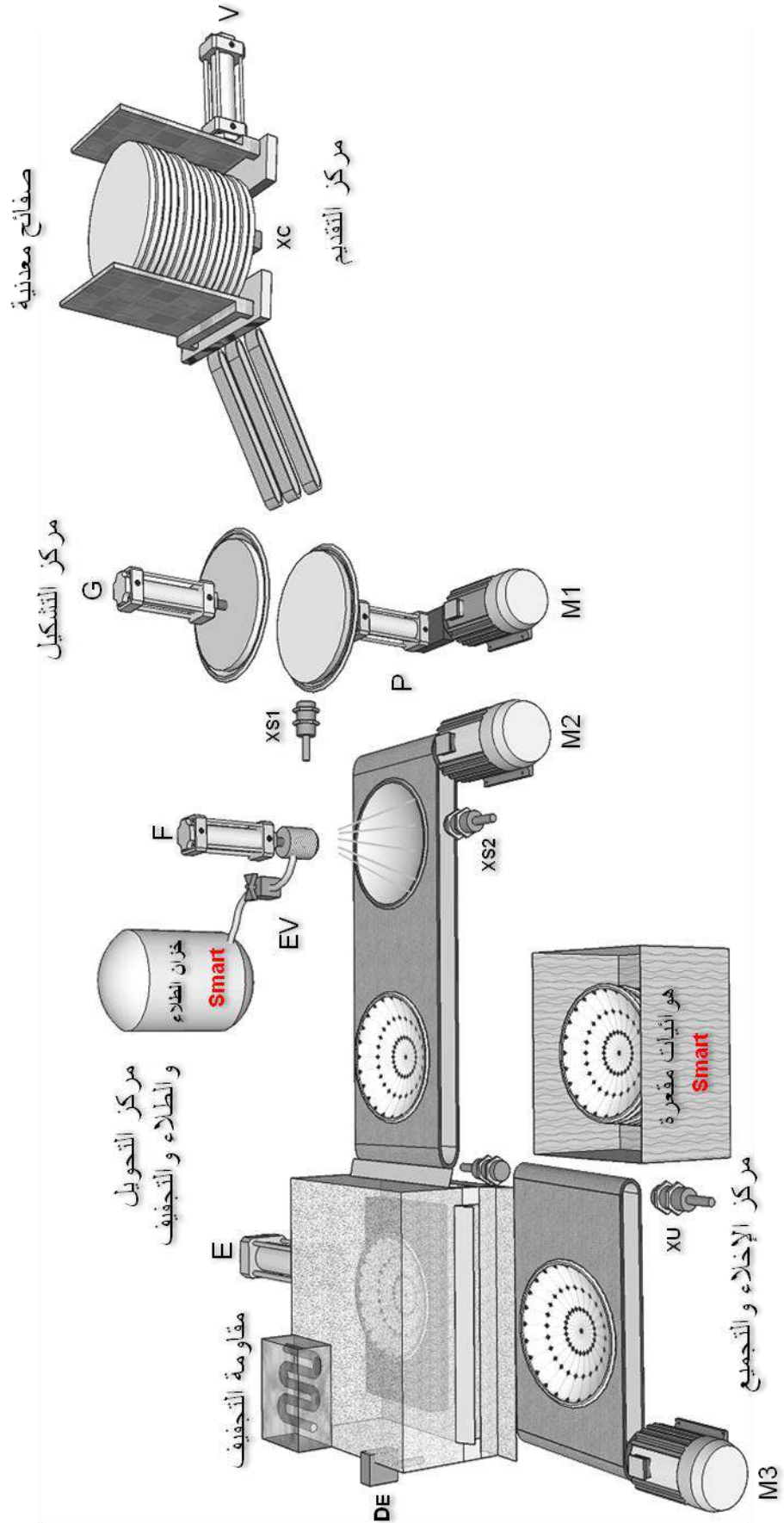
ج19:

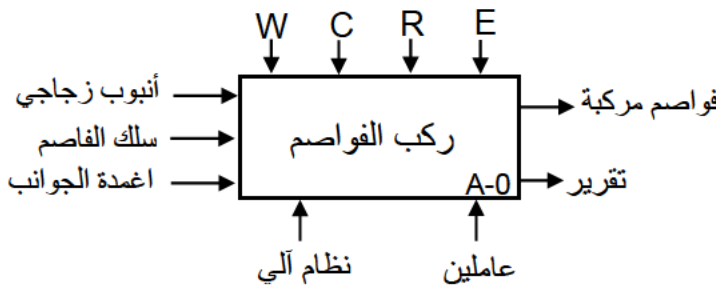
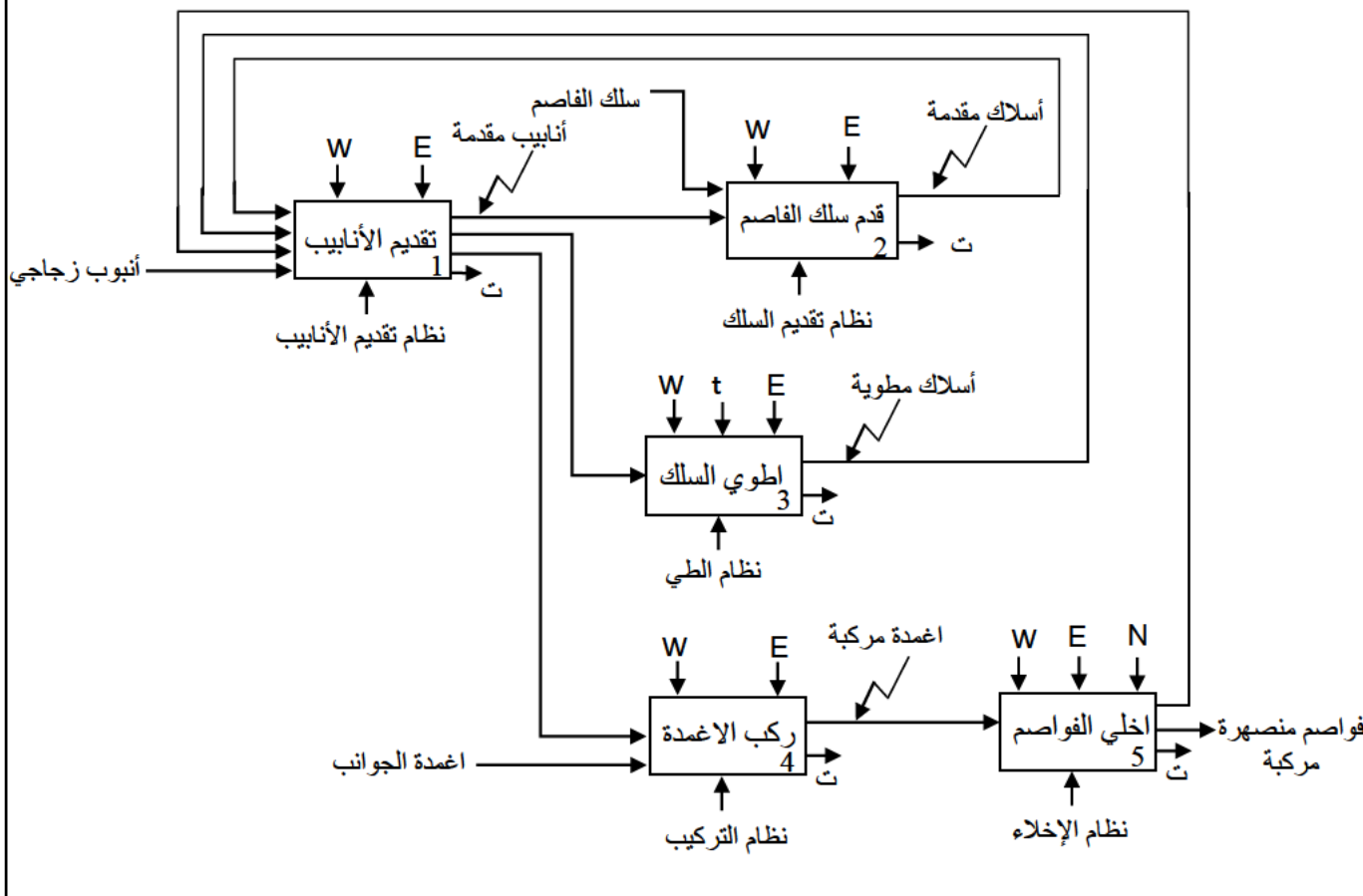
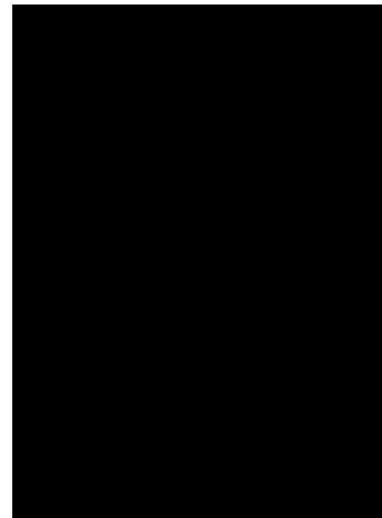
افتح الكهروصمام EV2 (عملية الطلاء) (اجعل RB5=1) ; PORTB, RB5
 نداء برنامج جزئي tempo ; CALL
 ; BCF PORTB, RB5
 اشحن السجل w بالقيمة FF ; tempo MOVLW
 انقل محتوى السجل W في السجل tempo ; tempo
 ; boucle DECFSZ tempo ,1
 اذهب إلى الحلقة boucle ; GOTO

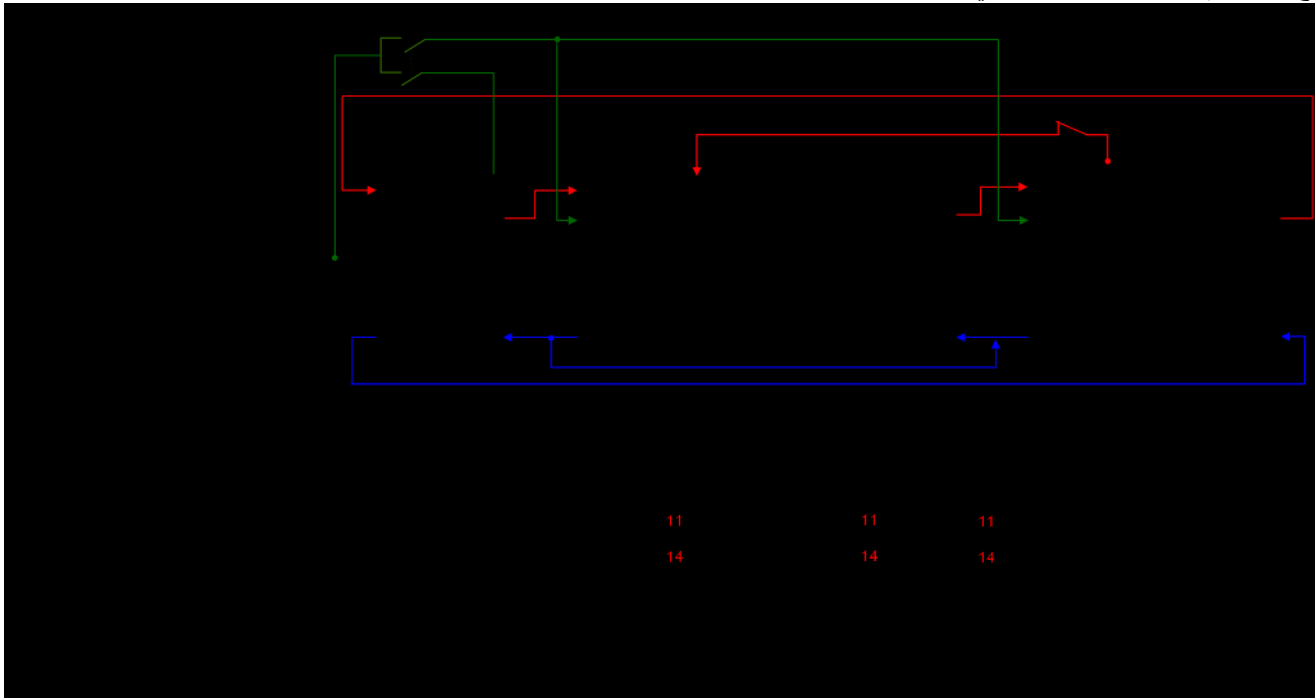
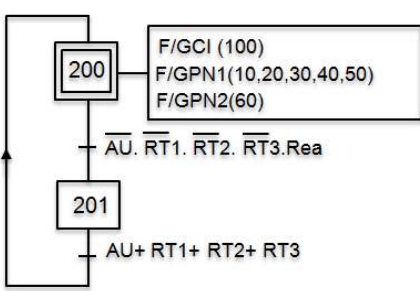
لمن أراد استبدال كتابة البرنامج بحساب زمن التأجيل

احسب جزء من زمن التأجيل:

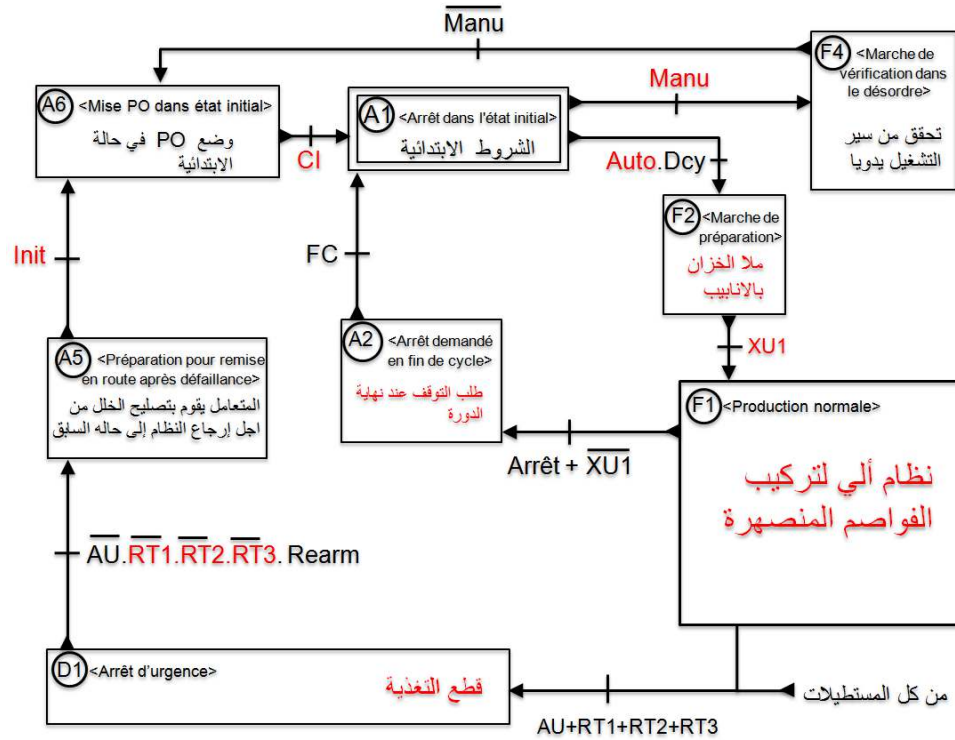
MOVLW 0x255
 MOVWF Temp
 Boucle DECFSZ Temp , 1
 GOTO Boucle



العلامة	عناصر الإجابة الموضوع الأول
<p>0.5</p>	<p>ج1: مخطط النشاط A-0</p> <p>إعداد الأستاذ: ولدقادة Email : marouaneouldkada@gmail.com Face book: Nedjadi Ouldkada</p> 
<p>1.25</p>	
<p>1.25</p>	<p>ج2 : متمن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم للاشغولة 4 (اشغولة تركيب أعمدة الجوانب).</p> <p>تقبل حلول أخرى</p> 

العلامة		عناصر الإجابة الموضوع الأول																											
المجموع	جزء	ج3: جدول معادلات التنشيط والتحميل لمتن الاشغولة 5 (اشغولة الإخلاء).																											
	1.5	<table><tr><th>المراحل</th><th>التنشيط</th><th>التحميل</th><th>المخارج</th></tr><tr><td>X50</td><td>$X54.\overline{X5} + X200$</td><td>X51</td><td></td></tr><tr><td>X51</td><td>$X50 . X5. X104 + X53.g0.XU3.\overline{N}$</td><td>$X52 + X200$</td><td>dG⁺</td></tr><tr><td>X52</td><td>$X51 . g1$</td><td>$X53+ X200$</td><td>dG⁻</td></tr><tr><td>X53</td><td>$X52. 1$</td><td>$X54+X51 X200$</td><td></td></tr><tr><td>X54</td><td>$X53. g0.XU3.N$</td><td>$X55+ X200$</td><td>KM3</td></tr><tr><td>X55</td><td>$X54 . XT2$</td><td>$X50+ X200$</td><td></td></tr></table>	المراحل	التنشيط	التحميل	المخارج	X50	$X54.\overline{X5} + X200$	X51		X51	$X50 . X5. X104 + X53.g0.XU3.\overline{N}$	$X52 + X200$	dG ⁺	X52	$X51 . g1$	$X53+ X200$	dG ⁻	X53	$X52. 1$	$X54+X51 X200$		X54	$X53. g0.XU3.N$	$X55+ X200$	KM3	X55	$X54 . XT2$	$X50+ X200$
المراحل	التنشيط	التحميل	المخارج																										
X50	$X54.\overline{X5} + X200$	X51																											
X51	$X50 . X5. X104 + X53.g0.XU3.\overline{N}$	$X52 + X200$	dG ⁺																										
X52	$X51 . g1$	$X53+ X200$	dG ⁻																										
X53	$X52. 1$	$X54+X51 X200$																											
X54	$X53. g0.XU3.N$	$X55+ X200$	KM3																										
X55	$X54 . XT2$	$X50+ X200$																											
0.25x5	1.5	ج4: رسم دائرة المعقب الكهربائي ودائرة المنفذات المتصدرة للاشغولة الإخلاء .																											
	0.5																												
0.25		ج5: دور المرحلة X53 متن أشغولة الإخلاء: هو رفع الاستحالة التكنولوجية (مرحلة نشيطة وخاملة في آن واحد X51)																											
		ج6: متن الأمن GS:																											
																													

ج7: أكمل ملء دليل أساليب التشغيل والتوقف GEMMA



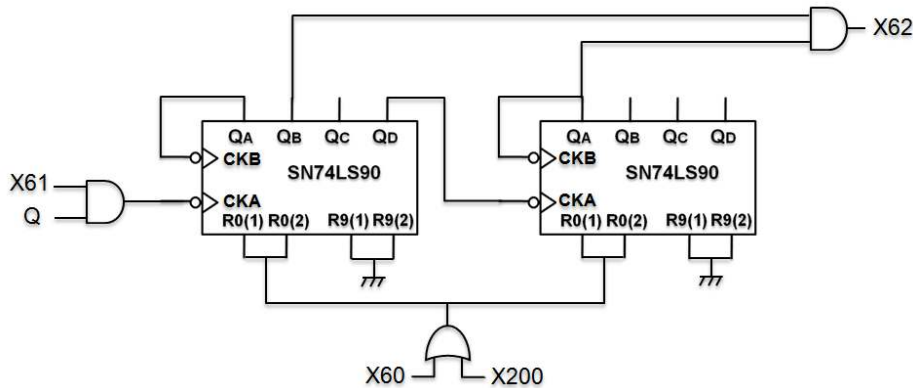
ج8: أملء جدول تشغيل دائرة الكشف .

Q	S	R	المقفل T2	المقفل T1	
1	1	0	مسدود	مشبع	غياب الفاصم
0	0	1	مشبع	مسدود	حضور الفاصم

ج9:

XA=X61
XB=X62
XC=60
XD=X200

ج10: المخطط المنطقي لدائرة العداد SN7490 .



ج11: حساب قيمة المقاومة المتغيرة P لتحقيق التأجيل $t=5s$.

$$V_C = V_{CC}(1 - e^{-t/RC})$$

$$V_C = V_{CC}(1 - e^{-t/(P+R)C})$$

0.75

$$V_C = V_Z + V_{BE} \Rightarrow V_Z + V_{BE} = V_{CC}(1 - e^{-t/(P+R)C})$$

$$P = -t/[C \ln(1 - (V_Z + V_{BE})/V_{CC})] - R$$

$$P = -5/[100 \times 10^{-6} \ln(1 - (6.2 + 0.7)/12)] - 10 \cdot 10^3 = \dots\dots K\Omega$$

ج12: حساب قيمة المقاومة P للحصول على دور $T = 0.5s$.

0.75

$$T = \ln 2 \cdot (R_1 + P + 2R_2)C \Rightarrow P = (T/0.7 \cdot C) - R_1 - 2R_2 = (0.5/0.7 \cdot 100 \cdot 10^{-6}) - 1000 - 1500$$

$$P = 3142.85\Omega$$

0.25

ج13: دور الدارة 1 : إمكانية الشحن وتغير اتجاه الدوران.

0.25

ج14: دور الدارة 2 : الوضع في الصفر.

0.25

ج15: قيمة الابتدائية لشحن السجل اذا اكتفينا بالمداخل الاربع ABCD : (1000)

ج16 : أكمال الجداول :

0.75

SW2	SW1	التعيين
3	1	شحن متوازي بواسطة المداخل ABCD
4	1	إزاحة عن اليمين
3	2	إزاحة عن اليسار
4	2	احتفاظ

0.25

ج17 : حساب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية.

- نمط التغذية للمحرك : أحادي القطبية .

- $m=4$ عدد أطوار جزء الساكن : 4

- $P = 1$ عدد أقطاب (عدد أزواج أقطاب الدوار) / $2p=2$

- $K_1=1$ نمط ثنائي القطبية.

- $k_2=1$ تبديل متناظر (خطوة كاملة) .

$$N_p = m \cdot p \cdot k_1 \cdot k_2$$

$$N_p = 4 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 = 4$$

$$\alpha_p = \frac{360}{N_p} = \frac{360}{4} = 90^\circ$$

ج18: حسب قيمة المقاومة R_L

0.5

$$P_{\max} = \frac{V_{CC}^2}{2R_L} \Rightarrow R_L = \frac{V_{CC}^2}{2 \cdot P_{\max}} = \frac{12^2}{2 \cdot 20} = 3.6\Omega$$

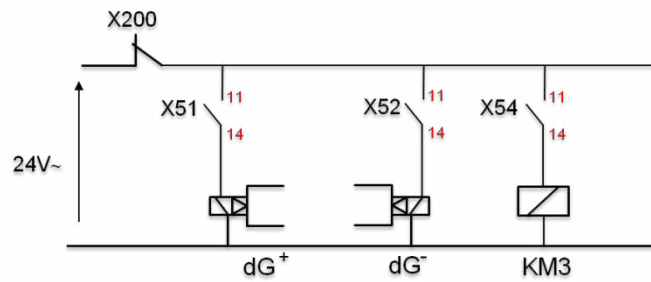
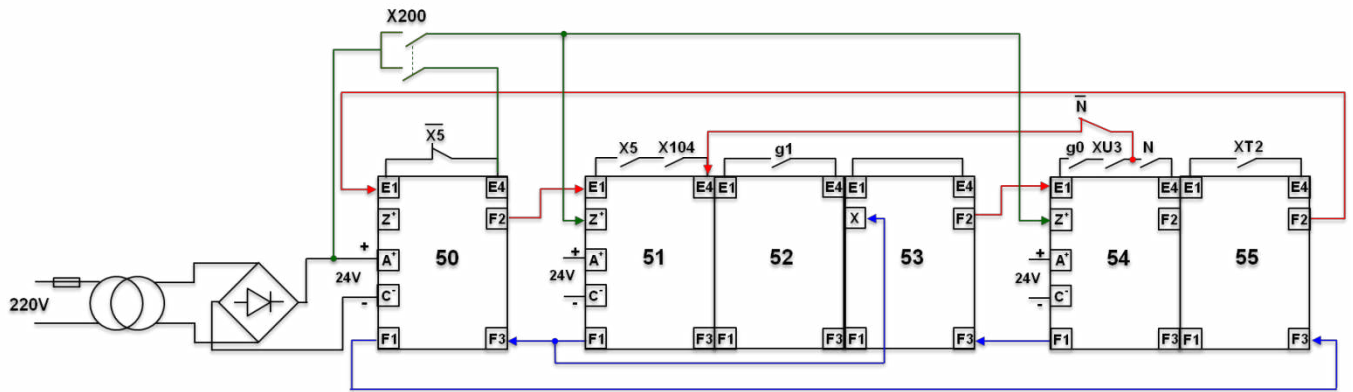
ج19: حساب الهبوط التوتر الثانوي ΔU_2 .

1.5

$$\Delta U_2 = (R_s \cdot \cos \varphi_2 + X_s \cdot \sin \varphi_2) \cdot I_2$$

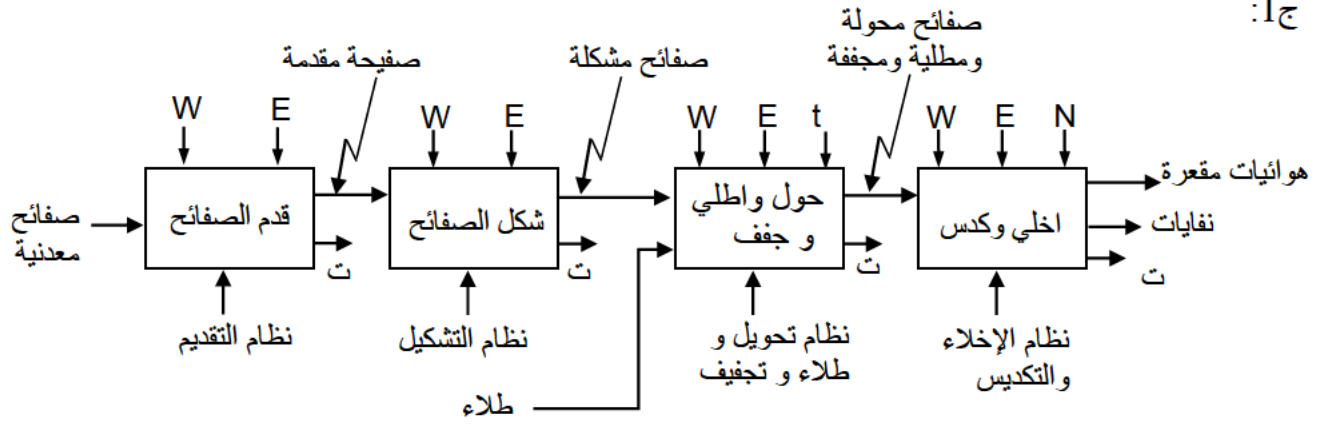
العلامة		عناصر الإجابة الموضوع الأول
الجموع	الدرجة	حساب قيمة التيار الثانوي الاسمي I_{2n} .
		$S_n = U_{2n} \cdot I_{2n} \Rightarrow I_{2n} = S_n / U_{2n} = 100/24 = 4.16A$ $\Delta U_2 = (R_s \cdot \cos\phi_2 + X_s \cdot \sin\phi_2) \cdot I_2 = (0.2 \cdot 0.8 + 0.6 \cdot 0.6) \cdot 4.16$ $\Delta U_2 = 2.16V$
1		ج20: حساب الاستطاعة المستهلكة في حالة قصر دائرة P1cc .
		$R_s = \frac{P_{1cc}}{I_{2cc}^2} \Rightarrow P_{1cc} = R_s \cdot I_{2cc}^2 = 0.6 \cdot (4.16)^2 = 10.38W$
0.5		ج21: يسمى الطابق 1 بجسر مختلط : يحتوي على 2 صمامات و 2 مقادير.
		ج22: حساب القيمة المتوسطة لتوتر الحمولة Uch .
1		$U_{ch_{moy}} = \frac{U_{MAX} (1 + \cos\alpha)}{\pi} = \frac{24(1 + \cos 60)}{\pi} = 11.46V$
0.5		ج23: يمكن استبدال الجسر المختلط للطابق 1: بجسر صمامات فقط.

إجابة محتملة للمعقب

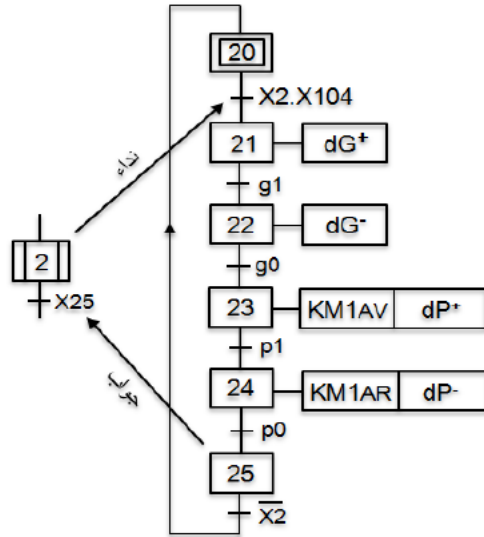


عناصر الإجابة الموضوع الثاني

ج1:



ج2 : رسم متمعن (Grafcet) من وجهة نظر جزء التحكم لاشغولة "التشكيل".

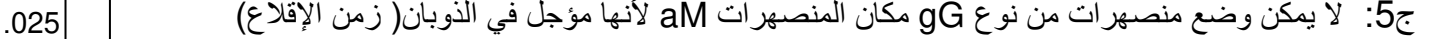


ج3:

- جدول معادلات التنشيط والتخميل لمتن الاشغولة 4 الإخلاء والتجميع .

المخارج	التخميل	التنشيط	المراحل
	$X41+X44$	$X44 . \overline{X4} + X200$	$X40$
dE^+	$X42 + X200$	$X40 . X4 . X104 . DE$	$X41$
dE^-	$X43+ X200$	$X41 . e1$	$X42$
KM3	$X44+ X200$	$X42 . e0$	$X43$
	$X40+X200$	$X40 . X4 . X104 . DE + X43.XU$	$X44$

1.75



.025

.025

0.75

ج9: المشكل: تلف المقحل . يجب إضافة صمام ذو عجلة حرة.

1.25



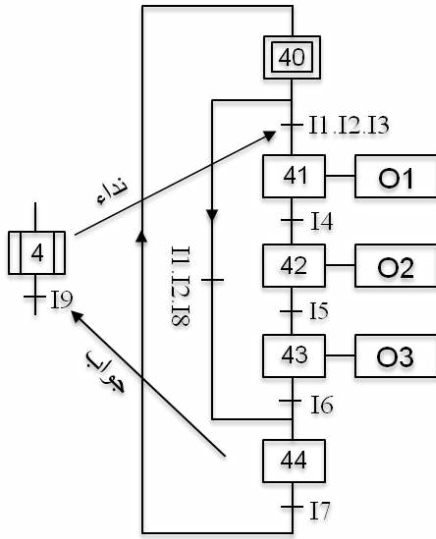
العلامة	عناصر الإجابة الموضوع الثاني
ج11 0.025	<p>ج11 : من وثائق الصانع مرجع صمام زينر المناسب من اجل $V_C=9V$</p> $V_C = V_Z + V_{BE} \Rightarrow V_Z = V_C - V_{BE} = 9 - 0.7 = 8.3 \Rightarrow BZX85C8V2$
ج12 0.75	<p>ج12 : حساب سعة المكثفة C اللازمة للحصول على $V_C=9V$</p> $V_C = V_{CC}(1 - e^{-t/RC})$ $U_C = V_{CC}(1 - e^{-t/(P+R)C})$ $U_C = V_Z + V_{BE} = 9V$ $9 = 12(1 - e^{-15/(100.10^3 + 20.10^3)C}) \Rightarrow C = \dots\dots\mu F$
ج13 0.05	<p>ج13 : حساب شدة التيار الاعظمية ($V_S=V_{CC}$)</p> $V_S = V_{CC} = I_{Cmax}.R_L \Rightarrow I_{Cmax} = V_{CC}/R_L = 24/10 = 2.4A$
ج14 0.5	<p>ج14 :</p> $T = \ln 2.(R_1 + P + 2R_2)C \Rightarrow P = (T/0.7.C) - R_1 - 2R_2 = (1/0.7.100.10^{-6}) - 1000 - 1500$ $P = 11785.71\Omega$
ج15 0.025	<p>- تضخيم إشارة الساعة.</p>
ج16 0.025	<p>ج16: حسب جدول التشغيل للدائرة المندمجة SAA1027 . التبديل للتغذية تناظري (مزدوجة عظمى) .</p>
ج17 0.5	<p>ج17 : حساب عدد الخطوات في الدورة والخطوة الزاوية.</p> <ul style="list-style-type: none"> - نمط التغذية للمحرك : ثنائي القطبية . - $m=2$ عدد أطوار جزء الساكن : 2 - $P = 1$ عدد أقطاب (عدد أزواج أقطاب الدوار) / $2p=2$ - $K_1=2$ نمط ثنائي القطبية. - $k_2=1$ تبديل متناظر (خطوة كاملة) .
ج18 1	<p>$N_p = m.p.k_1.k_2$</p> <p>$N_p = 2.1.2.1 = 4$</p> $\alpha_p = \frac{360}{N_p} = \frac{360}{4} = 90^\circ$
ج19 0.025	<p>ج18 الاقتراح: بما ان الدارة SAA107 غير قابلة للبرمجة نقترح دائرة مدمجة أخرى قابلة للبرمجة حسب الاحتياج وهي الميكرو مراقب PIC1684 أو استعمال السجلات ذات تحكم قابل للبرمجة في مداخل السجلات.</p>

ج19 تمثيل متمن أشغولة الإخلاء والتجميع في منطق المبرمج الآلي API بلغة الغرافسات.

عنونة المداخل والمخارج

المداخل Input	المخارج Output
I1 X4	O1 dE ⁺
I2 X104	O2 dE ⁻
I3 DE	O3 KM3
I4 e1	
I5 e0	
I6 XU	
I7 $\overline{X4}$	
I8 \overline{DE}	
I9 X44	

التمن من وجهة نظر API



ج20:

افتح الكهروصمام EV2 اجعل (RB5=1) ; **BCF PORTB , RB5**
 نداء فرعي للتأجيل ; **CALL tempo**
 اختبر RB5 واقفز اذا كان RB5=0 ; **Boucle Btfss PORTB , RB5**
 اذهب إلى الحلقة Boucle ; **GOTO Boucle**
 أغلق الكهروصمام EV2 اجعل (RB5=0) ; **BCF PORTB , RB5**
 نهاية ; **END**

ج21:

- حساب الانزلاق.

$$n = 1425 \text{ tr/min} \Rightarrow n_s = 1500 \text{ tr/min}$$

$$g = \frac{n_s - n}{n_s} = \frac{1500 - 1430}{1500} = 4.66\%$$

ج22 : - حساب الاستطاعة الممتصة ومجموع الضياعات:

$$P_a = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos \phi = \sqrt{3} \cdot 380 \cdot 3.26 \cdot 0.85 = 1823.81 \text{ W}$$

$$P_a = P_u + \Sigma p \Rightarrow \Sigma p = P_a - P_u = 1823.81 - 1500 = 323.81 \text{ W}$$

ج23 : - المردود:

$$\eta = \frac{P_u}{P_a} = \frac{1500}{1823.81} = 82.24\%$$

الاستنتاج: إذن متساويان

زمن التأجيل:

	MOVLW 0x255	→ 1us
	MOVWF Temp	→ 1us
Boucle	DECFSZ Temp, 1	→ 1us (2us)
	GOTO Boucle	→ 2us

$T = 1 + 1 + (1 + 2) \cdot 254 + 1 + 1$
 $T = 766\text{us}$